

УДК 519.2

ИНФОРМАЦИОННЫЙ АНАЛИЗ В СОВМЕСТНОЙ ЗАДАЧЕ НЕПРЕРЫВНО-ДИСКРЕТНОЙ ФИЛЬТРАЦИИ И ОБОБЩЕННОЙ ЭКСТРАПОЛЯЦИИ. Ч. II. ЭФФЕКТИВНОСТЬ НАБЛЮДЕНИЙ С ПАМЯТЬЮ И ОПТИМАЛЬНАЯ ПЕРЕДАЧА СТОХАСТИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ

Н.С. Демин*, С.В. Рожкова, О.В. Рожкова

*Томский политехнический университет
Томский государственный университет
E-mail: rozhkova@tpu.ru

Исследуется проблема информационной эффективности и оптимальной передачи стохастических сигналов по непрерывно-дискретным каналам с памятью в совместной задаче фильтрации и экстраполяции. Основные результаты заключаются в получении формул, определяющих эффективную глубину памяти, кодирующие и декодирующие функционалы.

Ключевые слова:

Сигнал, стохастические системы, фильтрация, экстраполяция, количество информации.

Key words:

Signal, stochastic system, filtering, extrapolation, information amount.

1. Введение

Вопрос информационной эффективности каналов передачи при заданной способе передачи и синтеза оптимальных способов передачи являются одними из основных в теории информации и теории передачи сообщений. В данной работе на основе результатов [1] исследуются указанные вопросы в задаче непрерывно-дискретной передачи с памятью стохастических каналов.

2. Информационная эффективность наблюдений с памятью

Представляет интерес вопрос об эффективности наблюдений с памятью в задаче экстраполяции, т. е. увеличивает или уменьшает количество информации наличие памяти. Данное исследование проведем для частного случая скалярных стационарных процессов $x_i, z_i, \eta(t_m)$ определяемых соотношениями

$$\begin{aligned} dx_t &= -ax_t dt + \sqrt{Q}dw_t, \quad a > 0, \\ dz_t &= H_0 x_t dt + \sqrt{R}dv_t, \\ \eta(t_m) &= G_0 x_{t_m} + G_1 x_{t_m-1} + G_2 x_{t_m-2} + \sqrt{V}\xi(t_m), \end{aligned} \quad (2.1)$$

В качестве меры информационной эффективности наблюдений с памятью $\eta(t_m)$ относительно наблюдений без памяти $\tilde{\eta}(t_m)$, когда $G_1=0, G_2=0$, в задаче экстраполяции в случае $L=1$ может быть взята величина

$$\Delta = \Delta I_s^{t_m}[x_s; z_0^m, \eta(t_m)] - \Delta \tilde{I}_s^{t_m}[x_s; z_0^m, \eta(t_m)],$$

где $\Delta I_s^{t_m}[\cdot]$ и $\Delta \tilde{I}_s^{t_m}[\cdot]$ – приращения количества информации из [1] при $L=1$ в моменты времени t_m , поступающие соответственно из наблюдений $\eta(t_m)$ и $\tilde{\eta}(t_m)$. Рассматриваем случай редких дискретных наблюдений. Тогда [2]

$$\Delta = (1/2) \ln[\tilde{\gamma}^{11}(s, t_m) / \gamma^{11}(s, t_m)], \quad (2.2)$$

$$\gamma^{11}(s, t_m) = \gamma^{11}(T) - [d/b], \quad (2.3)$$

$$\tilde{\gamma}^{11}(s, t_m) = \gamma^{11}(T) - [G_0^2(\gamma_0^1(T))^2 / (V + G_0^2\gamma)], \quad (2.4)$$

$$\begin{aligned} d &= [G_0\gamma_0^1(T) + G_1\gamma_1^1(t_1^*, T) + G_2\gamma_2^1(t_2^*, T)]^2, \\ b &= V + G_0^2\gamma + G_1^2\gamma_{11}(t_1^*) + G_2^2\gamma_{22}(t_2^*) + 2G_0G_1\gamma_{01}(t_1^*) + \\ &\quad + 2G_0G_2\gamma_{02}(t_2^*) + 2G_1G_2\gamma_{12}(t_1^*, t_2^*), \end{aligned}$$

