Том 277

1977

РЕШЕНИЕ НА ЦВМ КОНЕЧНОГО ОПЕРАТОРНОГО УРАВНЕНИЯ $Ax = \Theta$ СПОСОБОМ НЕПРЕРЫВНОГО КРАТЧАЙШЕГО СПУСКА

Б. Ф. КРУТОЙ

(Представлена научно-техническим семинаром кафедры прикладной математики и учебно-вычислительной лаборатории)

Решение уравнения

$$Ax = \Theta$$
 (1)

с заданным, нелинейным вообще, конечным оператором A, нулевым $\Theta = (0^1, 0^2, ..., 0^n)$ и искомым $x = (x^1, x^2, ..., x^n)$ векторами выполняется на ЦВМ обычно способами ломаного спуска [1], алгоритмы которых довольно сложны и не всегда обладают достаточно хорошей сходимостью. Между тем, подобного рода задачи давно уже решаются приближенно на ABM путем приведения их к обыкновенным дифференциальным уравнениям с независимым временем t [2]. Поэтому в настоящей статье для решения того же конечного уравнения (1) будет рассмотрен более простой и более надежный способ не ломаного, а непрерывного кратчайшего спуска. Предлагаемый способ кратчайшего спуска, выполняемый на ЦВМ, несколько напоминает известные способы решения уравнения (1) на ABM, но отличается от них более высокой точностью и требует вблизи корня x перехода на способ Ньютона. Сущность способа непрерывного кратчайшего спуска заключается в следующем.

Подставим в уравнение (1) вместо искомого $x = (x^1, x^2, ..., x^n)$ произвольный вектор $\xi = (\xi^1, \xi^2, ..., \xi^n)$. Тогда уравнение (1) примет вид

$$A\xi = r, \tag{2}$$

где $r = (r^1, r^2, ..., r^n)$ — вектор невязки. Образуем затем положительноопределенный функционал $\Phi(\xi)$

$$\Phi(\xi) = (A\xi, A\xi) = (r, r) \ge 0,$$
 (3)

который обращается в 0 при $\xi = x$. Если в этом соотношении произвольный вектор $\xi = (\xi^1, \, \xi^2, \, ..., \, \xi^n)$ заменить заданным вектором $\xi_0 = (\xi_0^1, \xi_0^2, ..., \xi_0^n)$, то равенство

$$\Phi = \Phi(\xi) = \Phi(\xi_0) = \Phi_0 = (r_0, r_0), \tag{4}$$

где $r = (r_0^1, r_0^2, ..., r_0^n)$, даст уравнение уровенной поверхности, проходящей через точку $M_0 = M(\xi_0)$ геометрического пространства $D^{(n)}$.

Проведем теперь через произвольную точку $M = M(\xi)$ уровенной поверхности $\Phi = \Phi_0$ касательную плоскость и поверхностную нормаль. Пусть $dr = d\xi^i \, \overline{e_i}$ есть произвольное конечно малое смещение из указанной точки M, лежащее в касательной плоскости. Тогда справедливо условие

$$\overline{N} \odot d\overline{r} = 0,$$
 (5)

выражающее взаимопоперечность поверхностной нормали \overline{N} и касательного смещения \overline{dr} . Если поверхностную нормаль \overline{N} зададим разложением $\overline{N} = N_{\lambda} \overline{e^{\lambda}}$, то условие (5) примет вид

$$\overline{N} \bullet d\overline{r} = N_{\lambda} \overline{e^{\lambda}} \bullet d \xi^{i} \overline{e_{i}} = N_{\lambda} d \xi^{i} (\overline{e_{\lambda}} \bullet \overline{e^{i}}) = N_{i} d \xi^{i}, \tag{5*}$$

где мы учли основоположное в тензорном анализе соотношение

$$\overline{e}_{\lambda} \bullet \overline{e}^{i} = \delta_{\lambda}^{i} = \begin{cases} +1, & \text{если } \lambda = i, \\ 0, & \text{если } \lambda \neq i. \end{cases}$$
(6)

