

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский Томский политехнический университет» (ТПУ)

Школа- Инженерная школа информационных технологий и робототехники Направление подготовки — 15.03.04 «Автоматизация технологических процессов и производств»

Отделение (НОЦ) – Отделение автоматизации и робототехники

БАКАЛАВРСКАЯ РАБОТА

Тема работы

Модернизация системы автоматизированного управления факельным сепаратором высокого давления

УДК 681.51:622.276.054.5:621.928-048.35

Студент

Группа	ФИО	Подпись	Дата
3-8T52	Ахметов Александр Сергеевич		

Руководитель ВКР

Должность	ФИО	Ученая степень,	Подпись	Дата
		звание		
Доцент ОАР ИШИТР	Казаков Вениамин	к.ф-м.н.,		
доцент ОАГ ИШИТТ	Юрьевич	C.H.C.		

Консультант

Должность	ФИО	Ученая степень,	Подпись	Дата
		звание		
Доцент ОАР ИШИТР	Спиридонова Анна Сергеевна	к.т.н.		

КОНСУЛЬТАНТЫ ПО РАЗДЕЛАМ:

По разделу «Финансовый менеджмент, ресурсоэффективность и ресурсосбережение»

Должность	ФИО	Ученая степень,	Подпись	Дата
		звание		
Доцент ОСГН ШБИП	Конотопский Владимир	к.э.н.,		
	Юрьевич	доцент		

По разделу «Социальная ответственность»

Должность	ФИО	Ученая степень, звание	Подпись	Дата
Ассистент ООД ШБИП	Матвиенко Владимир			

ДОПУСТИТЬ К ЗАШИТЕ:

Руководитель ООП	ФИО	Ученая степень, звание	Подпись	Дата
Доцент ОАР ИШИТР	Воронин Александр Васильевич	к.т.н, доцент		

ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ООП

Код	Результат обучения
результата	(выпускник должен быть готов)
	альные компетенции
P1	Демонстрировать базовые естественнонаучные и математические знания для решения научных и инженерных задач в области анализа, синтеза, проектирования, производства и эксплуатации систем автоматизации технологических процессов и производств. Уметь сочетать теорию, практику и методы для решения инженерных задач, и понимать область их применения
P2	Иметь осведомленность о передовом отечественном и зарубежном опыте в области теории, проектирования, производства и эксплуатации систем автоматизации технологических процессов и производств.
Р3	Применять полученные знания для определения, формулирования и решения инженерных задач при разработке, производстве и эксплуатации современных систем автоматизации технологических процессов и производств с использованием передовых научно—технических знаний и достижений мирового уровня, современных инструментальных и программных средств.
P4	Уметь выбирать и применять соответствующие аналитические методы и методы проектирования систем автоматизации технологических процессов и обосновывать экономическую целесообразность решений.
P5	Уметь находить необходимую литературу, базы данных и другие источники информации для автоматизации технологических процессов и производств.
P6	Уметь планировать и проводить эксперимент, интерпретировать данные и их использовать для ведения инновационной инженерной деятельности в области автоматизации технологических процессов и производств.
P7	Уметь выбирать и использовать подходящее программно— техническое оборудование, оснащение и инструменты для решения задач автоматизации технологических процессов и производств.
Универсальн	ые компетенции
P8	Владеть иностранным языком на уровне, позволяющем работать в интернациональной среде с пониманием культурных, языковых и социально – экономических различий.
P9	Эффективно работать индивидуально, в качестве члена и руководителя группы с ответственностью за риски и работу коллектива при решении инновационных инженерных задач в области автоматизации технологических процессов и производств, демонстрировать при этом готовность следовать профессиональной этике и нормам.
P10	Иметь широкую эрудицию, в том числе знание и понимание современных общественных и политических проблем, вопросов безопасности и охраны здоровья сотрудников, юридических аспектов, ответственности за инженерную деятельность, влияния инженерных решений на социальный контекст и окружающую среду.
P11	Понимать необходимость и уметь самостоятельно учиться и повышать квалификацию в течение всего периода профессиональной деятельности.



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский Томский политехнический университет» (ТПУ)

Школа- Инженерная школа информационных технологий и робототехники Направление подготовки — 15.03.04 «Автоматизация технологических процессов и производств» Отделение (НОЦ) — Отделение автоматизации и робототехники

	7	/ТВЕРЖДАЮ:
	Руко	водитель ООП
		Воронин А.В.
(Подпись)	(Дата)	(Ф.И.О.)

	Воронин	<u>A.B.</u>
		.И.О.)
	АДАНИЕ	
на выполнение выпуск	ной квалификационной работы	
В форме:		
Бакала	аврской работы	
(бакалаврской работы, дипломног Студенту:	о проекта/работы, магистерской диссертации)	
Группа	ФИО	
3–8T52	Ахметов Александр Сергеевич	
Тема работы:		
1	ьных сепараторов высокого давления	
Утверждена приказом директора (дата, н	Ī	
Срок сдачи студентом выполненной рабо	оты:	
ТЕХНИЧЕСКОЕ ЗАДАНИЕ:		
Исходные данные к работе	Объектом исследования является факельный сепара:	гор.
Part 1	Режим работы непрерывный.	
(наименование объекта исследования или проектирования; производительность или нагрузка; режим работы (непрерывный, периодический, циклический и т. д.); вид сырья или материал изделия; требования к продукту, изделию или процессу; особые требования к особенностям функционирования (эксплуатации) объекта или изделия в плане безопасности эксплуатации, влияния на окружающую среду, энергозатратам; экономический анализ и т. д.).		

Перечень подлежащих исследованию, проектированию и разработке вопросов

(аналитический обзор по литературным источникам с целью выяснения достижений мировой науки техники в рассматриваемой области; постановка задачи исследования, проектирования, конструирования; содержание процедуры исследования, проектирования, конструирования; обсуждение результатов выполненной работы; наименование дополнительных разделов, подлежащих разработке; заключение по работе).

- 1 Описание технологического процесса
- 2 Выбор архитектуры АС
- 3 Разработка структурной схемы АС
- 4 Функциональная схема автоматизации
- 5 Разработка схемы информационных потоков АС
- 6 Выбор средств реализации АС
- 7 Разработка схемы соединения внешних проводок
- 8 Выбор (обоснование) алгоритмов управления АС
- 9 Разработка экранных форм АС

Перечень графического материала

(с точным указанием обязательных чертежей)

- 1 Функциональная схема технологического процесса, выполненная в Visio
- 2 Перечень входных/выходных сигналов ТП
- 3 Схема соединения внешних проводок, выполненная в Visio
- 4 Схема информационных потоков
- 5 Структурная схема САР локального технологического объекта. Результаты моделирования (исследования) САР в MatLab
- 6 Алгоритм сбора данных измерений. Блок схема алгоритма
- 7 Дерево экранных форм
- 8 SCADA-формы экранов мониторинга и управления диспетчерского пункта
- 9 Обобщенная структура управления АС
- 10 Трехуровневая структура АС

Консультанты по разделам выпускной квалификационной работы

Раздел	Консультант
Финансовый менеджмент, ресурсоэффективность и ресурсосбережение	Доцент ОСГН ШБИП Конотопский Владимир Юрьевич
Социальная ответственность	Ассистент ООД ШБИП Матвиенко Владимир Владиславович

Дата выдачи задания на выполнение выпускной квалификационной работы по линейному графику

Задание выдал руководитель:

Должность	ФИО	Ученая степень,	Подпись	Дата
		звание		
Доцент ОАР ИШИТР	Казаков Вениамин	к.ф-м.н. с.н.с.		
	Юрьевич			

Задание принял к исполнению студент:

задание приния	эидиние принил к неполнению студент.						
Группа	ФИО	Подпись	Дата				
3-8T52	Ахметов Александр Сергеевич						

ЗАДАНИЕ ДЛЯ РАЗДЕЛА «ФИНАНСОВЫЙ МЕНЕДЖМЕНТ, РЕСУРСОЭФФЕКТИВНОСТЬ И РЕСУРСОСБЕРЕЖЕНИЕ»

Студенту:

Группа	ФИО
3-8T52	Ахметов Александр Сергеевич

Школа	ИШИТР	Отделе	РНИР	OAP		
Уровень образования	Бакалавриат	Направление/сг		15.04.04 Автоматизация технологических процессов и производств		
Исходные,	данные к раздел	ıy «Финансові	ый менеджм	ент, ресурсоэффективность и		
ресурсосбе	ресурсосбережение»:					
1. Стоимост	ть <i>ресурсов научно</i>	ого исследования	Использовать	действующие ценники и договорные цены		
(НИ):	материал	ьно-технических,	на потреблен	ные материальные и информационные		
энергетич	еских,	финансовых,	ресурсы, а та	кже указанную в МУ величину тарифа на		
информац	ионных и человеческ	rux	эл. энергию			
2. Нормы и н	юрмативы расходов	вания ресурсов		_		
3. Используе.				ставки единого социального налога и НДС		
ставки на	логов, отчислений,	дисконтирования	(см. МУ, ставк	са дисконтирования i=0.1		
и кредито	и кредитования					
Перечень н	вопросов, подле	жащих исследо	ованию, про	ектированию и разработке:		
1. Оценка ко.	ммерческого потені	<i>циала</i> ,	Оценка готовн	ности полученного результата к выводу на		
перспекти	перспективности и альтернатив проведения			целевые рынки, краткая характеристика этих рынков		
НИ с пози	ции ресурсоэффект	ивности и				
ресурсосб	грежения					
2. Планирова	иние и формировани	ие бюджета	Построение пл	пана-графика выполнения ВКР, составление		
научных и	сследований		соответствую	ощей сметы затрат, расчет величины НДС		
-			и цены резульп	пата ВКР		
3. Определен	ие ресурсной (ресур	сосберегающей),		и количественная характеристика		
финансово	финансовой, бюджетной, социальной и			о и др. видов эффекта от внедрения		
экономиче	ской эффективносп	пи исследования	результата, о	пределение эффективности внедрения		
Перечень і	графического ма	атериала (с точн	ым указанием обяз	ательных чертежей)		
1. Оценка ко	1. Оценка конкурентоспособности технических реи					
2. Матрица	SWOT	_				
3. Альтернан	пивы проведения HI	1				
4. График пр	оведения и бюджет	н НИ <u>- выполнить</u>				
			ой эффективно	сти НИ <u>- выполнить</u>		

Дата выдачи задания для раздела по линейному графику

Задание выдал консультант:

Должность	ФИО	Ученая степень, звание	Подпись	Дата
Доцент ОСГН ШБИП	Конотопский	к.э.н., доцент		26.02.2020 г.
	Владимир Юрьевич			

Залание принял к исполнению стулент:

34444	sugume nomina a nenovinemic organic					
Группа ФИО		Подпись	Дата			
3-8T52	2	Ахметов Александр Сергеевич				

ЗАДАНИЕ ДЛЯ РАЗДЕЛА «СОЦИАЛЬНАЯ ОТВЕТСТВЕННОСТЬ»

Студенту:

Группа	ФИО
3-8T52	Ахметову Александру Сергеевичу

Школа	ИШИТР	Отделение (НОЦ)	OAP
Уровень	Бакалавриат	Направление/специальность 15.04.04 Автоматиз	
образования	_	_	технологических процессов и
•			производств

Тема ВКР

Тема ВКР: Модернизация системы автоматического упра	вления факельным сепаратором высокого
давления	21211111
Исходные данные к разделу «Социальная ответственности	»:
1. Характеристика объекта исследования (рабочая зона) и области его применения	Рабочим местом является помещение диспетчерской. В диспетчерской рабочей зоной является место за персональным компьютером. Область применения автоматизация в нефтегазовой отрасли. Объектом исследования является факельный сепаратор высокого давления
Перечень вопросов, подлежащих исследованию, проектированию	нию и разработке:
1. Правовые и организационные вопросы обеспечения безопасности: - специальные (характерные при эксплуатации объекта исследования, проектируемой рабочей зоны) правовые нормы трудового законодательства; - организационные мероприятия при компоновке рабочей зоны.	 ГОСТ 12.2.032-78. ССБТ. «Рабочее место при выполнении работ сидя. Общие эргономические требования» Трудовой кодекс Российской Федерации от 30.12.2001 N 197-Ф3.
2. Производственная безопасность: 2.1. Анализ выявленных вредных и опасных факторов 2.2. Обоснование мероприятий по снижению воздействия	 Отклонение показателей микроклимата Превышение уровня шума Отсутствие или недостаток естественного света Недостаточная освещенность рабочей зоны Повышенное значение напряжения в электрической цепи, замыкание которой может произойти через тело человека Повышенный уровень вибрации Загазованность воздуха
3. Экологическая безопасность:	 Воздействие на атмосферу, выбросы вредных веществ.
4. Безопасность в чрезвычайных ситуациях:	 Пожар; Взрыв.