где $\gamma, \gamma_{01}(t_1^*), \gamma_{02}(t_2^*), \gamma_{11}(t_1^*), \gamma_{22}(t_2^*), \gamma_{12}(t_1^*, t_2^*), \gamma^1(T), \gamma_0^1(T), \gamma_1^1(t_1^*, T), \gamma_2^1(t_2^*, T)$ определены в (3.2) из [2], $t_1^* = t_m - \tau_1$ и $t_2^* = t_m - \tau_2$ являются величинами, характеризующие глубину памяти, $T = s - t_m$ – интервал экстраполяции.

Относительно глубины памяти имеются две крайние ситуации: случай малой глубины, когда $t_1^* \rightarrow 0, t_2^* \rightarrow 0$; случай большой глубины, когда $t_1^* \rightarrow \infty, t_2^* \rightarrow \infty$. Пусть $\Delta_0 = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \Delta$ при $t_1^* \rightarrow 0, t_2^* \rightarrow 0$ и $\Delta_\infty = \lim_{\Delta \rightarrow \infty} \Delta$ при $t_1^* \rightarrow \infty, t_2^* \rightarrow \infty$. Из (2.2)–(2.4) и (3.2) в [2] следует $\Delta_0 = (1/2) \ln[(1 - \delta_0)^{-1}], \Delta_\infty = (1/2) \ln[(1 - \delta_\infty)^{-1}],$ (2.5)

$$\delta_0 = \frac{2aV\gamma^2 \left(\frac{(G_1 + G_2)^2 + 2G_0(G_1 + G_2)}{+2G_0(G_1 + G_2)} \right) \exp\{-2aT\}}{\left[\frac{V + \gamma(G_0 + G_1 + G_2)^2}{\times} \right] \times \left[\frac{Q(V + \gamma G_0^2)(1 - \exp\{-2aT\}) + 2aV\gamma \exp\{-2aT\}}{+2aV\gamma \exp\{-2aT\}} \right]}, \quad (2.6)$$

$$\delta_\infty = \frac{2a\kappa\gamma^3 G_0^2 (G_1^2 + G_2^2) \exp\{-2aT\}}{\left[\frac{V + \gamma(G_0^2 + \kappa(G_1^2 + G_2^2))}{\times} \right] \times \left[\frac{Q(V + \gamma G_0^2)(1 - \exp\{-2aT\}) + 2aV\gamma \exp\{-2aT\}}{+2aV\gamma \exp\{-2aT\}} \right]}, \quad (2.7)$$

где

$$\gamma = (1/\delta)(\lambda - a), \quad \delta = H_0^2/R,$$

$$\lambda = \sqrt{a^2 + \delta Q}, \quad \kappa = (\lambda + a)/2\lambda.$$

Исследование поведения Δ как функции глубины памяти t для случая $t_1^* = t_2^* = t$ дает следующий результат.

Утверждение. Пусть

$$\mathbf{G} = \{(G_0, G_1, G_2) : (G_1 + G_2)^2 + 2G_0(G_1 + G_2) \leq 0\}. \quad (2.8)$$

Если $(G_0, G_1, G_2) \notin \mathbf{G}$, то $\Delta(t)$ является монотонно убывающей функцией глубины памяти от значения $\Delta_0 > 0$ до значения $\Delta_\infty < 0$, обращаясь в ноль в точке $t^* = t_{eff}^*$, для которой справедлива формула

$$t_{eff}^* = \frac{1}{\lambda} \ln \frac{|G_1 + G_2|(V + \kappa\gamma G_0^2)}{|G_0|(\sqrt{V^2 + \kappa\gamma(G_1 + G_2)^2(V + \kappa\gamma G_0^2)} \pm V)}, \quad (2.9)$$

где знак «-», если $G_0(G_1 + G_2) = |G_0| \cdot |G_1 + G_2|$, и знак «+», если $G_0(G_1 + G_2) = -|G_0| \cdot |G_1 + G_2|$. Если $(G_0, G_1, G_2) \in \mathbf{G}$, то $\Delta(t) \leq 0$ для всех $t \geq 0$.

