

ПРОФЕССОРУ П.Г. ЯКОВЕНКО – 60 ЛЕТ



Павел Георгиевич Яковенко родился 20.02.1951 г. в поселке Верх-Березовка Глубоковского района Восточно-Казахстанской области. После окончания средней школы в 1968 г. поступил в Томский политехнический институт на электромеханический факультет и в 1973 г. получил диплом инженера по специальности «Электропривод и автоматизация промышленных установок». Вся дальнейшая деятельность П.Г. Яковенко связана с ТПИ, где начал работать на кафедре электропривода в должности инженера, затем младшего научного сотрудника и ассистента. Там ему была привита любовь к научно-исследовательской работе, которую он и несет через всю жизнь. С 1977 по 1980 гг. обучался в аспирантуре ТПИ и в 1981 г. успешно защитил диссертацию «Машинные методы анализа и синтеза позиционных электроприводов с числовым программным управлением» на соискание ученой степени кандидата технических наук. В 1987 г. ему присвоено ученое звание доцента. Результатом дальнейшей активной научно-исследовательской работы явилась защита в 2000 г. диссертации «Оптимизация управления электромеханическими системами и подвижными объектами» на соискание ученой степени доктора технических наук.

С 2001 г. П.Г. Яковенко и до настоящего времени работает профессором кафедры автоматизации теплоэнергетических процессов Энергетического института ТПУ, вносит значительный вклад в дело подготовки высококвалифицированных специалистов и успешно сочетает педагогическую работу с научной и учебно-воспитательной деятельностью. Разработал лабораторный практикум, проводит практические занятия и читает лекции по техническим дисциплинам «Моделирование систем», «Логическое управление и защиты», «Автоматизированные системы управления атомных электростанций», активно занимается научной и методической работой, выступает с докладами на международных конференциях и симпозиумах.

Сферой научных интересов Павла Георгиевича является разработка алгоритмов оптимального управления технологическими процессами. Он предложил новый метод оптимизации по быстродействию управлений линейными и нелинейными системами с ограничением координат, который основан на численном решении обыкновенных дифференциальных уравнений, имитационном моделировании и динамическом программировании, принципах «перемены цели» и «ведущего слабого звена». Метод дает возможность оптимизировать управление последовательно по шагам при изменении во время переходного процесса заданий, возмущений, параметров системы и ограничений, позволяет разрабатывать алгоритмы синтеза в реальном масштабе времени микропроцессорными средствами оптимальных управлений позиционными и следящими электроприводами с ограничениями рывка, ускорения и скорости. Возможно создание алгоритмического обеспечения с элементами искусственного интеллекта для авиационной и космической техники, высокоскоростных воздушных и подводных аппаратов, энергетических систем.

П.Г. Яковенко является членом Совета по управлению движением кораблей и специальных аппаратов, награжден почетной грамотой Министерства ВО РФ и знаком «Изобретатель СССР», победитель конкурсов на получение грантов РФФИ. По материалам проведенных исследований написал монографию, опубликовал более 60 учебно-методических указаний и пособий, 140 научных статей, докладов и материалов конференций, получил 8 авторских свидетельств на изобретения.

Хобби – литература, отдых на природе, путешествия и спортивные соревнования.

Сотрудники ТПУ и студенты ценят своего коллегу и учителя, который успешно решает все дела, за которые берется, искренне радуется его успехам и желают крепкого здоровья, успехов в научной и педагогической деятельности, творческого долголетия.