Дата выдачи задания для раздела по линейному графику

Залание выдал консультант:

эадапис выдал копс	yndiani.			
Должность ФИО		Ученая	Подпись	Дата
		степень, звание		
Ассистент ООД ШБИП	Матвиенко Владимир			
	Владиславович			

Задание принял к исполнению студент:

Группа	ФИО	Подпись	Дата
3-8T52	Ахметов Александр Сергеевич		

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский Томский политехнический университет» (ТПУ)

Школа - Инженерная школа информ	ационных технологи	й и робототехники			
Направление подготовки - 15.03	04 «Автоматизация	технологических	процессов	И	
производств»					
Уровень образования – бакалавриат					
Отделение (НОЦ) - Отделение автог	атизации и робототе	хники			
Период выполнения (осенний / весенний семестр 2019 /2020 учебного года)					
Форма представления работы:					
бакалаврская работа					

КАЛЕНДАРНЫЙ РЕЙТИНГ-ПЛАН выполнения выпускной квалификационной работы

Срок сдачи студентом выполненной работы:

Дата контроля	Название раздела (модуля) / вид работы (исследования)	Максимальный балл раздела (модуля)
30.05.2019 г.	Основная часть	60
04.05.2019 г.	Финансовый менеджмент, ресурсоэффективность и ресурсосбережение	20
04.05.2019 г.	Социальная ответственность	20

составил:

Руководитель ВКР

Должность	ФИО	Учёная степень, звание	Подпись	Дата
Доцент ОАР	Казаков	к.ф-м.н.,		
ИШИТР	Вениамин	доцент		
	Юрьевич			

СОГЛАСОВАНО:

Руководитель ООП

Должность	ФИО	Учёная степень, звание	Подпись	Дата
Доцент ОАР ИШИТР	Воронин Александр Васильевич	к.т.н, доцент		

Реферат

Выпускная квалификационная работа содержит 113 страниц, 30 таблиц, 34 рисунок, 17 источников литературы, 7 приложений.

Ключевые слова: факельный сепаратор, автоматизированная система управления, трехуровневая структурная схема, программируемый логический контроллер, электронные датчики, SCADA, экранные формы.

Объектом исследования является факельный сепаратор.

Целью выпускной квалификационной работы является модернизация системы автоматизированного управления факельным сепаратором высокого давления установки комплексной подготовки газа на базе современного оборудования и программного обеспечения.

В результате работы проведен подбор комплекса аппаратнотехнических средств, спроектированы схемы, отражающие объем автоматизации и его функциональные свойства, разработана схема внешних проводок для подключения оборудования КИПиА, разработаны алгоритмы управления и сбора данных.

Моделирование части системы осуществлялось в программе MATLAB, а визуализация происходящих процессов стала возможной благодаря SCADA системе WinCC.

Выпускная квалификационная работа выполнена в текстовом редакторе Microsoft Word 2013, схемы разработаны в Microsoft Visio 2013, презентация создана в Microsoft PowerPoint 2013. Макет мнемосхеме в SIMP Lite.

Оглавление

Термины и определения	12
ВВЕДЕНИЕ	16
1 Описание технологического процесса	18
2 Модернизация системы автоматизированного управления фа	акельным
сепаратором высокого давления	22
2.1 Разработка технического задания	22
2.2 Система автоматизированного управления	22
2.3 Структурная схема АС	23
2.4 Функциональная схема автоматизации	24
2.5 Схема информационных потоков	25
2.6 Выбор средств реализации	26
2.7 Схема внешних проводок	55
2.8 Выбор алгоритмов управления АС	55
2.9 Экранные формы АС	61
3 Финансовый менеджмент, ресурсоэффективности и ресурсо-	сбережение 65
3.1 Организация и планирование работ	65
3.1.1 Продолжительность этапов работ	67
3.2 Расчет затрат на выполнение проекта	68
3.2.1 Расчёт затрат на материалы	69
3.2.2 Расчет заработной платы	70
3.2.3 Расчет затрат на социальный налог	71
3.2.4 Расчет затрат на электроэнергию	71
3.2.5 Расчет амортизационных расходов	72
3.2.6 Расчет прочих расходов	73
3.2.7 Расчет общей себестоимости	74
3.2.8 Расчет прибыли	74
3.2.9 Расчет НДС	74
3.2.10 Цена разработки НИР	74
3.3 Оценка экономической эффективности проекта	75

4 Социальная ответственность7	7
4.1 Правовые и организационные вопросы обеспечения безопасности7	8
4.1.1 Правовые вопросы обеспечения безопасности	8
4.2 Производственная безопасность	0
4.2.1 Отклонения показателей микроклимата	1
4.2.2 Недостаточная освещённость рабочей зоны; отсутствие или	
недостаток естественного света83	3
4.2.3 Повышенный уровень шума83	5
4.2.4 Электробезопасность	6
4.2.5 Вибрация	7
4.3 Экологическая безопасность	0
4.4 Безопасность в чрезвычайных ситуациях	2
4.4.1 Анализ вероятных чрезвычайных ситуаций, которые может	
инициировать объект исследований92	2
4.4.2 Анализ вероятных чрезвычайных ситуаций, которые могут	
возникнуть на производстве при внедрении объекта исследований93	3
4.4.3 Обоснование мероприятий по предотвращению чрезвычайных	
ситуаций и разработка порядка действий в случае возникновения	
чрезвычайной ситуации93	3
Заключение90	6
Список использованных источников9	7
Приложение А (обязательное) Схема автоматизации упрощенного типа блока	
сепарации10	00
Приложение Б (обязательное) Таблица состава (перечня) вход/выходных	
сигналов10	01
Приложение В (обязательное) Техническое задание10	02
Приложение Г (обязательное) Структурная схема АС10	08
Приложение Д (обязательное) Функциональная схема автоматизации по	
ΓΟCT 21.408-201310	09
Приложение Е (обязательное) Схема информационных потоков	11

Приложение Ж	(обязательное	е) Схема внешних со	рединений	112
Приложение 3	(обязательное)) Схема автоматизац	ции по ANSI/ISA	113

Термины и определения

В работе используются следующие термины с соответствующими определениями:

(AC): автоматизированная система Комплекс аппаратных средств, предназначенный для управления различными программных процесса. Термин процессами В рамках технологического автоматизированная, в отличие от термина автоматическая подчеркивает сохранение за человеком-оператором некоторых функций, либо наиболее общего, целеполагающего характера, либо не поддающихся автоматизации;

автоматизированное рабочее место (APM): Программнотехнический комплекс, предназначенный для автоматизации деятельности определенного вида. При разработке APM для управления технологическим оборудованием как правило используют SCADA-системы;

интерфейс (RS-232C, RS-422, RS-485, CAN): Совокупность средств (программных, технических, лингвистических) и правил для обеспечения взаимодействия между различными программными системами, между техническими устройствами или между пользователем и системой;

видеокадр: Область экрана, которая служит для отображения мнемосхем, трендов, табличных форм, окон управления, журналов и т.п.;

мнемосхема: Представление технологической схемы в упрощенном виде на экране APM;

мнемознак (мнемосимвол): Представление объекта управления или технологического параметра (или их совокупности) на экране APM.

интерфейс оператора: Совокупность аппаратно-программных компонентов АСУ ТП, обеспечивающих взаимодействие пользователя с системой;

профиль АС: Подмножество и/или комбинации базовых стандартов информационных технологий и общепринятых в международной практике фирменных решений (Windows, Unix, MacOS), необходимых для реализации требуемых наборов функций АС;

протокол (CAN, OSI, ProfiBus, Modbus, HART, ProfibusDP, ModbusRTU, Modbus +, CAN, DeviceNet): Набор правил, позволяющий осуществлять соединение и обмен данными между двумя и более включёнными в соединение программируемыми устройствами;

система управления базами данных (СУБД): Совокупность программных и языковых средств, предназначенных для управления данными в базе данных, ведения базы данных, обеспечения многопользовательского доступа к данным;

архитектура АС: Набор значимых решений по организации системы программного обеспечения, набор структурных элементов и их интерфейсов, при помощи которых компонуется АС;

SCADA (англ. Supervisory Control And Data Acquisition – диспетчерское управление и сбор данных): Инструментальная программа для разработки программного обеспечения систем управления технологическими процессами в реальном времени и сбора данных;

ОРС-сервер: Программный комплекс, предназначенный для автоматизированного сбора технологических данных с объектов и предоставления этих данных системам диспетчеризации по протоколам стандарта ОРС;

объект управления: Устройство или динамический процесс, управление поведением которого является целью создания системы автоматического управления;

программируемый логический контроллер (ПЛК): Специализированное компьютеризированное устройство, используемое для автоматизации технологических процессов. ПЛК являются устройствами реального времени;

диспетчерский пункт (ДП): Центр системы диспетчерского управления, где сосредоточивается информация о состоянии производства;

тег: Метка как ключевое слово, в более узком применении идентификатор для категоризации, описания, поиска данных и задания внутренней структуры;

корпоративная информационная система (КИС): Масштабируемая система, предназначенная для комплексной автоматизации всех видов хозяйственной деятельности больших и средних предприятий, в том числе корпораций, состоящих из группы компаний, требующих единого управления;

автоматизированная система управления технологическим процессом (АСУ ТП): Комплекс программных и технических средств, предназначенный автоматизации управления ДЛЯ технологическим оборудованием на предприятиях. Под АСУ ТП обычно понимается комплексное решение, обеспечивающее автоматизацию основных технологических операций на производстве в целом или каком-то его участке, выпускающем относительно завершенный продукт;

пропорционально-интегрально-дифференциальный регулятор (ПИД-регулятор): Устройство, используемое в системах автоматического управления для поддержания заданного значения измеряемого параметра. ПИД-регулятор измеряет отклонение стабилизируемой величины от заданного значения (уставки) и выдаёт управляющий сигнал, являющийся суммой трёх слагаемых, первое из которых пропорционально этому отклонению, второе пропорционально интегралу отклонения и третье пропорционально производной отклонения.

Обозначения и сокращения

В представленной работе используются следующие сокращения:

OSI (Open Systems Interconnection) – эталонная модель взаимодействия открытых информационных систем;

PLC (Programmable Logic Controllers) – программируемые логические контроллеры (ПЛК);

HMI (Human Machine Interface) – человеко-машинный интерфейс;

ANSI/ISA (American National Standards Institute/ Instrument Society of America) – американский национальный институт стандартов/Американское общество приборостроителей;

IP (International Protection) – степень защиты;

ЦАП – цифро-аналоговый преобразователь;

БТ – блок технологический;

ИУС – информационно-управляющая система;

КИПиА – контрольно-измерительные приборы и автоматика;

САР – система автоматического регулирования;

ПО – программное обеспечение;

ПТК – программно-технический комплекс;

 $\Gamma ЖС -$ газожидкостная смесь;

ИМ – исполнительный механизм;

АРМ – автоматизированное рабочее место;

БД – база данных.

ВВЕДЕНИЕ

Для повышения производительности и эффективности производства прибегают к автоматизации технологических процессов. Разработка и модернизация автоматизированной системы управления технологическим процессом является трудоемкой задачей.

На сегодняшний день стандартная схема установки комплексной подготовки газа имеет достаточную степень автоматизации и обеспечивают максимальный уровень контроля технологических параметр. Однако для повышения экономической эффективности, повышения производительности, рассматривается модернизация управления факельным сепаратором высокого давления.