Дадим комментарий к полученному результату. Величина $t^* = t_{eff}^*$ может быть определена как эффективная глубина памяти и получена как единственный корень уравнения $\Delta(t) = 0$, которое имеет вид

$$(G_1 + G_2)^2 (V + \kappa\gamma G_0^2) \exp\{-2\lambda t^*\} + 2V G_0 (G_1 + G_2) \exp\{-\lambda t^*\} - G_0^2 (G_1 + G_2)^2 \kappa\gamma = 0. \quad (2.10)$$

При $t^* < t_{eff}^*$ дискретные наблюдения с памятью являются более эффективными, нежели дискретные наблюдения без памяти, т. к. при этом $\Delta(t) > 0$ и составляющие $G_1 x_{t_1}$ и $G_2 x_{t_2}$ сигнала $\eta(t_m)$ несут дополнительную информацию. При $t^* = t_{eff}^*$ дискретные наблюдения с памятью являются менее эффективными, нежели дискретные наблюдения без памяти, так как при этом $\Delta(t) < 0$. Данный эффект объясняется тем, что при достаточно большой глубине памяти информационные связи между текущими значениями сигнала x_{t_m} и его прошлыми значениями x_{t_1} и x_{t_2} исчезают и составляющие $G_1 x_{t_1}$ и $G_2 x_{t_2}$ сигнала $\eta(t_m)$ несут никакой информации, а действуют как дополнительный шум.

Влияние непрерывных наблюдений на информативность дискретных наблюдений осуществляется через параметр $\delta = H_0^2/R$, который пропорционален отношению сигнал/шум по интенсивности в непрерывном канале наблюдения. При $\delta \rightarrow \infty$ получим, что $\Delta I_s^m[\cdot] \rightarrow 0$ и $\Delta I_s^m[\cdot] \rightarrow 0$, что дает $\Delta \rightarrow 0$. Таким образом, при достижении абсолютно точного измерения в непрерывном канале дискретные наблюдения как с памятью так и без памяти не привносят новой информации о значениях x_s при любых T . При $\delta \rightarrow 0$, что соответствует случаю отсутствия непрерывных наблюдений, справедливы формулы (2.2)–(2.9), в которых $\gamma = Q/2a$, $\lambda = a$, $\kappa = 1$, т. е. в этом случае появляется явная зависимость t_{eff}^* от времени корреляции $\alpha_k = 1/a$ процесса x_t .

3. Оптимальная передача стохастических процессов

В данном пункте для случая непрерывно-дискретной передачи с памятью стохастических сигналов рассматривается решение одной из базовых задач теории информации и теории передачи сообщений [3]. Пусть процессы $x_t, z_t, \eta(t_m)$ являются скалярными процессами (см. (2.1)–(2.3) в [1]) и $N=1$, $f(\cdot) = F(t)x_t, \Phi_2(\cdot) = \Phi_2(t), \Phi_3(\cdot) = \Phi_3(t_m)$.

Ставится задача: в классе кодирующих функционалов $\mathbf{K} = \{H^1; G\} = \{h(\cdot); g(\cdot)\}$, удовлетворяющих энергетическим ограничениям

$$\mathbf{M}\{h^2(t, x_t, z)\} \leq \tilde{h}(t),$$

$$\mathbf{M}\{g^2(t_m, x_{t_m}, x_t, z)\} \leq \tilde{g}(t_m), \quad (3.1)$$

найти функционалы $h^0(\cdot)$ и $g^0(\cdot)$, обеспечивающие относительно задачи фильтрации минимальную ошибку декодирования $\Delta^0(t) = \inf \Delta(t)$, где $\Delta(t) = \mathbf{M}\{[x_t - \mu(t)]^2\}$ является ошибкой оценки фильтрации $\mu(t) = \mathbf{M}\{x_t | z_0^t, \eta_0^m\}$ процесса x_t . Структура $h(\cdot)$ и $g(\cdot)$ такова, что дискретный канал является каналом с памятью, а непрерывный – каналом с чистым запаздыванием, т. к. в нем передается только прошлое значение x_t сигнала.