С другой стороны, так как левая часть равенства (4) $\Phi(\xi) = \Phi(\xi_0)$ не меняется при подстановке в правую часть различных чисел $\Phi(\xi_0)$, то от обеих частей этого равенства можно взять полный дифференциал d и мы получим

$$d\Phi = \frac{\partial \Phi}{\partial \xi^s} d\xi^s = d\Phi_0 = 0. \tag{7}$$

Сравнение (5*) и (7) показывает, что

$$N_s = \frac{\partial \Phi}{\partial \xi^s}. \tag{8}$$

Отсюда вытекает следующая уточненная запись условия (5):

$$\overline{N} \bullet d\overline{r} = \frac{\partial \Phi}{\partial \xi^s} d \xi^s = 0.$$
 (5**)

Составим далее векторное дифференциальное уравнение нормали \overline{N} к уровенной поверхности $\Phi(\xi) = \Phi(\xi_0)$ в произвольной точке $M(\xi)$ этой поверхности. Если через dr мы обозначим теперь конечно малое смещение из указанной точки $M(\xi)$, направленное вдоль нормали \overline{N} , то получим следующее векторное уравнение этой нормали

$$\overline{N} = N_s \overline{e^s} = \frac{\partial \Phi}{\partial \xi^s} \overline{e^s} = \mu \, d\overline{r} = \mu \, d\xi^i \overline{e_i}, \tag{9}$$

где μ — произвольный числовой множитель. Чтобы перейти отсюда к соответствующим дифференциальным уравнениям в составляющих N_s $d\xi^i$ и получить наиболее простой вид таких уравнений, предположим, что вектор ξ задан в декартовых прямоугольных координатах. Тогда

1)
$$\overline{e}_i = \overline{\epsilon}_i = \overline{\epsilon}^i = \overline{e}^i$$
, 2) $d\overline{r} = d\xi^i \overline{e}_i = d\xi_i \overline{e}^i$, 3) $d\xi^i = d\xi$, (10)

4)
$$u_{\alpha\beta} = \overline{\varepsilon}_{\alpha} \bullet \overline{\varepsilon}_{\beta} = \overline{\varepsilon}^{\alpha} \bullet \overline{\varepsilon}^{\beta} = u^{\alpha\beta} = \begin{cases} u_{\alpha\alpha} = u^{\alpha\alpha} = +1, & \text{если } \beta = \alpha, \\ 0, & \text{если } \beta \neq \alpha. \end{cases}$$

Отсюда с учетом соотношения $N_s = \partial \Phi / \partial \xi^s$ найдем следующее представление векторного уравнения (9) в составляющих N_s , $d \xi^i$.

$$1)\frac{\partial \Phi}{\partial \xi^s} = \varphi_s(\xi), \ 2) \quad \frac{\varphi_1(\xi)}{d \xi^1} = \frac{\varphi_2(\xi)}{d \xi^2} = \cdots = \frac{\varphi_n(\xi)}{d \xi^n} = \mu. \tag{11}$$

В цепи из n звеньев (10.2) примем ξ^1 в качестве независимого переменного, а остальные n-1 переменных ξ^s будем считать зависимыми. Тогда мы придем к следующему своду из n-1 дифференциальных уравнений первого порядка:

$$\frac{d\xi^{s}}{d\xi^{1}} = \frac{\varphi_{s}(\xi)}{\varphi_{1}(\xi)} = \psi_{s}(\xi), \quad (s = 2, 3, ..., n), \tag{12}$$

определяющих направление нормали \overline{N} в произвольной точке $M(\xi)$

уровенной поверхности $\Phi(\xi) = \Phi(\xi_0)$.

Предположим теперь, что в геометрическом пространстве $D^{(n)}$ мы построили непрерывное множество вложенных друг в друга уровенных поверхностей $\Phi_i(\xi) = \Phi(\xi_i)$, (i=0,1,2,...), проходящих через выбранные точки $M_i = M(\xi_i)$ пространства $D^{(n)}$ и удовлетворяющих условию $\Phi_i(\xi) > \Phi_{i+1}(\xi)$. В таком случае задача Коши

$$1)\frac{\partial \Phi(\xi)}{\partial \xi^{s}} = \varphi_{s}(\xi), \ 2)\frac{d\xi^{s}}{d\xi^{1}} = \frac{\varphi_{s}(\xi)}{\varphi_{1}(\xi)} = \psi_{s}(\xi),$$