Целью выпускной квалификационной работы является модернизация системы автоматизированного управления факельным сепаратором высокого давления установки комплексной подготовки газа на базе современного оборудования и программного обеспечения. Для этого необходимо решить следующие задачи: подобрать комплекс аппаратно-технических средств согласно техническому заданию; спроектировать схемы, отражающие объем автоматизации и его функциональные свойства; разработать схему внешних проводок для подключения оборудования КИПиА; разработать алгоритмы управления и сбора данных.

Актуальность работы не вызывает сомнения, так как экономические показатели эффективности являются одними из важнейших в любой промышленной отрасли. Любая остановка производства в следствии аварий или ошибок приводит к большим экономическим потерям. Для этой цели и создается автоматизированная система с высокой надежностью работы, возможностью резервирования и работы без отключения системы. Все это приводит к минимизации остановок производства, а как следствие к уменьшению экономических потерь. Более точный контроль и управление

технологическими параметрами позволяют добиться большего КПД, что также приводит к более высоким экономическим показателям.

1 Описание технологического процесса

Установка комплексной подготовки газа (УКПГ) представляет собой комплекс технологического оборудования и вспомогательных систем, обеспечивающих сбор и обработку природного газа и газового конденсата. Товарной продукцией УКПГ являются: сухой газ газовых месторождений, сухой отбензиненный газ газоконденсатных месторождений, газовый конденсат.

Промысловая обработка газа на УКПГ состоит из следующих этапов:

- абсорбционная или адсорбционная сушка;
- низкотемпературная сепарация или абсорбция;
- масляная абсорбция.

На газовых месторождениях подготовка газа заключается в его осушке, поэтому там используются процессы абсорбции или адсорбции.

На газоконденсатных месторождениях осушка и выделение легкоконденсирующихся углеводородов осуществляются путём низкотемпературной сепарации, низкотемпературной абсорбции или низкотемпературной масляной абсорбции.

В состав УКПГ входят:

- блок предварительной очистки (сепарации);
- технологические установки очистки, осушки и охлаждения газа;
- дожимные компрессорные станции;
- вспомогательные системы производственного назначения (операторная, площадки с установками средств связи, электро-, тепло- и водоснабжения, электрохимической защиты, пожаротушения, резервуарный парк хранения диэтиленгликоля или триэтиленгликоля и т.д.).

Блок предварительной очистки обеспечивает отделение от газа капельной влаги, жидких углеводородов и механических примесей. В состав блока входят сепараторы и фильтр-сепараторы.

Дожимные компрессорные станции обеспечивают рабочие параметры технологии промысловой обработки газа, поддерживают давление подачи

газа в магистральный газопровод. Располагаются перед или после установок технологической подготовки газа. Для снижения температуры компримированного газа после дожимной станции устанавливаются аппараты воздушного охлаждения.

Функциональная схема автоматизации упрощенного типа блока сепарации приведена в приложении А.

Факельные сепараторы (ФС) высокого давления служат для очистки от капельной жидкости, которая сбрасывается на факел. ФС входят в состав факельной системы при газовых, нефтяных, газоконденстаных месторождений. Эксплуатация факельных сепараторов высокого давления происходит в условиях умеренного и холодного климата, при необходимости проектируют в обогреваемую зону.

Факельный сепаратор представляет собой цилиндрический аппарат, в котором устанавливается уголковая и вертикальная сетчатые насадки (рисунок 1). Для поддержания установленных номинальных режимов работы и удобства обслуживания, ФС имеют технологические штуцеры, а также штуцеры для приборов КИП.

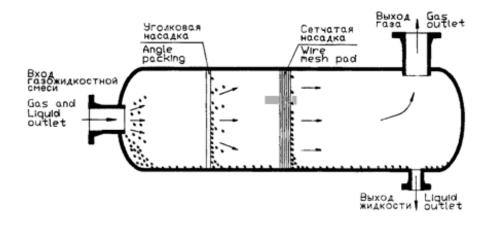


Рисунок 1 – Факельный сепаратор высокого давления

Газожидкостная смесь в факельный сепаратор поступает через штуцер входа. После чего газ поступает на уголковую насадку, чтобы распределить равномерно поток по сечению аппарата, а также частично отделить капельную жидкость. После этого очистка газа осуществляется в

вертикальной сетчатой насадке и в зоне гравитационного осаждения. Отделившуюся жидкость сбрасывают через штуцер в дренажную емкость.

Технические характеристики факельного сепаратора приведены в таблице 1.

Таблица 1 – Технические характеристики

Производительность по газу, млн. м/сутки	До 10	
Рабочее давление, МПа	4	
Диаметр, мм	3200	
Длина, мм	18000	
Масса, кг	21100	
Эффективность очистки газа жидкости, %	Не менее 99	

Таблица состава (перечня) вход/выходных сигналов (измерительных, сигнальных, командных и управляющих) приведена в приложении Б.

На данный момент оборудование действующих систем автоматического управления факельным сепаратором высокого давления имеет физический износ, а также моральное устаревание. Вся система имеет ряд недостатков:

- сбор базы данных и передача по каналам RS-232, уменьшает сбор информации и сокращает дистанцию передачи;
- архитектура системы построена на принципе двух контроллеров локальный и коммутационный, для существующих систем, можно упростить нагрузку, а также уменьшение дополнительных узлов повысит надежность системы;
- к новой системе предъявляются дополнительные требования к надежности и резервированию, в старой системе весь комплекс аппаратнотехнических средств имеет низкие показатели надежности, в связи с чем необходимо было устанавливать по 2-3 точки автоматизации дополнительно

на каждый параметр, для того чтобы сделать байпас и увеличить надежность системы;

- старой системе не также В хватает дополнительных сигнализаторов и системы аварийного стопа насоса. Система регулирования регулируемого основана на задвижка не типа полностью открыта/полностью закрыта;
- в связи с повышением рентабельности, утечек, предотвращения останова системы, необходимо повысить требования к средствам измерений.

Модернизация системы автоматизации позволит повысить надежность системы, что приведет к уменьшению аварий, останова работы системы, повысит рентабельность, уменьшит человеческий фактор ошибок. Также повысит безопасность труда, может войти в общую систему управления заводом, с учетом наращивания системы.

Кроме этого, предлагаемая система будет обеспечивать:

- гибкость системы, т.е. система открытого типа с возможностью изменения комплекса аппаратно-технических средств и их совместимости;
 - резервирование на горячую и повышенные резервные системы;
 - возможность наращивания системы;
 - уменьшение ошибок и количества точек автоматизации резервных;
 - снижение количества обслуживающего персонала;
 - уменьшение частоты обслуживания системы [1].

2 Модернизация системы автоматизированного управления факельным сепаратором высокого давления

2.1 Разработка технического задания

Техническое задание (ТЗ) содержит требования к разрабатываемой автоматизированной системе. ТЗ включает общие сведения, требования к функциональности и внешнему виду, состав системы и предполагаемые виды работ. Техническое задание должно содержать чёткие формулировки, подробные описания, поясняющие рисунки и схемы. ТЗ позволяет разработчику ознакомиться со всеми требованиями и разработать систему, которая будет удовлетворять требования заказчика.

При подготовке технического задания учитывается:

- тип описываемого объекта (программное обеспечение, аппаратное обеспечение, услуга и т.д.);
 - цель создания технического задания;
 - требования к оформлению (по шаблону заказчика или по ГОСТ);
- необходимость корректировки технического задания по мере работы над проектом;

Разработанное в соответствии с требованиями ГОСТ 34.602-89, ГОСТ 21.208-2013, ГОСТ 21.408-2013, техническое задание приведено в приложении В.

2.2 Система автоматизированного управления

В соответствии с разработанным техническим заданием, необходимо разработать:

- схему автоматизации развернутого типа по ГОСТ 21.208-2013 и ГОСТ 21.408-2013;
 - схему внешних соединений с подбором кабелей;
 - структурную схему автоматизации;
 - мнемосхему технологического процесса;
 - алгоритмы сбора данных и автоматического регулирования;

провести побор комплекса аппаратно-технических средств по техническому заданию.

2.3 Структурная схема АС

Объектом управления является факельный сепаратор высокого давления. При управлении ФС проводятся измерения давления, температуры, уровня технологических параметров системы (газа, газожидкостной смеси). Так же необходимо проводить переключение запорной арматуры, а именно клапанов с электроприводом [2].

АС представляет собой трехуровневую структуру, построенную по иерархическому принципу, в соответствии с требованиями ТЗ. Обобщенная структурная схема АС приведена на рисунке 2.

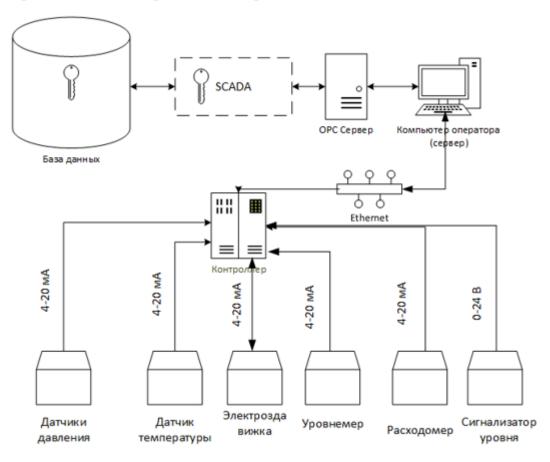


Рисунок 2 – Обобщенная структурная схема АС

Нижний (полевой) уровень системы, состоит из распределённых первичных устройств автоматизации:

– датчики давления;

- датчики температуры;
- расходомер;
- датчик уровня;
- -датчик-сигнализатор уровня;
- исполнительные механизмы.

На данном уровне должны выполняться следующие функции АС:

- сбор и передача сигналов аварийной сигнализации, состояния и положения запорной арматуры, а также насосных агрегатов;
- измерение параметров технологического процесса (температуры, давления, уровня жидкости).

Средний уровень представляет собой локальный контроллер.

ПЛК предназначен для:

- сбора, первичной обработки, а также хранении информации;
- формирование управляющего воздействия на исполнительные устройства, связь с APM.

Верхний уровень, как правило, объединяет автоматизированные рабочие места операторов, а также базу данных. Используется операционная система Windows 8, SCADA WINCC.

Верхний уровень предназначен для решения следующих задач:

- сбор и обработка данных с контроллера;
- формирование отчетов, журналов событий;
- формирование технологической базы данных;
- отображение, управление в реальном времени технологическими процессами [3].

Разработанная структурная схема АС приведена в приложении Г.

2.4 Функциональная схема автоматизации

Функциональная схема автоматизации представляет собой технический документ, в котором определена функционально-блочная структура отдельных узлов автоматического регулирования

технологического процесса. На функциональной схеме в виде условных изображений показаны все системы автоматического контроля, регулирования, дистанционного управления, сигнализации разрабатываемой системы. Также на ней, при помощи линий функциональной связи, отображены каналы взаимодействия между элементами систем управления.

Функциональная схема автоматизации выполнена по ГОСТ 21.208-2013 «Система проектной документации для строительства. Автоматизация технологических процессов. Обозначения условные приборов и средств автоматизации в схемах», а также по ГОСТ 21.408-2013 «Система проектной документации для строительства. Правила выполнения рабочей документации автоматизации технологических процессов» [4].

Разработанная функциональная схема автоматизации приведена в приложении Д.

2.5 Схема информационных потоков

Схема информационных потоков состоит из трех уровней: нижний, средний и верхний.

На нижнем уровне происходит сбор и обработка информации. Представляет собой датчики, исполнительные механизмы, а также модули ввода-вывода. Здесь происходит передача информации на средний уровень, а со среднего уровня поступают управляющие сигналы.

На среднем уровне идет уровень текущего хранения. ПЛК направляет потоки преобразованной информации на APM оператора, а также на сервер архивирования. На APM оператора происходит отображение полученной информации. От APM оператора могут передаваться настройки, команды управления на ПЛК. Все действия оператора передаются в журнал событий в сервер архивирования.

Ниже представлены параметры, которые передаются в локальную вычислительную сеть:

- объем поступающей газожидкостной смеси, $м^3/ч$,

- объем газа на выходе, ${\rm M}^3/{\rm H}$,
- уровень капельной жидкости в факельном сепараторе, мм,
- температура газожидкостной смеси в факельном сепараторе, °C,
- давление в всасывающем коллекторе, МПа,
- давление в факельном сепараторе, МПа,
- состояние компрессора, м/с.