Теорема. На классе $\mathbf{K}_t = \{H^1; G_t\}$ линейных функционалов

$$H_t^1 = \{h(\cdot) : h(t, x_t, z) = h(t, z) + H_1(t, z)x_t\}, \\ G_t = \left\{ \begin{array}{l} g(\cdot) : g(t_m, x_{t_m}, x_t, z) = \\ = g(t_m, z) + G_0(t_m, z)x_{t_m} + G_1(t_m, z)x_t \end{array} \right\}; \quad (3.2)$$

1) оптимальные кодирующие функционалы $h^0(t, x_t, z^0), g^0(t_m, x_{t_m}, x_t, z^0)$ имеют представления

$$h^0(t, z^0) = -H_1^0(t, z^0)\mu^0(\tau, t), \\ H_1^0(t, z^0) = [\tilde{h}(t)/\Delta_{11}^0(\tau, t)]^{1/2}, \quad (3.3)$$

$$g^0(t_m, z^0) = -G_0^0(t_m, z^0)\mu^0(t_m - 0), \\ G_0^0(t_m, z^0) = [\tilde{g}(t_m)/\Delta^0(t_m - 0)]^{1/2}, \\ G_1^0(t_m, z^0) = 0, \quad (3.4)$$

и имеет место свойство

$$I_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m] = \sup I_t[x_t; z_0^t, \eta_0^m], \quad (3.5)$$

где \sup берется по всем $\{h(\cdot); g(\cdot)\} \in \mathbf{K}_t$ и

$$I_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m] = \\ = I_t^0[\cdot] + (1/2) \sum_{\tau \leq t, \tau \leq t} \ln[1 + (\tilde{g}(\tau)/V(\tau))] + \\ + \frac{1}{2} \int_{\tau}^t \left[\frac{\tilde{h}(\sigma)}{R(\sigma)} \frac{(\Delta_{01}^0(\tau, \sigma))^2}{\Delta^0(\sigma)\Delta_{01}^0(\tau, \sigma)} \right] - \\ - Q(\sigma) \left(\frac{1}{\Delta^0(\sigma)} - \frac{1}{D(\sigma)} \right) d\sigma, \quad (3.6)$$

$$Q(t) = \Phi_1^2(t), \quad R(t) = \Phi_2^2(t), \quad V(t_m) = \Phi_3^2(t_m),$$

$$\mu^0(t) = \mathbf{M}\{x_t | (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m\},$$

$$\mu^0(\tau, t) = \mathbf{M}\{x_\tau | (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m\},$$

$$\Delta^0(t) = \mathbf{M}\{[x_t - \mu^0(t)]^2\},$$

$$\Delta_{11}^0(\tau, t) = \mathbf{M}\{[x_\tau - \mu^0(\tau, t)]^2\},$$

$$\Delta_{01}^0(\tau, t) = \mathbf{M}\{[x_\tau - \mu^0(t)][x_\tau - \mu^0(\tau, t)]\};$$

2) оптимальное сообщение $\{z_r^0; \eta_0(t_m)\}$ определяется соотношениями

$$dz_t^0 = [\tilde{h}(t)/\Delta_{11}^0(\tau, t)]^{1/2} \times \\ \times [x_\tau - \mu^0(\tau, t)] dt + \Phi_2(t) dv_t, \\ \eta^0(t_m) = [\tilde{g}(t_m)/\Delta^0(t_m - 0)]^{1/2} \times \\ \times [x_{t_m} - \mu^0(t_m - 0)] dt + \Phi_3(t_m) \xi(t_m); \quad (3.7)$$

