

УДК 621.384.6

ФОРМИРОВАНИЕ МОДУЛИРОВАННЫХ АЗИМУТАЛЬНО-ПЕРИОДИЧЕСКИХ МАГНИТНЫХ ПОЛЕЙ ЦИКЛИЧЕСКИХ УСКОРИТЕЛЕЙ

В.П. Казьмин, Е.В. Семенюк

Томский политехнический университет

Тел.: (382-2)-418-907

Описаны свойства азимутально-периодического управляющего магнитного поля бетатрона с дополнительно введенной амплитудной или частотной модуляцией. Рассмотрены особенности формирования таких магнитных полей полюсами гребневого типа. Показано, что число элементов периодичности управляющего поля определяется общим числом гребней N на каждом полюсе, изменением их азимутального положения в пределах полюса и числом однотипных гребней Q . Q должно быть кратно N .

Азимутально-периодические магнитные поля с дополнительно введенной амплитудной или частотной модуляцией могут использоваться для удержания и фокусировки частиц в бетатронах, изохронных циклотронах и ускорителях типа кольцевых фазotronов [1].

В случае использования амплитудной гармонической модуляции азимутальное изменение индукции управляющего магнитного поля в средней плоскости рабочего зазора бетатрона или изохронного циклотрона можно записать следующим образом:

$$B_z(r, z=0, \theta) = B_{z0} \left(\frac{r_0}{r} \right)^n \times$$

$\times \{1 + \varepsilon(r) \cdot [1 + M(r) \cdot \cos(P \cdot \theta + \psi)] \cdot \cos(N \cdot \theta + \phi)\}$,
где r , Z , θ – координаты цилиндрической системы; $\varepsilon(r)$, N , Φ – амплитуда, частота и фаза основной гармоники управляющего магнитного поля; P , ψ – частота и фаза модулирующей функции; $M(r)$ – глубина модуляции (коэффициент, учитывающий степень изменения амплитуды).

Рассматриваемое магнитное поле будет периодическим на интервале $0 \dots 2\pi$ в том случае, если частота P кратна N , либо P и N содержат общий множитель [1].

Амплитудная модуляция приводит к появлению в структуре магнитного поля боковых частот: верхней, частотой $(N+P)$, и нижней – $(N-P)$.

Амплитуды этих частотных составляющих одинаковы и равны $0,5 \cdot \varepsilon(r) \cdot M(r)$.

Амплитудная модуляция сопровождается снижением средней по азимуту индукции управляющего поля, но обеспечивает повышение его фокусирующих свойств.

Увеличение фокусирующих свойств управляющего магнитного поля можно характеризовать его флаттером F :

$$\begin{aligned} F &= \varepsilon^2 + \frac{1}{4} \varepsilon^2 M^2(r) + \frac{1}{4} \varepsilon^2 M^2(r) = \\ &= \varepsilon^2 \left(1 + \frac{1}{2} M^2(r) \right). \end{aligned}$$

Следовательно, глубину модуляции магнитного поля $M(r)$ желательно иметь по возможности боль-

шой, но с ростом $M(r)$ усложняется структура управляющего поля, и оно сложнее формируется.

Значительно больший набор боковых гармоник может дать частотная модуляция.

Учитывая свойства частотно-модулированных колебаний [2], индукция магнитного поля в плоскости $Z=0$ рабочего зазора ускорителя может быть представлена в виде:

$$B_z(r, z=0, \theta) = B_{z0} \left(\frac{r_0}{r} \right)^n \times \times \{1 + \varepsilon(r) \cdot \cos[N \cdot \theta + \varphi + L(r) \cdot \sin(P_f \cdot \theta + \lambda)]\}. \quad (1)$$

где P_f – частота дополнительного изменения периодической составляющей поля (модулирующая частота); L – коэффициент, учитывающий степень изменения частоты (коэффициент модуляции); λ – фаза модулирующей частоты.

Положив для простоты $\varphi = \lambda = 0$ и, учитывая свойства функций Бесселя, выражение (1) можно записать в виде:

$$\begin{aligned} B_z(r, z=0, \theta) &= B_{z0} \left(\frac{r_0}{r} \right)^n \times \\ &\times \{1 + \varepsilon(r) \cdot [J_0(L) \cdot \cos N\theta + J_1(L) \cdot \cos(N+P_f)\theta - J_1(L) \cdot \cos(N-P_f)\theta + \\ &+ J_2(L) \cdot \cos(N+2 \cdot P_f)\theta - J_2(L) \cdot \cos(N-2 \cdot P_f)\theta + \\ &+ J_3(L) \cdot \cos(N+3 \cdot P_f)\theta - J_3(L) \cdot \cos(N-3 \cdot P_f)\theta + \dots]\}. \quad (2) \end{aligned}$$

где $J_0(L)$, $J_1(L)$, $J_2(L)$, ..., $J_k(L)$ – функции Бесселя порядка $0, 1, 2, \dots, k$ от аргумента L .