Схема информационных потоков приведена в приложении Е.

2.6 Выбор средств реализации

Для реализации модернизации AC необходимо выбрать программнотехнические средства, также проанализировать их совместимость.

Комплекс аппаратно-технически средств факельного сепаратора высокого давления включает в себя: датчики, исполнительные механизмы, контроллерное оборудование, дополнительные модули, системы сигнализации.

При подборе оборудования учитывалось техническое задание, требования к техническому, метрологическому, информационному обеспечению и требований к надежности.

При этом не маловажным фактором является экономическое обоснование, а именно стоимость проектируемой системы, в том числе комплекса аппаратно-технических средств.

2.6.1 Выбор контроллерного оборудования

Для решения поставленной задачи автоматизации были рассмотрены контроллеры следующих видов: ОВЕН ПЛК 150, Siemens Simatic S7-300, Schneider Electric Modicon M238, Allen-Bradley SLC1750.

Сравнительный анализ проходил из условий технического задания по следующим критериям:

- время цикла;
- поддерживаемые профили;
- языки программирования;

- возможность наращивания модулей ввода/вывода;
- возможность самодиагностики и резервирования;
- средняя наработка на отказ;
- цена.

Сравнение характеристик приведено в таблице 2.

Таблица 2 – Сравнение характеристик контроллеров

Критерии	OBEH	Siemens S7-400H	Schneider Electric	Allen-Bradley
выбора	ПЛК 150		M238	SLC 1750
Возможность наращивания модулей ввода/вывода.	Да	Да	Да	Да
Типы	- RS485,	- MPI;	- Ethernet	- Ethernet/IP;
интерфейсов	– RS232, – ASCII,	– PROFIBUS;	TCP/IP;	- ControlNet;
	- ProfiBus,	– Industrial	– AS-I;	- DeviceNet;
	- Ethernet	Ethernet;	- Modbus Plus;	– Data Highway
		- PROFInet;	- INTERBUS;	Plus;
		– AS-I;	PROFIBUS DP;	- Remote I/O;
		- BAC-net;		- SynchLink;
		- Modbus TCP;		Third-party
		Modbus RTU		process and device networks
Время цикла, мс	0,25	0,1	0,1	0,2
Время наработки на отказ, ч	10 000	170 000	150 000	70 000
Возможность замены на горячую	Нет	Да	Да	Нет
Цена, руб	От 65000	От 230 000	От 275 000	От 180 000

Из сравнительного анализа выбор остановим на Siemens S7-400H (рисунок 3), так как он удовлетворяет всем требованиям к техническому и метрологическому обеспечению, а также к требованиям надежности. При этом цена ниже, чем у Allen Bradley SLC 1750.



Рисунок 3 – Siemens S7-400H

Модульная конструкция очень удобна, что позволяет менять объем автоматизации, повышенная надежность за счет резервирования процессора, высокая средняя наработка на отказ. Также имеет возможность замены на горячую, что также описано в техническом задании п. 1.4. Также нам необходимы интерфейсы Ethernet, Modbus RTU.

SIMATIC S7-400 — это модульный программируемый контроллер, предназначенный для построения систем автоматизации средней и высокой степени сложности.

Программируемые контроллеры Siemens S7-400H с резервированной структурой, обеспечивающие высокую надежность функционирования системы управления и выполняет следующие функции:

- резервирование всех основных функций на уровне операционной системы центральных процессоров;
- высокий коэффициент готовности, обеспечиваемый применением переключаемых конфигураций системы ввода-вывода;
- возможность использования стандартных конфигураций систем ввода-вывода;
- горячее резервирование: автоматическое безударное переключение на резервный блок в случае отказа ведущего бока;
- конфигурации на основе двух стандартных или одной специализированной монтажной стойки;

использование резервированных сетей PROFIBUS DP для повышения надежности функционирования системы распределенного вводавывода.

Конструкция SIMATIC S7-400H включает в свой состав:

- два базовых блока: на основе двух стандартных монтажных стоек
 UR1/UR2 или на основе одной монтажной стойки UR2-Н с двумя
 независимыми секциями внутренней шины;
- один центральный процессор CPU 417-4H/ CPU 414-4H на каждый базовый блок контроллера;
- два модуля синхронизации на один центральный процессор для связи базовых блоков контроллера через оптические линии связи;
- два оптических кабеля для установки синхронизирующих соединений;
- модули ввода-вывода S7-400 в каждом базовом блоке контроллера
 (при необходимости);
- стойки расширения UR1/UR2/ER1/ER2 и/или станции распределенного ввода-вывода ЕТ 200М с модулями ввода/вывода.

Основным принципом построения программируемого контроллера S7-400H является принцип горячего резервирования с поддержкой безударного автоматического переключение на резервный базовый блок в случае отказа ведущего базового блока. В соответствии с этим принципом при отсутствии отказов оба базовых блока находятся в активном состоянии и синхронно выполняют одну и ту же программу. В случае возникновения отказа все функции управления принимает на себя исправный базовый блок контроллера.

К данному контроллеру необходим модуль блок питания. Так как у нас малый объем автоматизации локального уровня, то достаточно блока питания PS 305-2A, приведенного на рисунке 4. Основные особенности блока питания PS 305 (2 A) приведены в таблице 3.



Рисунок 4 – Блок питания PS 305 2A

Таблица 3 – Особенности PS 305 (2 A)

Параметр	Значение
Выходной ток	2 A.
Выходное напряжение	24 В пост. тока
Подключение к сети	Uном 24/48/72/96/110 В.
Гальваническая развязка	Есть, в соответствии с EN 60 950.
Использование как питания нагрузки	Да

Гальваническая развязка, а также выходное напряжение постоянного тока 24 В, устойчивое при коротких замыканиях и холостом ходе подтверждает правильность выбора согласно техническому заданию. Технические характеристики PS305-2A приведены в таблице 4.

Таблица 4 – Технические характеристики PS 305-2A.

Параметр	Значение	
Входное напряжение	24/48/72/96/110 В пост. тока	
Диапазон напряжений	от 16,8 до 138 В пост. тока	
Номинальный ток при	2,7/1,3/0,9/0,65/0,6 A	
24/48/72/96/110 B	2,7/1,5/0,5/0,05/0,011	
Выходное напряжение	$24 \text{ B} \pm 3 \%$, устойчиво без нагрузки	
Выходной ток	2 A	
Защита от короткого замыкания	Электронная, без фиксации	
Гальваническая развязка	Схема со сверхнизким напряжением	

Необходимы модули ввода/вывода для аналоговых и дискретных сигналов с диагностированием. Выбираем с минимальным количеством вводов/выводов, т.е. по 8 аналоговых и дискретных входов, по 8 аналоговых и дискретных выходов. Для этих целей подойдут модули SM 321, SM 322, приведенные на рисунке 5.



Рисунок 5 — Модули дискретного ввода/вывода SM 321/SM 322 Свойства SM 321, DI 8 х AC 120/230 V:

- 8 входов, потенциально развязанных группами по 2;
- номинальное входное напряжение 120/230 В переменного тока;
- пригоден для переключателей и 2/3-проводных датчиков близости переменного тока.

Свойства SM 322; DO 8 x DC 24 V/0.5 A:

- 8 выходов, потенциально развязанных группами по 8;
- выходной ток 0.5 A;
- номинальное напряжение на нагрузке 24 В постоянного тока;
- пригоден для электромагнитных клапанов, контакторов постоянного тока и сигнальных ламп;
- 2 клеммы на каждый выход: выход без последовательного диода;
 выход с последовательным диодом (для резервирования управления нагрузкой);
 - индикатор групповой ошибки (SF);

- светодиодные индикаторы состояния и ошибок, относящиеся к каналам;
 - параметризуемая диагностика;
 - параметризуемое диагностическое прерывание;
 - параметризуемый вывод заменяющего значения.

Для аналоговых вводов/выводов используются модули SM 331 AI 8 / SM 332 AO 8:

- -8 входов в 4 группах каналов;
- вид измерения настраивается на группу каналов (напряжение, ток);
- разрешающая способность настраивается на группу каналов
 (15 битов + знак);
 - произвольный выбор диапазона измерений на группу каналов;
 - параметризуемая диагностика и диагностическое прерывание;
 - контроль граничных значений настраивается для 2 каналов;
 - параметризуемое аппаратное прерывание при нарушении границы;
 - скоростное обновление измеряемых значений;
 - потенциальная развязка относительно СРU.

В итоге выбран контроллер Siemens S7400H и дополнительные модули SM 331 AI 8 / SM 332 AO 8, SM 321/SM 322, блок питания PS 305 2A.

2.6.2 Выбор датчика давления

Выбор устройств измерения происходил на основании анализа нескольких ведущих фирм. Подбор производился исходя из требований к техническому и метрологическому обеспечению, а также из требований к надежности и стоимости.

При подборе датчиков давления учитывалось техническое задание, а также общие положения по особо опасному объекту, одной из важнейших величин для отслеживания является давление в сепараторе, поэтому необходимо максимально точно отслеживать давление, а также подобрать датчик с учетом возможности сигнализации, дистанционной передачи и

самодиагностики, при этом также учесть технические требования к надежности, взрывобезопасному исполнению, монтажу.

Для выбора датчиков давления был проведен сравнительный анализ следующих датчиков:

- Yokogawa EJX-A;
- Метран-150;
- − ЭЛЕМЕР-АИР-30;
- Курант ДД.

Сравнение датчиком приведено в таблице 5.

Таблица 5 – Сравнение датчиков давления

Критерии выбора	Yokogawa EJX-A	Метран-150	ЭЛЕМЕР- АИР-30	Курант ДД
Измеряемая среда	Жидкость, газ.	Жидкость, газ, пар.	Газ, пар.	Газ, жидкость, пар.
Диапазоны пределов измерений	(0 − 15) M∏a	(0,12 − 6) M∏a	(0 – 10) МПа	(0 – 10) МПа
Предел допускаемой погрешности	0,005 %	0,075 %	0,1 %	0,15 %
Среднее время наработки на отказ	300 000 ч	270 000 ч	80 000 ч	50 000 ч
Выходной сигнал	(4 – 20) мА + НАRT	(4 – 20) mA + HART	(4 – 20) mA + HART	(4-20) MA; (20-4) MA; $(0-5)$ MA; $(5-0)MA; (0-20)MA;$
Взрывозащищенность	Ex0ExiaIICT4 / 1ExdIICT6	ExiaIICT6 X / 1ExdIICT6	ExiaIICT5X	-
Степень защиты от пыли и воды	IP 67	IP 65 / IP 67	IP 65	IP 65, IP 66
Цена	65 000 руб	37 500 руб	25 000 руб.	12 000 руб.

Из изученных датчиков нам не подходит «Курант ДД», т.к. он не имеет взрывозащищенного исполнения. Данный датчик удовлетворяет техническим характеристикам, а именно взрывобезопасное и искробезопасное исполнение, степень защиты от влаги и пыли IP 67, выходной унифицированный сигнал (4-20) мА, согласно п. 1.4 ТЗ, метрологические характеристики по приведенной погрешности до 0,2 % согласно ТЗ п. 1.5, по требованиям к надежности со средней наработкой на отказ более 100 000 ч. Согласно ТЗ п. 1.9. Цена ниже чем у Yokogawa EJX-A.

Из оставшихся трех наилучший вариант это Метран-150, который приведен на рисунке 6.



Рисунок 6 – Датчик избыточного давления Метран-150G

Датчик давления Метран-150 служит для преобразования давления рабочих сред в унифицированный токовый сигнал (4-20) мА с протоколом HART.

Также стоит отметить основные плюсы использования этих датчиков давления:

- компактная конструкция и эргономика;
- высокая перегрузочная способность;
- непрерывная самодиагностика;
- защита от переходных процессов.

Датчики с видом взрывозащиты «взрывонепроницаемая оболочка» соответствуют требованиям ГОСТ 30852.0, ГОСТ 30852.1 и выполняются с уровнем взрывозащиты «взрывобезопасный» с маркировкой по взрывозащите «1ExdIICT6 X» или «1ExdIICT5 X».

Интеллектуальные датчики Метран-150 имеют внутреннюю самодиагностику.