3) оптимальное декодирование $\mu^0(t)$ и минимальная ошибка декодирования $\Delta^0(t)$ на интервалах $t_m \leq t < t_{m+1}$ определяются уравнениями

$$\begin{aligned} d\mu^0(t) &= F(t)\mu^0(t)dt + \\ &+ R^{-1}(t) \left[\frac{\tilde{h}(t)}{\Delta_{01}^0(\tau, t)} \right]^{1/2} \Delta_{01}^0(\tau, t) dz_t^0, \\ d\Delta^0(t)/dt &= \\ &= \left(2F(t) - R^{-1}(t)\tilde{h}(t) \left[\frac{(\Delta_{01}^0(\tau, t))^2}{\Delta^0(t)\Delta_{11}^0(\tau, t)} \right] \right) \times \\ &\times \Delta^0(t) + Q(t) \end{aligned} \quad (3.8)$$

с начальными условиями

$$\begin{aligned} \mu^0(t_m) &= \mu^0(t_m - 0) + [\tilde{g}(t_m)/\Delta^0(t_m - 0)]^{1/2} \times \\ &\times [V(t_m) + \tilde{g}(t_m)]^{-1} \eta^0(t_m), \\ \Delta^0(t_m) &= V(t_m)[V(t_m) + \tilde{g}(t_m)]^{-1} \Delta^0(t_m - 0); \end{aligned} \quad (3.9)$$

4) $\mu^0(\tau, t)$, $\Delta_{11}^0(\tau, t)$, $\Delta_{01}^0(\tau, t)$ на интервалах $t_m \leq t < t_{m+1}$ определяются уравнениями

$$\begin{aligned} d\mu^0(\tau, t) &= R^{-1}(t) [\tilde{h}(t)/\Delta_{11}^0(\tau, t)]^{1/2} dz_t^0, \\ d\Delta_{11}^0(\tau, t)/dt &= -R^{-1}(t) \tilde{h}(t) \Delta_{11}^0(\tau, t), \\ d\Delta_{01}^0(\tau, t)/dt &= [F(t) - R^{-1}(t)\tilde{h}(t)] \Delta_{01}^0(\tau, t) \end{aligned} \quad (3.10)$$

с начальными условиями

$$\begin{aligned} \mu^0(\tau, t_m) &= \mu^0(\tau, t_m - 0) + \Delta_{01}^0(\tau, t_m - 0) \times \\ &\times [\tilde{g}(t_m)/\Delta^0(t_m - 0)]^{1/2} [V(t_m) + \tilde{g}(t_m)]^{-1} \eta^0(t_m), \\ \Delta_{11}^0(\tau, t_m - 0) &= \Delta_{11}^0(\tau, t_m - 0) \frac{V(t_m)}{V(t_m) + \tilde{g}(t_m)} \times \\ &\times \left[1 + \frac{\tilde{g}(t_m)}{V(t_m)} \left(1 - \frac{(\Delta_{01}^0(\tau, t_m - 0))^2}{\Delta^0(\tau, t_m - 0)\Delta_{11}^0(\tau, t_m - 0)} \right) \right], \end{aligned} \quad (3.11)$$

$$\Delta_{01}^0(\tau, t_m) = V(t_m)[V(t_m) + \tilde{g}(t_m)]^{-1} \Delta_{01}^0(\tau, t_m - 0).$$

Доказательство. При заданных $\{h(\cdot); g(\cdot)\} \in \{H^1; G_s\}$ на интервалах времени $t_m \leq t < t_{m+1}$

$$\begin{aligned} \mu(t) &= \mathbf{M}\{x_t | z_0^t, \eta_0^m\}, \quad \mu(\tau, t) = \mathbf{M}\{x_\tau | z_0^t, \eta_0^m\}, \\ \gamma(t) &= \mathbf{M}\{[x_t - \mu(t)]^2 | z_0^t, \eta_0^m\}, \\ \gamma_{11}(\tau, t) &= \mathbf{M}\{[x_\tau - \mu(\tau, t)]^2 | z_0^t, \eta_0^m\}, \\ \gamma_{01}(\tau, t) &= \mathbf{M}\{[x_t - \mu(t)][x_\tau - \mu(\tau, t)] | z_0^t, \eta_0^m\} \end{aligned}$$