Согласно (2), управляющее поле с дополнительно введенной частотной модуляцией содержит целый спектр боковых гармоник, амплитуды которых определяются выражением:

$$a_k = \varepsilon(r) \cdot J_k(L), \quad (k = 0, 1, 2, \dots).$$

Значения боковых частот будут равны

$$(N \pm mP_f), \quad (m = 1, 2, 3, \dots).$$

Обе боковые полосы частот теоретически состоят из бесконечного числа составляющих. На практике

тике некоторыми из них можно пренебречь, а именно теми, номера которых превышают аргумент функции Бесселя.

Из теории колебаний известно, что если $0 \leq L \leq 0,5$, то кроме основной гармоники частотой N необходимо учитывать первую пару боковых гармоник. Если $0,5 \leq L \leq 1,0$, то необходимо учитывать основную, первую и вторую пары боковых частот и т.д. [2]. Таким образом, флаттер поля F зависит от коэффициента L . Математическое моделирование показало, что с ростом L магнитное поле деформируется сильнее, и оно сложнее формируется.

Выполненное математическое и физическое моделирование показывает, что формирование азимутально-периодического управляющего поля с дополнительной модуляцией можно осуществить периодическим изменением по азимуту:

- 1) ширины отдельных гребней (в бетатронах), шимм или секторов (в циклотронах);
- 2) межполюсного зазора, образованного отдельными гребнями, шиммами или секторами или же магнитодвижущей силы намагничивающих обмоток отдельных секторов;
- 3) углового расстояния между осями двух соседних гребней, шимм или секторов;
- 4) гребней, шимм или секторов, выполненных из материалов с разными ферромагнитными свойствами;
- 5) конфигурации или намагничивающей силы отдельной группы корректирующих витков "гармонического" типа.

Рассмотрим конструкции полюсов электромагнитов бетатронов, которые позволяют создавать модулированные магнитные поля. Так, на рис. 1 показаны конструкции полюсов гребневого типа [3], у которых ширина отдельных гребней периодически меняется по азимуту θ . Общее число гребней на каждом полюсе бетатрона взято равным шести.

Структура магнитного поля, формируемого в рабочем зазоре, определяется общим числом гребней N и типоразмерами гребней Q . Так, при:

- $N = 4$, Q – может быть равно 2 (два типоразмера, т.е. широкий и узкий гребень).
- $N = 6$, Q – может быть равно 2 или 3. При $Q = 2$ имеем 3 широких и 3 узких гребня.
- $N = 6$, но $Q = 3$, имеем по два гребня трех типоразмеров.

Таким образом, число однотипных гребней будет равно N/Q , которые необходимо установить в каждом полюсе с чередованием по азимуту.

Изменение ширины гребней b_{sp} (или шимм) приводит к изменению азимутальной протяженности области "сильного" поля и влияет на амплитуду этого поля. Изменение индукции зависит от соотношения b_{sp}/δ_0 , где δ_0 – вертикальный размер межполюсного зазора. При $b_{sp} \gg \delta_0$ максимальное значение индукции не зависит от ширины гребней

(шимм), но меняется протяженность области "сильного" поля. При $b_{sp} \leq \delta_0$ максимальное значение индукции будет зависеть от ширины гребня b_{sp} .

Таким образом, периодическое изменение ширины гребней (шимм) вызывает амплитудную или частотную модуляцию управляющего поля.

Амплитудную модуляцию азимутально-периодического магнитного поля можно осуществить периодическим изменением межполюсного зазора, образованного торцевыми поверхностями гребней, т.е. изменением высоты h отдельных гребней. Если азимутальное расстояние между соседними гребнями сравнимо с величиной межполюсного зазора, то изменение напряженности поля H связано с изменением межполюсного зазора простой зависимостью:

$$\delta_1 \cdot H_1 = \delta_2 \cdot H_2 = \dots = \delta_i \cdot H_i = \text{const.}$$

Поэтому для получения дополнительной 10 %-ой амплитудной модуляции достаточно изменить значение межполюсного зазора между отдельными гребнями также примерно на 10 %.

Для бетатронов типа МИБ-4 и МИБ-6 это составляет примерно 4 мм. Следовательно, высоту отдельных гребней необходимо изменить приблизительно на 2 мм.

Порядок чередования гребней различной высоты h зависит от их общего числа N и их типоразмера Q . Очевидно, что Q должно быть кратно N .