Датчики серии Метран-150 состоят из двух основных компонентов: сенсора, электронного преобразователя. Сенсор представляет собой измерительный блок, а также плату АЦП. На камеру измерительного блока воздействует давление, что приводит к деформации чувствительного элемента и как следствие изменение электрического сигнала. Электронный

преобразователь преобразует этот сигнал в соответствующую выходную величину.

Комплект закладных представлен на рисунках 6, 7. Опросный лист на рисунке 8.

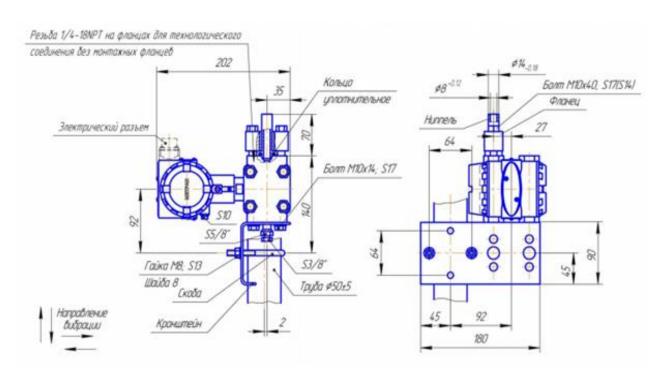


Рисунок 6 – Закладные датчика Метран-150 (монтаж на трубу)

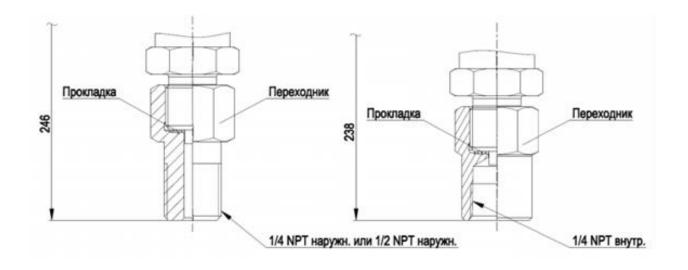


Рисунок 7 – Переходники, прокладки для монтажа Метран-150

Общая информация				
Предприятие *:	и информации	Дата заполнения:		
Контактное лицо *:		Тел. / факс *:		
Адрес*:		E-mail:		
Опросный лист № Позиция по п	роекту (тэг):	Количество *:		
	метры процесса			
	№ Избыточное			
Измеряемый параметр *		Разрежение Гидростатическое давление		
Измеряемая среда	Газ			
Диапазон измерения (шкала прибора) *	от 0,125 МПа до 6 МПа			
Требуемая основная приведенная погрешность измерения	0,075%			
Температура окружающей среды	от <u>40</u> до <u>50</u> °С			
Температура измеряемой среды	от <u>20</u> до <u>70</u> °С			
Рабочее избыточное давление (для датчиков перепада и гидростатического давления) *	3 МПа			
	вания к датчику			
Выходной сигнал *		обратный корень (только для датчиков разности давлений)		
	Резьбовое подключ	ение		
	M20x1,5	ниппель с накидной гайкой материал ниппеля:		
Соединение с технологическим процессом *	½"-14 NPT ☐ K ¼" ¼"-18 NPT	№ наружная резьбаВнутренняя резьба		
		ение, ГОСТ 12815-80 исполнение 2		
	DN 50 DN 80	PN 6 (только для DN 50) PN 40		
	другое (сборка с разделительной мембраной 1199) Описание соединения			
	 электрический разъем штепсельный разъем І 	ı (вилка 2РМГ14, розетка 2РМ14) ı (вилка 2РМГ22, розетка 2РМ22) DIN		
Электрическое подключение	Кабельный ввод			
	 никелированная латуз нержавеющая сталь полиамид 	небронированный кабель бронированный кабель		
Требования	к исполнению датчика			
Исполнение по взрывозащите	взрывонепр. оболочка d) поскробезопасная цепь ia)	комбинированное (Ex ia и Ex d)		
Дополнительные опции				
В строенный ЖК-индикатор Кнопки для конфигурирования Клапанный блок серия сер				
кронштейн для установки датчика на плоской поверхности тарантия 5 лет				
□ дополнительная маркировочная табличка на проволоке	переуольну	клапанного блока на трубе ø50 мм		
Примечания:				

Рисунок 8 – Опросный лист Метран-150

2.6.3 Выбор датчик температуры

В качестве датчиков температуры были рассмотрены следующие варианты:

- Rosemount 3144P;
- Метран 274;
- ОВЕН ДТПК115;
- KOBOLD TDA.

Сравнительный анализ приведен в таблице 6.

Таблица 6 – Сравнительный анализ датчиков температуры

Критерии выбора	Rosemount 3144P	Метран-274	ОВЕН ДТПК115	KOBOLD TDA
Диапазон измеряемых температур	минус 30 - 180	минус 50 - 150	минус 30 - 200 °C	минус 50 - 250
Предел допускаемой погрешности	0,1 %	0,25 %	0,25 %	0,1 %
Выходной сигнал	(4 – 20) мА +HART	(4 – 20) мА +HART	(4-20) MA	(4-20) MA
Взрывозащищенность	Ex (ExiaCT6 X), Exd (1ExdIICT6)	Exd, Exi	ExiaCT6	-
Среднее время наработки на отказ	40 000 ч	50 000 ч	15 000 ч	50 000 ч
Степень защиты от пыли и воды	IP67	IP68	IP54	-
Цена	35 000	27 000	8 000	12 000

Датчики фирм KOBOLD и OBEH не подходят по степени взрывозащищенности, отсутствует протокол HART, не проходят по требованиям надежности.

Выбор остановился между датчиками Rosemount и Метран, однако не смотря на более высокий класс точности, требования к надежности и высокая цена датчиков Rosemount не удовлетворяют Т3.

Согласно требованиям, К метрологическому, техническому обеспечениям и требованиям надежности согласно ТЗ п.1.4, 1.5, 1.9 Метран-274, В полной мере решения подходит ДЛЯ наших задач. Термопреобразователи Метран-274 – интеллектуальные ЭТО датчики температуры, которые измеряют температуру разнообразных сред,

преобразуя сигнал первичного преобразователя температуры, в выходной токовый сигнал (4-20) мА, при помощи измерительного преобразователя, который установлен в головке первичного преобразователя приведенный на рисунке 9.



Рисунок 9 – Метран-274

Данные виды термопреобразователей используют, как в нейтральных, так и агрессивных средах, так как материал защитной арматуры коррозионностойкий. Метран-274 соответствует требованиям ТР ТС 020/2011, ГОСТ Р 51522.1.

Термопреобразователи состоят из термозондов и измерительных преобразователей с выходным сигналом (0-5) или (4-20) мА. Термозонды снабжены либо чувствительными элементами (медным ЭЧМ, платиновым ЭЧП). Температура, преобразуемая в изменение омического сопротивления терморезистора, размещенного в термозонде. Измерительный преобразователь преобразует напряжение, возникшее на термочувствительном элементе, в токовый выходной сигнал.

ТП монтируются в любом положении, удобном для обслуживания. При монтаже ТП рекомендуется учитывать габаритные и присоединительные размеры.

Закладные для датчика температуры Метран-274 представлены на рисунках 10, 11.

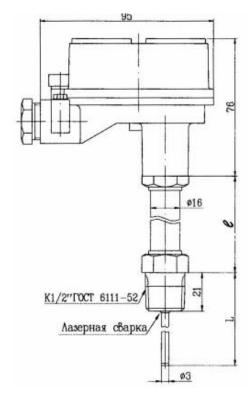


Рисунок 10 – Закладные для Метран-274

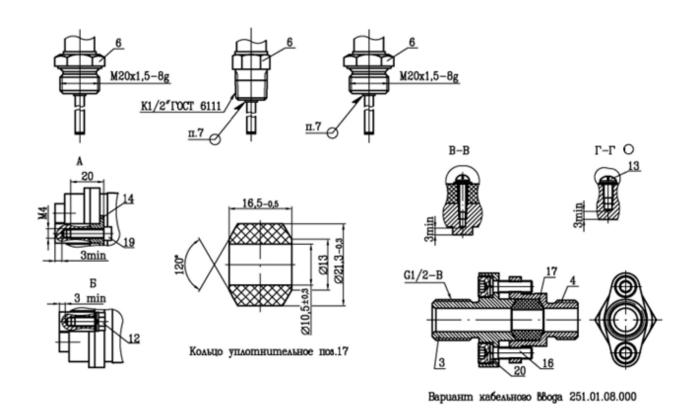


Рисунок 11 – Закладные для Метран-274

Опросный лист представлен на рисунке 12 а и 12 б.

Общая информация						
	Предприятие	*:		Дата	а заполнен	ния:
Контактное лицо *:				Тел	. / факс *	4
Адрес*:				E-m	ail:	
Опросный лист №	Позиция по	проекту (тэг):		Кол	ичество ^з	* :
	Парамет	гры измеряе	мой и окружан	ощей среды		
Измеряемая среда: газ			Фазовое состоян	ние: 🛛 газ		жидкость
Диапазон измеряемых темп	ератур, С*	Мин <u>20</u>	Макс 80	-		
Давление измеряемой среды		3				
Скорость потока измеряемой ср		3				
Диапазон окружающих темпера	тур, ⁰С	Мин <u>-40</u>	Макс 50			
			температуры			
	nt (Emerson) *		<u> </u>		Метран	*
П	ервичный п	реобразоват	гель (ПП), без з	защитной ги	ильзы	
□ Требуется *	□ Не т	ребуется *	⊠ T _I	ребуется *		■ Не требуется *
Тип чувствителы	ного элемента ((43)		Тип чувствит	гельного эл	пемента (43)
□ Термопара	□ Термомет	гр сопротивлен	ия 🔲	Термопара	×	Термометр сопротивления
Количество чувств	ительных элем	ентов		Количество чувствительных элементов		
<u> </u>	2			1 2		
Номинальная статическа	ая характерис	тика (НСХ) *	Номина	Номинальная статическая характеристика (HCX) *		
□ K □ N	Pt100		□ K □ B	□ N		50M ■ 100M ■ 50П
□ J (другие НСХ)	(другие	HOX)	L L R	□ S (другие Н		100П ☑ Pt100 (другие НСХ)
Рабочий спай				очий спай		
 изолированный неизолированный 			■ изолиров неизолир			
Класс	допуска			Кл	асс допус	жа
1		А 🔲 В		1 2 A B C		
Схема со	рединений			Схема соединений		
2-хпроводная	2-x	проводная	2-xi	2-хпроводная		2-хпроводная
	3->	проводная				З-хпроводная
	□ 4-x	проводная				4-хпроводная
Диаметр с	болочки 4Э		Диаме	тр защитной ај	рматуры (б	без защитной гильзы)
6	мм		□ 20мм	□ 10мм □] 8мм 🔲	6мм 🔲 5мм 🔲 3мм
					-	
Глубина погружения (длина монтажной части)*		Глубина	Глубина погружения (длина монтажной части)*			
MM			1000 MM			
Материал оболочки кабеля			Материал .	защитной а	арматуры	
321 SST (HCX J) Inconell 600 (HCX K)	316/	321 SST	12X18H10	T 🔲 10X17H1	3M2T	☐ 15X25T ☐ XH78T
Nicrobell B (HCX N)	310/	321 331	10X23H18	□ Латунь [ХН45Ю	(другие мат-лы)
Способ крепления перв	ичного преобра	азователя	Способ	крепления пе	ервичного	о преобразователя*
□ 1/2" NРТ (друг	гая резьба)	🔲 Без резьбы	M20x1.5		(другая р	резьба) 🔲 Без резьбы
			🛛 Фланец	☐ Be	варной	