определяются уравнениями [2]

$$d\mu(t) = F(t)\mu(t)dt + R^{-1}(t)H_1(t, z)\gamma_{01}(\tau, t)d\tilde{z}_t, \quad (3.12)$$

$$\begin{aligned} d\gamma(t)/dt &= 2F(t)\gamma(t) - \\ &- R^{-1}(t)H_1^2(t, z)\gamma_{01}^2(\tau, t) + Q(t), \end{aligned} \quad (3.13)$$

$$\begin{aligned} d\mu(\tau, t) &= R^{-1}(t)H_1(t, z)\gamma_{11}(\tau, t)d\tilde{z}_t, \\ d\gamma_{11}(\tau, t)/dt &= -R^{-1}(t)H_1^2(t, z)\gamma_{11}^2(\tau, t), \\ d\gamma_{01}(\tau, t)/dt &= \\ &= [F(t) - R^{-1}(t)H_1^2(t, z)\gamma_{11}(\tau, t)]\gamma_{01}(\tau, t) \end{aligned} \quad (3.14)$$

с начальными условиями

$$\begin{aligned} \mu(t_m) &= \mu(t_m - 0) + \\ &+ [G_0(t_m, z)\gamma(t_m - 0) + G_1(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0)] \times \\ &\times W^{-1}(t_m, z)\tilde{\eta}(t_m), \end{aligned} \quad (3.15)$$

$$\begin{aligned} \gamma(t_m) &= \gamma(t_m - 0) - \\ &- [G_0(t_m, z)\gamma(t_m - 0) + G_1(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0)]^2 \times \\ &\times W^{-1}(t_m, z), \end{aligned} \quad (3.16)$$

$$\begin{aligned} \mu(\tau, t_m) &= \mu(\tau, t_m - 0) + \\ &+ \left[G_0(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0) + \right. \\ &\left. + G_1(t_m, z)\gamma_{11}(\tau, t_m - 0) \right] W^{-1}(t_m, z)\tilde{\eta}(t_m), \\ \gamma_{11}(\tau, t_m) &= \gamma_{11}(\tau, t_m - 0) - \\ &- \left[G_0(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0) + \right. \\ &\left. + G_1(t_m, z)\gamma_{11}(\tau, t_m - 0) \right]^2 W^{-1}(t_m, z), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \gamma_{01}(\tau, t_m) &= \gamma_{01}(\tau, t_m - 0) - \\ &- [G_0(t_m, z)\gamma(t_m - 0) + G_1(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0)] \times \\ &\times \left[G_0(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0) + \right. \\ &\left. + G_1(t_m, z)\gamma_{11}(\tau, t_m - 0) \right] W^{-1}(t_m, z), \end{aligned} \quad (3.17)$$

$$d\tilde{z}_t = dz_t - [h(t, z) + H_1(t, z)\mu(\tau, t)]dt, \quad (3.18)$$

$$\begin{aligned} \tilde{\eta}(t_m) &= \\ &= \eta(t_m) - \left[g(t_m, z) + G_0(t_m, z)\mu(t_m - 0) + \right. \\ &\left. + G_1(t_m, z)\mu(\tau, t_m - 0) \right], \end{aligned} \quad (3.19)$$

$$\begin{aligned} W(t_m, z) &= V(t_m) + G_0^2(t_m, z)\gamma(t_m - 0) + \\ &+ G_1^2(t_m, z)\gamma_{11}(t_m - 0) + \\ &+ 2G_0(t_m, z)G_1(t_m, z)\gamma_{01}(t_m - 0). \end{aligned} \quad (3.20)$$