$$3) (\xi^{s})_{\xi^{1} = \xi^{1}_{0}} = \xi^{s}_{0}.$$

$$(13)$$

определяет некоторую непрерывную нить $H_0^{(n)}$ в $D^{(n)}$, которая проходит через выбранную начальную точку $M_0 = M(\xi_0)$ пространства $D^{(n)}$ и пронизывает поперечно каждую поверхность $\Phi_i(\xi) = \Phi(\xi_i)$ из указанной выше непрерывной их совокупности, подчиненной условию $\Phi_i(\xi) < \Phi^{i+1}(\xi)$. Удовлетворяющую таким условиям непрерывную нить $H^{(n)}$ в $D^{(n)}$ назовем нитью кратчайшего непрерывного спуска. Мы можем даже принять, что точки $M_i = M(\xi_i)$ вложенных уровенных поверхностей $\Phi_i(\xi) = \Phi(\xi_i)$ расположены как раз на искомой нити 0 кратчайшего непрерывного спуска. Этим замечанием мы воспользуемся далее.

Из приведенной нами цепи рассуждений теперь уже становится как будто ясным, что отыскание корней x уравнения (1)

$$Ax = \Theta$$

может быть сведено к решению более простой (при выполнении на ЦВМ) задачи Коши для различных начальных точек $M_0 = M(\xi_0)$. Выбрав одну такую начальную точку M_0 , мы строим по точкам сечения M_i выходящую из M_0 нить $H_0^{(n)}$ кратчайшего непрерывного спуска, подсчитывая каждый раз соответствующее значение $\Phi(\xi_i)$. Та точка $M_0 = M_k = M(\xi_k)$, для которой $\Phi(\xi_k) \approx 0$, будет одним из корней $K_0 = M_0$ уравнения (1).

В том же случае, когда вместо точки $M(\xi_k)$ с отметкой $\Phi(\xi_k) \approx 0$ мы попадаем в яму с отметкой дна $\Phi(\xi_k) > 0$, нужно выбрать в качестве

начальной $M_0 = M(\xi_0)$ некоторую другую точку, с которой начинаем но-

вый непрерывный спуск по кратчайшему пути.

Решение задачи Коши (13) мы производим, конечно, численным способом с некоторым шагом $h=d\xi^1$. Однако мы не получим таким путем точных значений ξ_k для корней x уравнения (1) за конечное число шагов. Вызвано это тем, что для корня $x=\xi_k$ функционал $\Phi(\xi)_{\xi=x}=0$, и потому в (13)

1)
$$\frac{\partial \Phi(\xi_k)}{\partial \xi^s} = \varphi_s(\xi_k) = 0, \quad 2) \quad \psi_s(\xi_k) = \frac{\varphi_s(\xi_k)}{\varphi_1(\xi_k)} = \frac{0}{0}. \tag{14}$$

Следовательно, вблизи корня $\xi_k = x$ правые части ψ_s (ξ_k) уравнений (13.2) становятся неопределенными. Поэтому, как только для некоторого ξ_i функционал $\Phi(\xi_i)$ становится достаточно малым, например $\Phi(\xi_i) = 0.5-0.7$, нужно переходить на способ Ньютона. Отсюда вытекает, что, численное решение задачи Коши (13) можно выполнять с крупным шагом $h = d\xi^1$, применяя способ Эйлера или упрощенный способ Рунге-Кутта второго порядка точности.

Что касается частного вида решаемого уравнения $Ax = \Theta$, то это может быть или одно уравнение f(z) = 0, или свод таких уравнений

$$f_i(z_1, z_2, ..., z_n) = 0, (i=1,2,...,n).$$

ЛИТЕРАТУРА

1. Э. Д. Бут. Численные методы. М., ГИФМЛ, 1959.

2. В. Б. Смолов и др. Вычислительные машины непрерывного действия. М., «Высшая школа», 1964.

последованось во этупта, разреды приняма (1934), по не ябле съ-дороопслед стемар отправ и съгланиения энераци и раз преводяния ногоке позрър нов из глубане погладачеля ст итарияливаях грануодствик для

чотернымов, ими, порты и различувку повядскими с В отсими бы на посторования по проводительной пробости проводительной пробости по пробости прости пробости пробости

Респраводно заправодно водинения польтовнов в полочность выполнов по положения в приболять выполния выполния выполния выполния выполния выполния выполния выполнительного выстранительного выполнительного выполнительного выполнительного выстранительного выполнительного выполнительного выполнительного выполнительного выполнительного выполнительного выполнительного в

Ill the named by begin which barder der the manager of the the

Метоп расчета и основные сортношения

Mr. C. & Administration (1.18.20)

Уразисные береност, частна через вещество в отномерном свучае в одномер и отрестов вчем заб (4);