Рисунок 12 а – Опросный лист Метран-274

Rosemount (Emerson)	Метран			
Защитна	я гильза			
Требуется*: □ Трубчатая (max D=912мм)	Требуется*: ☐ Сварная (до 25 МПа) ☐ Цельноточеная (до 50 МПа)			
☐ Литая коническая (max D=1726,5мм) ☐ Литая вварная	🖾 Фланцевая (до 16 МПа) 🔲 Вварная (до 50 МПа)			
■ Не требуется*	■ Не требуется*			
Материал защитной гильзы	Материал защитной гильзы			
Способ установки на объекте*	Способ установки на объекте*			
□ Резьба □ □ Фланец □ Вварной □	🔲 Резьба 💹 Фланец 🔲 🗎 Вварной 🧾			
Соединитель	ная головка			
□ Требуется* □ Не требуется*				
Материал соединительной головки	Материал соединительной головки			
🔲 Алюминиевый сплав 🔲 Нержавеющая сталь	 Полиамид Технамид[®] Пластик АБС Алюминиевый сплав 			
Резьба кабельного ввода	Резьба кабельного ввода			
■ ½" NPT ■ M20x1.5	M20x1.5			
Степень защиты от воздействия пыли и воды	Степень защиты от воздействия пыли и воды			
☐ IP65 ☐ IP68	☑ IP65 ☐ IP5X			
Измерительный і				
Требуется для монтажа*: ☐ В соединительную головку ПП				
□ На DIN рейку □ На кронштейн □ Не требуется*	□ Не требуется*			
Входной сигнал	Входной сигнал			
	Определяется типом выбранного первичного преобразователя			
Выходной сигнал*	Выходной сигнал*			
4-20+HART Foundation Fieldbus HART Wireless	4-20MA 0-5MA 4-20+HART			
Наличие индикации	Местная индикация отсутствует			
🔲 Требуется 🔲 Не требуется				
Взрывозащита				
Требуется*: ☐ Искробезопасная электрическая цепь Ехіа	Требуется*: ☑ Искробезопасная электрическая цепь Exia			
Взрывонепроницаемая оболочка Exd (указать внешний	Взрывонепроницаемая оболочка Exd:			
диаметр кабеля мм)				
■ Не требуется*	□ Кабельный ввод для трубного монтажа – ТБ			
	■ Не требуется*			

Рисунок 12 б – Опросный лист Метран-274

2.6.4 Выбор расходомера

Для решения задач автоматизации связанной с измерением расхода были рассмотрены следующие расходомеры KOBOLD TME-R, Yokogawa ADMAG, Метран-350, TRICOR. Сравнительный анализ расходомеров приведен в таблице 7.

В качестве расходомера нам подходят Yokogawa ADMAG и Метран-350, так как они полностью удовлетворяют техническом заданию согласно п. 1.4, 1.5, 1.9. Kobold TME-R и TRICOR не подходят по требованиям к надёжности.

Таблица 7 – Сравнение характеристик расходомеров

Техническая характеристика	KOBOLD TME–R	Yokogawa ADMAG	Метран-350	TRICOR
Основная относительная погрешность измерений расхода, не более	± 1 %	± 0,05 %	± 1 %	± 0,5 %
Выходной сигнал	420 мА / HART	420 мА / HART	420 мА / HART	420 мА / HART
Средняя наработка на отказ	50 000 часов	150 000 часов	150 000 часов	80 000 часов
Межповерочный интервал	4 года	4 года	4 года	4 года
Цена	127 000	370 000	280 000	300 000

Yokogawa по цене дороже чем, Метран-350 (рисунок 13), поэтому остановимся на нем, что соответствует соотношению цена/качество.



Рисунок 13 – Метран-350

Расходомер Метран-350 предназначен для измерения расхода и количества среды (вода, пар, газ и другие энергоносители) методом перепада давления с использованием осредняющих напорных трубок (далее – ОНТ) в преобразователей качестве первичных измерительных И передачи информации для управления технологическими процессами и использования в учетно-расчетных операциях. Расходомер предназначен для работы во взрывобезопасных и/или взрывоопасных Конструкция условиях. расходомера представлена на рисунке 14.

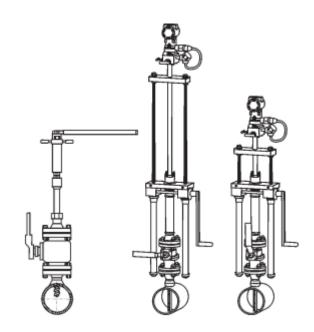


Рисунок 14 — Конструкция расходомера Flo-Тар, монтаж/демонтаж без остановки процесса

При монтаже расходомера для измерений расхода жидкости необходимо, чтобы боковой дренажный/вентиляционный клапан был расположен отверстием вверх для выхода газа; при измерении расхода воздуха или газа — отверстием вниз для дренажа накапливающегося конденсата. При установке на горизонтальном трубопроводе монтаж следует проводить согласно схеме, приведенной на рисунке 15.

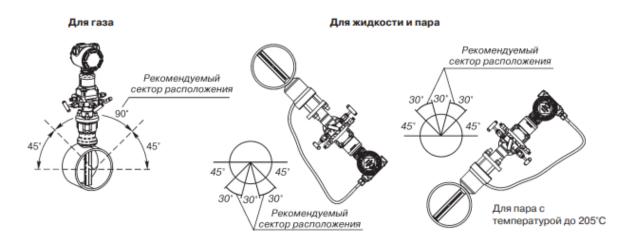


Рисунок 15 – Монтаж расходомера Метран-350

Комплект закладных для расходомеров Метран-350 приведены на рисунках 16 и 17. Опросный лист для выбора расходомера приведен на рисунке 18.

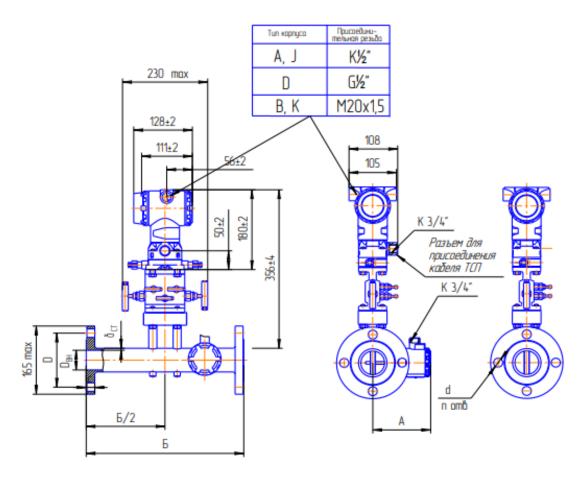


Рисунок 16 – Закладные для Метран-350

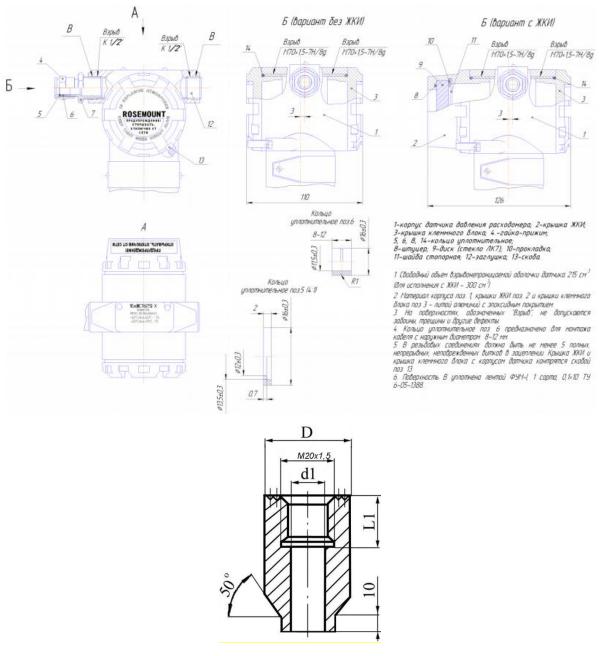


Рисунок 17 – Закладные для Метран-350

Общая информация									
Предприятие *:		ООЩАЯ	ΙНΨ	орнация	Дата заполнения:				
Контактное лицо *:							/ факс*:	•	
Agpec *:							•		
				E-mai					
Опросный лист №	Позиция по	проекту:				Кол	ичество *:		
	И	нформация об	из	меряемо	йсреде	2			
Измеряемая среда *: газ			Фа	30806 COC	тояние 3	* :]	🛛 газ	□ жидкость	nap
Полный состав в молярных до газа или смеси), %	олях (для приро	дного, попутного	Met	ane CH4					
Для природного, попутног кг/ мЗ	то газа или см	еси плотность і	ри	стандартн	ных усл	(20°	Си 101,32	25 кПа-абс)*: .	
		Информац	μя	о процес	ce				
Измеряемый расход *	Мин 1	Hom 3 N	1акс	_	⊒ м3/ч (́п	риведя	их условиях) енный к стан диницы	□ кг/ч ндартным условия	м)
Давление избыточное *	Мин 1	Ном 3	Такс	4 [□ кгс/см	2	⊠ M∏a	□кПа	
Температура среды*	Мин 20	ном <u>30</u> М	акс	50 9	°C				
Плотность *	Мин	Ном М	1акс	K	г/м3				
Вязкость *	Мин	Ном М	акс		⊐ап		□ cCr		
Инс	формация о	трубопроводе	281	месте уст	ановки	pac	ходомера	1	
Внутренний диаметр трубх	опровода [‡] : 1	50 мм; Толщи	на с	тенки: 9 мг	м	Матер	риал (марка	стали):	
Ориентация трубопровода вниз)	ı*: D	Горизонтальны	й;		вертикал	ъный	(направлен	ие потока: 🗆 в	верх 🗆
Длины прямых участков трубо	опровода в мес	те установки: до	pac	ходомера		4) noc	ле расходог	мера м	
Местные сопротивления до ра									
разных плоскостях, задвижка полно									
	•	ования к испо				•	ж) <u>кг/ч</u>	прочие е	эпинины
На выходе расходомера тр	ребуется полу	мать расход в [*]	:				андартным ус		циппи
Основная относительная погр более	ешность измер	ения расхода не		1, %					
Температура окружающей сря	еды: от - <mark>20</mark> до 9	50 ° C							
Исполнение по взрывозащите	в □безв	зрывозащиты	X :	варывонепр	ь оболоч	ка	⊠ искроб«	езопасная цепь	
Эксплуатация расходомера:	□ отдел технологи			в составе у	вла учета	(тип:	: 🗌 коммер	неский 🗌	
Желаемый монтаж преобразо	вателя и перви	чного сенсора:	И	нтегральны	ιй		🗌 удаленн	ный (импульсны	е линии)
Дополнительное оборудование, аксессуары, услуги									
⊠ ЖК-индикатор				🗆 встрое	нный		автоном	иный цифровой	индикатор
□ Вентильный блок				□ трехве	нтильный	й	пятивен	нтильный	
□ Возможность монтажа/демонтажа без сброса давления в трубопроводе (при невозможности остановки тех. процесса)									
□ Клеммный блок с защитой от переходных процессов									
☐ Импульсные линий длина			□ под св	арку		□ резьбоя	вые		
	тва			M HART-	коммуник	атор	□по«по	омощник инжене	epa»
□ HART-конвертор 333 (3 до	полнительных (сигнала 4-20 мА)							
□ /m roo (14222m)		,		ПШафи	120200				

Рисунок 18 – Опросный лист расходомера

2.6.5 Выбор уровнемера

Для решения задач измерения уровня капельной жидкости были рассмотрены следующие виды уровнемеров:

Kobold NUS-R-4;

Rosemount 3300;

ОВЕН ПДУ-И.

Сравнительный анализ происходил по следующим критериям:

- предел допускаемой погрешности;
- среднее время наработки на отказ;
- выходные сигналы;
- цена.

Таблица 8 – Сравнительный анализ датчиков уровня

Характеристика/ датчик	Базовая погрешность	Среднее время наработки на отказ	Выходные сигналы	Цена
Kobold NUS-R-4	± 0,1 %	100 000 ч	4-20 мА	26 000 p
Rosemount 3300	± 0,1 %	100 000 ч	4-20 мА, НАRT	47 700 p
ОВЕН ПДУ-И	± 0,2 %	40 000 ч	4-20 мА, НАRT	8500 p

В качестве датчика уровня был выбран Rosemount 3300, показанный на рисунке 19, так как он подходит согласно техническому заданию по метрологическим, техническим и требованиям к надежности.



Рисунок 19 – Уровнемер Rosemount 3300

3300 (волноводный Уровнемер радарный уровнемер) ЭТО двухпроводной прибор, интеллектуальный предназначенный ДЛЯ непрерывного измерения уровня. Принцип его действия основан на технологии рефлектометрии временным разрешением (TDR).