Так как $\mathbf{M}\{\cdot\} = \mathbf{M}\{\mathbf{M}\{|\cdot\}_{z_0^m, \eta_0^{m-1}}\}$, то использование (3.2) в (3.1) дает

$$\begin{aligned} \mathbf{M}\{g^2(\cdot)\} &= \\ &= \mathbf{M}\left\{ \left[g(t_m, z) + G_0(t_m, z)\mu(t_m - 0) + \right. \right. \\ &\left. \left. + G_1(t_m, z)\mu(\tau, t_m - 0) \right]^2 \right\} + \\ &+ \mathbf{M}\left\{ G_0^2(t_m, z)\gamma(t_m - 0) + \right. \\ &\left. + G_1^2(t_m, z)\gamma_{11}(\tau, t_m - 0) + \right. \\ &\left. + 2G_0(t_m, z)G_1(t_m, z)\gamma_{01}(\tau, t_m - 0) \right\}. \end{aligned} \quad (3.21)$$

Пусть до момента $t < t_m$ передача шла оптимальным способом. Тогда из (3.16), (3.21) для $\Delta(t_m) = \mathbf{M}\{\gamma(t_m)\}$ по неравенству Иенсена $\mathbf{M}\{Y^{-1}\} \geq (\mathbf{M}\{Y\})^{-1}$ [3] и (3.9) получим

$$\begin{aligned} \Delta(t_m) &\geq V(t_m)[V(t_m) + \tilde{g}(t_m)]^{-1} \Delta^0(t_m - 0) = \\ &= \Delta^0(t_m), \end{aligned} \quad (3.22)$$

Использование (3.4) в (3.16) дает, что $\gamma^0(t_m) = \Delta^0(t_m)$. Совпадение $\gamma^0(t_m)$ с нижней границей (3.22) для $\Delta(t_m)$ доказывает оптимальность кодирования (3.4). Так как $\mathbf{M}\{\cdot\} = \mathbf{M}\{\mathbf{M}\{|\cdot\}_{z_0^m, \eta_0^{m-1}}\}$, то использование (3.2) в (3.1) дает

$$\mathbf{M}\{h^2(\cdot)\} = \mathbf{M}\{[h(t, z) + H_1(t, z)\mu(\tau, t)]^2\} + \mathbf{M}\{H_1^2(t, z)\gamma_{11}(\tau, t)\} \leq \tilde{h}(t). \quad (3.23)$$

Если $h(\cdot) = h^0(\cdot)$ и $g(\cdot) = g^0(\cdot)$ тогда $\gamma^0(t_m)$, $\gamma_{11}^0(\tau, t)$ и $\gamma_{01}^0(\tau, t)$ не являются случайными величинами. Тогда из (3.13), (3.23) для $\Delta(t) = \mathbf{M}\{\gamma(t)\}$ по неравенству Иенсена $\mathbf{M}\{\exp\{Y\}\} \geq \exp\{\mathbf{M}\{Y\}\}$ следует $\Delta(t) \geq \Delta^0(t)$, где $\Delta^0(t)$ определяется уравнением

$$d\Delta^0(t)/dt = (2F(t) - R^{-1}(t)\tilde{h}(t)) \times \times [(\gamma_{01}^0(\tau, t))^2 / \gamma^0(t)\gamma_{11}^0(\tau, t)]\Delta^0(t) + Q(t), \quad (3.24)$$

$$\Delta^0(t)|_{t=t_m} = \Delta^0(t_m).$$

Для $\gamma^0(t)$ имеем уравнения

$$d\gamma^0(t)/dt = (2F(t) - R^{-1}(t)\tilde{h}(t)) \times \times [(\gamma_{01}^0(\tau, t))^2 / \gamma^0(t)\Delta_{11}^0(\tau, t)]\gamma^0(t) + Q(t),$$

$$\gamma^0(t)|_{t=t_m} = \Delta^0(t_m). \quad (3.25)$$

Так как $\gamma_{11}^0(\tau, t) = \Delta_{11}^0(\tau, t)$, $\gamma_{01}^0(\tau, t) = \Delta_{01}^0(\tau, t)$, то решения (3.24), (3.25) совпадают, т. е. $\gamma^0(t) = \Delta^0(t)$, что доказывает оптимальность кодирования (3.3). Уравнения (3.7)–(3.11) следуют в результате подстановки (3.3), (3.4) в (3.12)–(3.20). Справедливость данного результата для произвольного интервала времени $t_m \leq t < t_{m+1}$ следует по индукции.