Если модуляция магнитного поля осуществляется периодическим изменением углового расстоя-

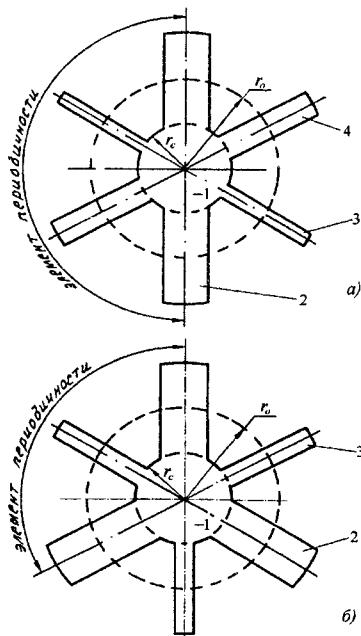


Рис. 1. Схема конструкции полюса с шестью гребнями (вид в плане):
 а) с гребнями трех типоразмеров; б) с гребнями двух типоразмеров
 1) центральный сердечник; 2) "широкий" гребень;
 3) "узкий" гребень; 4) гребень промежуточной ширины

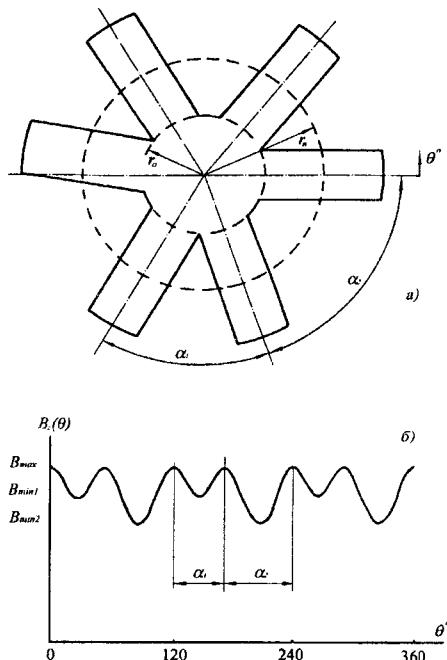


Рис. 2. Схема расположения гребней полюса (а) и структура управляющего поля с тремя элементами периодичности (б)

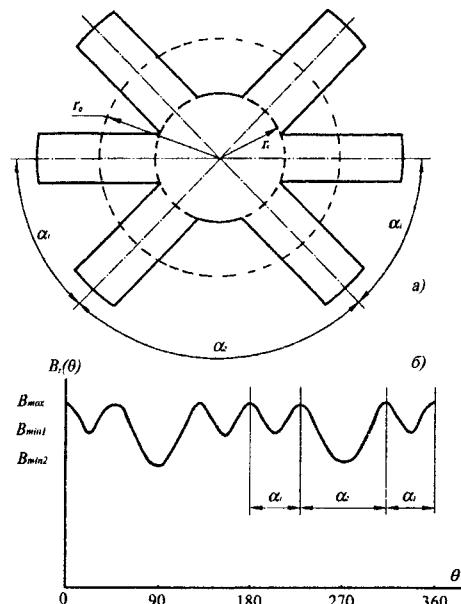


Рис. 3. Схема расположения гребней полюса (а) и структура управляющего поля с двумя элементами периодичности (б)

ния α_i между осями двух соседних гребней (штамм), то интервалы определенной угловой протяженности должны повторяться при чередовании не менее двух раз для бетатронов и не менее трех раз для циклотронов. Тогда число интервалов k_i и их угловая протяженность a_i будут связаны с общим числом гребней следующим образом:

$$k_1 + k_2 + k_3 + \dots + k_i = N;$$

$$k_1 \cdot \alpha_1 + k_2 \cdot \alpha_2 + k_3 \cdot \alpha_3 + \dots + k_i \cdot \alpha_i = 360^\circ.$$

Возможные конструкции полюсов и примерное изменение индукции $B(\theta)$ показаны на рис. 2, 3. Очевидно, что общее число гребней N определяет число интервалов и возможный диапазон изменения углов α_i .

Модуляцию управляющего магнитного поля можно осуществить и с помощью корректирующих витков. Известно, что в циклотронах с азимутальной вариацией управляющего поля корректирующими витками "гармонического" типа меняют спек-

тральный состав периодической составляющей поля. Если витки гармонического типа изготовить двух или более типоразмеров, то можно осуществить дополнительную модуляцию магнитного поля. В бетатронах дополнительные витки можно укладывать на поверхности полюсов и включать их на время формирования ускоряемого пучка.

Таким образом, формирование модулированных азимутально-периодических магнитных полей можно осуществить путем внесения в конструкцию полюсов более сложной симметрии расположения отдельных элементов, например, гребней полюса.

Математическое и физическое моделирование показывает, что введение более сложной симметрии позволяет получить дополнительные полезные эффекты: снижение габаритов и массы магнитопровода, улучшение условий вывода ускоренных частиц за пределы излучателя и условий охлаждения электромагнита и излучателя.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- Звонцов А.А., Казьмин В.П. Применение модулированных азимутально-периодических магнитных полей в индукционных циклических ускорителях // Сб. докл. XVII Совещания по ускорителям заряж. частиц, ГНЦ РФ ИФВЭ, Протвино, 17-20 октября 2000 г. – Протвино, 2000. – Т. 2. – С. 9–12.
- Гоноровский И.С. Радиотехнические цепи и сигналы. – М.: Советское радио, 1967. – 607 с.
- А. с. 360008 СССР. МКИ Н05Н 11/00. Электромагнит бетатрона / В.Л. Чахлов, А.А. Звонцов, А.А. Филимонов. Опубл. 1984, Бюл. № 6. – С. 216.