Радиоимпульсы малой мощности длительностью несколько наносекунд направляются вниз по зонду, погруженному в технологическую среду. Когда импульс достигает поверхности среды, уровень которой необходимо измерить, часть энергии отражается в обратном направлении. Временной интервал между моментом передачи импульса и моментом приема эхосигнала пропорционален расстоянию до поверхности или до границы раздела двух жидкостей. Возможность измерений главным образом зависит от коэффициента отражения среды. Чем выше диэлектрическая постоянная, тем мощнее отраженный сигнал и тем шире диапазон измерений. Спокойная поверхность отражает микроволны лучше, чем турбулентная.

Технические характеристики уровнемера Rosemount 3300 представлены в таблице 9.

Таблица 9 – Технические характеристики Rosemount 3300

Диапазон измерений уровня	0,1-23,5 м
Выходной сигнал	(4 – 20) мА с цифровым сигналом на базе
	HART-протокола, RS485 Modbus
Предел допускаемой основной приведенной	± 0,1 %
погрешности измерений	
Температура окружающего воздуха	от минус 50 до 60 °C
Механическое соединение	резьбовое соединение G1"/фланец из
	алюминиевого сплава
Межповерочный интервал	4 года года
Степень защиты корпуса	IP67
Маркировка взрывозащиты	0ExiaIIC(T5/T6)X, 1ExibIIC(T5/T6)X,
	1ExdIIC(T5/T6)X

Варианты монтажа приведены на рисунке 20. Закладные датчика приведены на рисунке 21. Опросные листы приведены на рисунках 22а, 22б.

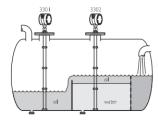


Рисунок 20 – Монтаж датчика Rosemount 3300

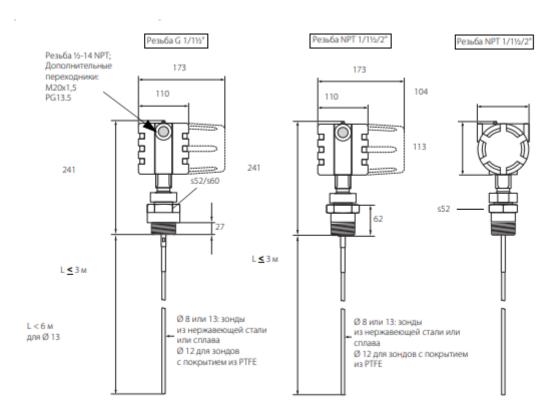


Рисунок 21 — Закладные датчика Rosemount 3300

Требуемое измерение *	Требо	ования к уровнемеру	1			
	Погрешность: 0,1%	ъ: 0,1%				
☑ Уровень	Тип взрывозащиты *: Взры	возащищенное				
□ Раздел фаз	Выходной сигнал: 4-20мА +	- HART				
Объем	Материал корпуса: Нерж. с	таль				
(другое)	Кабельный ввод: 1/2-14 NPT	1				
Предпочтительный тип уровнемера						
□ Бесконтактный радарный	🛮 Волноводный радарный	Ультразвуковой	Количество:			
Позиция (Тэг) :			•			
	Информация о проце	cce				
Наименование процесса *: сепара	ия					
Измеряемая среда *: капельная жи	кость Агрессивность среды	: Агрессивная				
Диэлектрическая проницаемость:	1,6 - 2 2 - 3	3 - 10 >10				
Температура процесса *: Мин. 20 Норм. 40 Макс. 80 °C						
Температура окружающей среды: Ми	40 Норм. 25 Макс. 50 °C	,				
Давление процесса * : Мин. 1 Норм	3 Макс.4 кПа	1				
Плотность среды: кг/м ³	Вязкость: СР ССТ	при темпера	атуре: °С			
Турбулентность:	Причин	а турбулентности:				
Примерное колебание уровня из-за ту	обулентности: мм					
Скорость изменения уровня при налив	е: мм/с Скорость из	менения уровня при слив	е: мм/с			
Какие из следующих характерист			•			
		волакивать смачиваемые				
Многофазная жидкость (заполнить		ут обволакивать не смачи	ваемые поверхности			
Возможна кристаллизация /		гвердый осадок				
Объем над жидкостью имеет (отметьте все, что имеет место):						
 Пары продукта № легкие / □ тяжелые Пыль Подушку инертного газа Конденсацию на поверхностях 						
Пена:			1			
Какие категории точнее всего описывают пену в данном случае?						
 ☐ Легкая пена, большие пузыри, обилие воздуха (пример: пена от пробулькивания воздуха через среду). ☐ Смесь плотной и легкой пены. Четкий раздел фаз с жидкостью (пример: пена в стакане пива). 						
Плотная пена, маленькие пузырьки. Четкий раздел фаз с жидкостью (<i>пример: крем для бритья</i>).						
Плотная или легкая пена, но имеет слой эмульсии между пеной и жидкостью.						

Рисунок 22 а — Опросный лист Rosemount 3300

49

Геометрические размеры резервуара						
А. Высота резервуара:		3000	ММ		I G	
В. Диаметр резервуара:		2500	ММ		- H - G	
С. Минимальный уровень:			ММ		<u> </u>	
D. Максимальный уровень:			ММ			
G. Высота верхнего отбора:	:		ММ			
н. Расположение патрубка	от стенки:		ММ			
Материал резервуара: *				L E	<u> </u>	
	Геометрические	разм	еры вь	іносной камері	ol	
1. ДУ выносной камеры / б	айпаса:		ММ		4	
2. Расстояние от фланца до оси отвода:			ММ		\ 	
3. Межосевое расстояние (диапазон измерений)			ММ	6 ±	2	
4. Высота камеры:			ММ		$\prod \cdot _{2} _{4}$	
5. ДУ отвода:			ММ		3 7	
6. ДУ отвода:			ММ	5 ‡		
Материал камеры:*						
Техноло	огическое соединен	ие с	процес	сом, верхний п	атрубок (G)	
Фланцевое присоединение				Резьбовое	присоединение	
Размер фланца * (стандарт EN(DIN), плоские).			Тип и ра	азмер резьбы		
□ Ду 50 Ру	Другое:		1,5"	NPT	■ Монтажный кронштейн	
Ду 80 Ру			□ 1" NPT		для установки уровнемера над	
☐ Ду 100 Ру ☐ Ду 150 Ру	Форма / исполнение:		G 1 ¹	√2 "	открытым резервуаром /	
Ду 200 Ру			☐ G 1"		открытом пространстве	
= A7 200 F7	1		Лругое:	*		

Рисунок 22 б – Опросный лист Rosemount 3300

Другое: 🔲 * _____

2.6.6 Выбор датчика-сигнализатора уровня

сигнализации достижения предельного уровня капельной жидкости проведем подбор сигнализатора уровня. Рассмотрим сигнализаторы как: РИЗУР-900, OPTISWITCH 5300, Rosemount 2120.

Сравнительный анализ сигнализаторов уровня представлен В таблице 10.

Таблица 10 – Сравнительный анализ сигнализаторов уровня

Технические характеристики	РИЗУР-900	OPTISWITCH 5300	Rosemount 2120
Относительная погрешность	1 %	0,25 %	0,2 %
Средняя наработка на отказ	50 000 ч	50 000 ч	150 000 ч
Цена	12 000	17 000	19 000

В качестве сигнализатора уровня будем использовать Rosemount 2120, так как удовлетворяет по нормируемой погрешности, а также в отличие от рассмотренных аналогов является боле надежным. Сигнализатор уровня Rosemount 2120 представлен на рисунке 23.



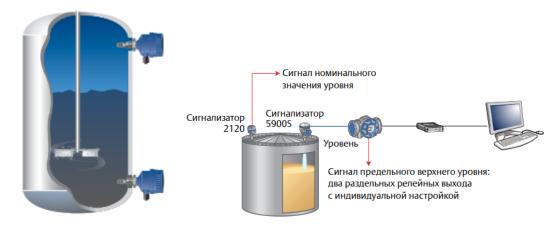
Рисунок 23 – Rosemount 2120

Технические характеристики Rosemount 2120 приведены в таблице 11.

Таблица 11 — Технические характеристики Rosemount 2120

Температурный диапазон	минус 40 150 °С	
Светодиодная индикация	Да	
Защита от турбулентности и разбрызгивания	Да. Встроена регулируемая задержка	
Принцип измерения	Вибрационная вилка	
Плотность рабочей жидкости	Минимум 600 кг/м ³	
Вязкость	0,210000 сП	
Рабочее давление	Полный вакуум до 100 бар	
Температура рабочей среды	минус 40 150 °С	
Диагностика	Функция самодиагностики	
Диагностика	электроники	

Примеры подключения показаны на рисунке 24.



25).

Рисунок 24 — Примеры подключения сигнализатора В комплект к сигнализатору необходимо заказать закладные (рисунок

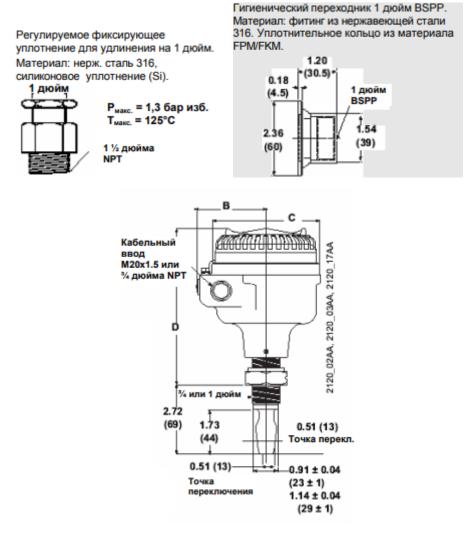


Рисунок 25 – Закладные Rosemount 2120

2.6.7 Выбор исполнительных механизмов

В данном разделе необходимо выбрать устройство реализующее управляющее воздействие со стороны регулятора на объект управления путем механического перемещения регулирующего органа. В качестве регулирующих клапанов были рассмотрены ЭМИ 493725, Auma Matic, RV111, ЭРА-10. Из них в качестве исполнительных механизмов выбран электропривод ЭРА-10 (конструктивное исполнение «7», с электронным блоком управления типа «V»), который показан на рисунке 26.

Для исследуемой установки необходимо применение блоков управления ЭРА-10 в составе электропривода РэмТЭК-02 с линейным редуктором.



Рисунок 26 – Регулирующий клапан ЭРА-10

ЭРА-10 применяется в составе электропривода РэмТЭК-02 для управления с заданными параметрами запорной, запорно-регулирующей трубопроводной арматурой, применяемой на опасных производственных объектах.

ЭРА-10 имеет уровень взрывозащиты «взрывобезопасное электрооборудование», маркировку взрывозащиты 1ExdIIBT4 X (0ExiaIIBT4 X) и предназначен для установки в зонах класса 1 и 2 по ГОСТ 30852.9-2002 (МЭК 60079-10:1995), в которых возможно образование паро- и газовоздушных взрывоопасных смесей категорий IIA и IIB групп Т1, Т2, Т3,

Т4 по классификации ГОСТ 30852.11-2002 (МЭК 60079-12:1978), ГОСТ 30852.5-2002 (МЭК 60079-4:1975).