Согласно неравенству Ихары $I_t[\cdot] \leq (1/2)\ln[D(t)/\Delta(t)]$ [3]. Тогда

$$\sup I_t[x_t; z_t^0, \eta_0^m] = I_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m] = (1/2)\ln[D(t)/\Delta^0(t)]. \quad (3.26)$$

Так как

$p_t(x) = \mathbf{N}\{x; \mu^0(t), \Delta^0(t)\}$ и $p(t, x) = \mathbf{N}\{x; a(t), D(t)\}$ при кодировании (3.3), (3.4), то

$$I_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m] = \mathbf{M}\{\ln[p_t(x_t)/p(t, x_t)]\} = (1/2)\ln[D(t)/\Delta^0(t)]. \quad (3.27)$$

Совпадение (3.26) и (3.27) обеспечивает справедливость свойства (3.5). Из (3.27) следует

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Демин Н.С., Рожкова С.В., Рожкова О.В. Информационный анализ в совместной задаче непрерывно-дискретной фильтрации и обобщенной экстраполяции. Ч. 1. Общий случай // Известия Томского политехнического университета. – 2010. – Т. 317. – № 5. – С. 6–11.

$$\frac{dI_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m]}{dt} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{D(t)} \frac{dD(t)}{dt} - \frac{1}{\Delta^0(t)} \frac{d\Delta^0(t)}{dt} \right), \quad (3.28)$$

Так как

$$dD(t)/dt = 2F(t)D(t) + Q(t),$$

тогда из (3.8), (3.28) следует что для $t_m \leq t < t_{m+1}$

$$\frac{dI_t^0[x_t; (z^0)_0^t, (\eta^0)_0^m]}{dt} = \frac{1}{2} \left(\frac{\tilde{h}(t)}{R(t)} \frac{(\Delta_{01}^0(\tau, t))^2}{\Delta^0(t)\Delta_{01}^0(\tau, t)} - Q(t) \left(\frac{1}{\Delta^0(t)} - \frac{1}{D(t)} \right) \right). \quad (3.29)$$

Использование (3.9) дает, что

$$I_m^0[x_{t_m}; (z^0)_0^{t_m}, (\eta^0)_0^m] = (1/2)\ln[D(t_m)/\Delta^0(t_m - 0)] = I_{m-0}^0[\cdot] + (1/2)\ln[1 + \tilde{g}(t_m)/V(t_m)]. \quad (3.30)$$

Тогда (3.6) следует из (3.29), (3.30). Теорема доказана.

Заключение

Рассмотрены задачи информационной эффективности дискретных каналов наблюдения с памятью относительно каналов без памяти в задаче экстраполяции и оптимальной непрерывно-дискретной передачи по непрерывному каналу с чистым запаздыванием и дискретному каналу с памятью. Получены формулы, определяющие эффективную глубину памяти и оптимальный способ передачи.

Работа выполнена при поддержке ФЦП «Научные и научно-педагогические кадры инновационной России» на 2009–2013 гг., проект № 02.740.11.5190

2. Демин Н.С., Сушко Т.В., Яковлева А.В. Обобщенная обратная экстраполяция стохастических процессов по совокупности непрерывных и дискретных наблюдений с памятью // Известия РАН. Теория и системы управления. – 1997. – № 4. – С. 48–59.
3. Липцер Р.Ш., Ширяев А.Н. Статистика случайных процессов. – М.: Наука, 1974. – 696 с.

Поступила 12.07.2010 г.