Технические характеристики данного клапана приведены в таблице 12 Таблица 12 – Технические характеристики ЭРА-10

Параметр	Характеристика		
Основная рабочая среда ГОСТ 5542	природный газ		
Тип присоединения	фланцевое		
Тип конструкции	поворотно-золотниковый прямоточный		
Нерегулируемый пропуск среды, не более	1 %		
Параметр	Характеристика		
Электромеханизм	МЭОФ-100/25-0,25 99К		
Усилие на рукоятке ручного привода, Н	100-250		
Полный угол поворота, град.	90°		
Потребляемое напряжение	220/380 В, 50-60 Гц		
Потребляемая мощность, Вт,	не более 250		
Степень защиты по ГОСТ 14254	IP-54		
применяться во взрывоопасных зонах согласно ГОСТ Р 51330.9 и ГОСТ 513 другим нормативно-техническим документам, определяющим примен электрооборудования во взрывоопасных зонах, где возможно обра взрывоопасных смесей категории IIA и IIB групп Т1, Т2, Т3, Т4, Т5 согласно 1 51330.5.			
Максимальная температура рабочей среды, °С (К)	для углеводородных газов ГОСТ 5542 — плюс 60 (333) для коксовых и доменных газов — плюс 100 (273)		
Минимальная температура рабочей среды, °C (К)	для углеводородных газов ГОСТ 5542 — минус 60 (213) для коксовых и доменных газов — плюс 5 (278)		
Температура окружающей среды ГОСТ 15150, °С (К)	УХЛ2 (районы с умеренным и холодным климатом): -плюс 40 (313) -минус 60 (213) Т2 (районы с тропическим климатом): -плюс 50 (323)		

ЭРА-10 соответствует требованиям ГОСТ 30852.0-2002 (МЭК 60079-0:1998), ГОСТ 30852.1-2002 (МЭК 60079-1:1998), ГОСТ 30852.10-2002 (МЭК

60079-11:1998), ГОСТ 30852.13-2002 (МЭК 60079-14:1996), ТР ТС 012/2011, СТО Газпром 2-4.1-212-2008.

Клапан устанавливается в горизонтальном положении и может управляться как автоматически и дистанционно в соответствии с командными сигналами управляющих устройств, регулирующих расход газообразного топлива, так и вручную — непосредственно с исполнительного механизма.

2.7 Схема внешних проводок

Схема внешней проводки приведена в приложении Ж. Приборы полевого уровня состоят из датчиков давления, температуры, расхода, уровня с выходным унифицированным сигналом (4-20) мА. Сигнализатор уровня работает по принципу реле (0-24) В.

Марку кабеля подбираем КВВГ Э нг (нг — негорючий материал). Выбранная марка кабеля состоит из токопроводящих жил, в качестве которых используются однопроволочные медные жилы с ПВХ изоляцией. Экранированная защита предназначена для защиты от внешних электрических и магнитных полей.

Кабели предназначены для неподвижного присоединения к устройствам с номинальным переменным напряжением до 660 В и частотой до 100 Гц или постоянным напряжением до 1000 В при температуре окружающей среды от минус 50 °C до 50 °C.

2.8 Выбор алгоритмов управления АС

В автоматизированной системе на разных уровнях управления используются различные алгоритмы:

- алгоритмы пуска (запуска)/ останова технологического оборудования
 (релейные пусковые схемы) (реализуются на ПЛК и SCADA-форме);
- релейные или ПИД-алгоритмы автоматического регулирования технологическими параметрами технологического оборудования (управление

положением рабочего органа, регулирование давления, и т. п.) (реализуются на ПЛК);

- алгоритмы управления сбором измерительных сигналов (алгоритмы в виде универсальных логически завершенных программных блоков, помещаемых в ППЗУ контроллеров) (реализуются на ПЛК);
 - алгоритмы автоматической защиты (ПАЗ) (реализуются на ПЛК);
- алгоритмы централизованного управления АС (реализуются на ПЛК и SCADA-форме) и др.

В данной работе разработаны следующие алгоритмы АС:

- алгоритм сбора данных измерений;
- алгоритм автоматического регулирования технологическим параметром.

2.8.1 Алгоритм сбора данных измерений

В качестве канала измерения выберем канал измерения температуры в сепараторе. Алгоритм сбора данных температуры работает следующим образом.

После включения датчика идет его инициализация. После включается режим самодиагностики и проводиться проверка на обрыв линии. Если есть обрыв, выдается сообщение на экран оператора. Если обрыва нет, идет проверка на короткое замыкание. Если есть КЗ, то выдается сообщение на экран оператора. Если КЗ нет, идет инициализация уставок температуры. Далее проверяется каждая уставка. При срабатывании пороговых значений, выдается сообщение на экран оператора.

Алгоритм сбора данных с канала измерения температуры в сепараторе представлен на рисунке 27.

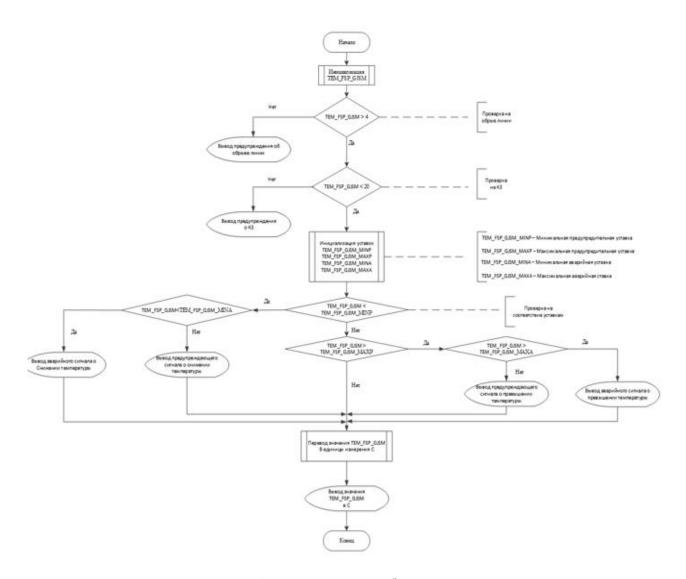


Рисунок 27 – Алгоритм сбора данных

2.8.2 Алгоритм автоматического регулирования технологическим параметром

В качестве алгоритма регулирования будем использовать алгоритм ПИД регулирования, который позволяет обеспечить хорошее качество регулирования, достаточно малое время выхода на режим и невысокую чувствительность к внешним возмущениям. ПИД-регулятор используется в системах автоматического управления для поддержания заданного значения измеряемого параметра.

Для обеспечения необходимого давления по измерительным линиям предусмотрена установка регулирующих задвижек. Объектом управления

является участок трубопровода между датчиком давления и регулирующей задвижкой. Динамика участка трубопровода в упрощенном виде может быть описана следующей передаточной функцией.

$$W(p) = \frac{Q_{K}(p)}{Q(p)} = \frac{1}{T \cdot p + 1} \cdot e^{-\tau_{0} \cdot p}, \qquad (1)$$

где

$$T = \frac{2Lfc^2}{Q}$$
, $\tau_0 = \frac{Lf}{Q}$, $c = \frac{Q}{f} \cdot \sqrt{\frac{\gamma}{2\Delta p \cdot g}}$.

Значения параметров передаточной функции приведены в таблице 13. Таблица 13 – Значения параметров передаточной функции

Параметр	Характеристика		
f, m ²	0,031416		
d, м	0,2		
L, м	3		
Q, m ³ /c	3		
Δр, Мпа	0,16		
g, _M /c ²	9,8		
γ, кг/с	800		

Благодаря развитию контрольно-измерительных устройств, современные датчики характеризуются высоким быстродействием, а также линейной вход-выходной зависимостью. В связи с этим датчики можно описывать, как пропорциональное усилительное звено. В соответствии с данными параметрами, передаточная функция выглядит следующим образом:

$$W(p) = \frac{1}{0.23 \cdot p + 1} \cdot e^{-0.314 \cdot p},$$
(2)

Регулирующая задвижка описывается интегральным звеном:

$$W_3(p)=\frac{1}{p'}$$

(3)

Исполнительный электропривод в упрощенном виде может быть представлен с помощью апериодического звена первого порядка:

$$W_{\mathrm{AB}}(p) = \frac{K_{\mathrm{AB}}}{\mathrm{T}_{\mathrm{AB}} \cdot p + 1},$$

где

$$T_{AB} = \frac{JM_{K}}{\omega_{H}}, K_{AB} = \frac{\omega_{H}}{f_{max}}.$$
(4)

Значения параметров приведены в таблице 14.

Таблица 14 – Значения параметров

Параметр	Характеристика
L, м	3
ω _н , рад/с	1000
M_{κ} , H · M	60
J, кг·м ²	0,45
I _{max} , мА (максимальный ток управляющего сигнала ЧП)	20

Значения параметров взяты из паспортов изделий [3]. Полученная передаточная функция выглядит следующим образом:

$$W_{\text{AB}}(p) = \frac{K_{\text{AB}}}{T_{\text{AB}} \cdot p + 1} = \frac{3.14}{0.027 \cdot p + 1},$$
(5)

Как и электропривод, частотный преобразователь в упрощенном виде определяется апериодическим звеном первого порядка:

$$W_{\text{ч}\Pi}(p) = \frac{K_{\text{ч}\Pi}}{T_{\text{ч}\Pi} \cdot p + 1},$$

где

$$T_{\text{ч}\Pi} = \frac{T_{\text{ДВ}}}{2}, K_{\text{ч}\Pi} = \frac{f_{max}}{I_{max}}.$$
(6)

В соответствии с данными таблицы 12, передаточная функция выглядит следующим образом:

$$W_{\rm чII}(p) = \frac{2,5}{0,135 \cdot p + 1}.$$

(7)

ПИД-регулятор описывается известной передаточной функцией:

$$W_{\text{пид}}(p) = K + \frac{1}{T_i \cdot p} + T_d \cdot p,$$
(8)

На рисунке 28 предоставлена структурная схема регулирования в среде Matlab. График переходного процесса представлен на рисунке 29.



Рисунок 28 – структурная схема регулирования

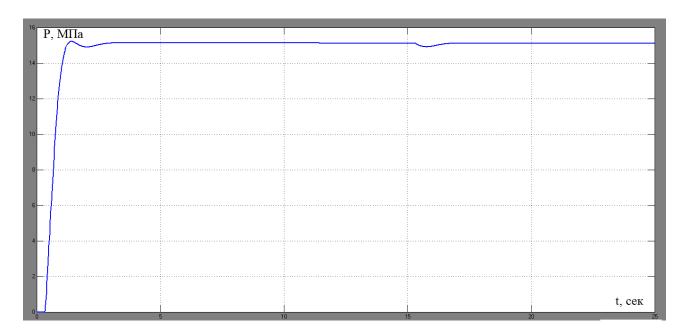


Рисунок 29 – График переходного процесса

В результате моделирования процесса получаем время переходного процесса 3,2 сек. Перерегулирование менее 1 %. Статическая ошибка исключена. Также наблюдаем поддержание заданного значения давления при возникновении возмущения, в виде включения контрольной линии для режима поверки метрологических характеристик.

2.9 Экранные формы АС

Управление в AC факельного сепаратора высокого давления реализовано с использованием SCADA-системы WinCC. В качестве базы данных данная HMI-система использует MSQL Server, так как работает на OC Windows.

При разработке экранных форм предусмотрено, что у пользователя есть возможность переключения и навигации по экранным формам, используя кнопки прямого вызова. Дерево экранных форм приведено на рисунке 30.

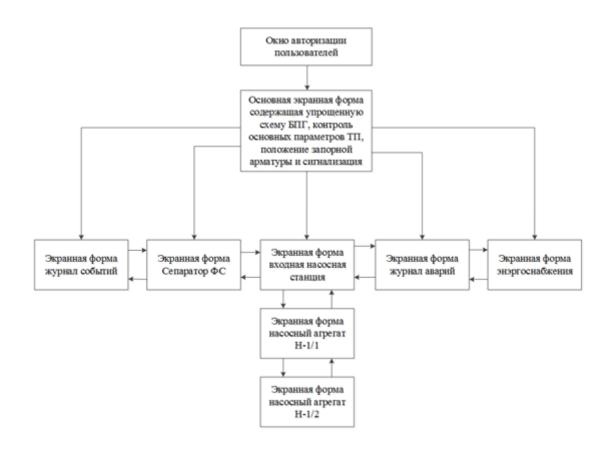


Рисунок 30 – Дерево экранных форм

После запуска идет авторизация пользователя, где проводиться его идентификация при помощи логина и пароля. АРМ оператора поддерживает работу различных групп пользователей с разными правами доступа к тем или элементам автоматизированного рабочего места. Согласно иным техническому заданию от несанкционированного доступа необходимо поставить защиту. Для этого вход возможен только по определенным пользователям, разными доступными При возможностями. ЭТОМ используется пароль.

При успешной авторизации пользователя появляется мнемосхема факельного сепаратора высокого давления, входная линия с насосом, а также каналы регулирования. На рисунке 31 приведен макет мнемосхемы.

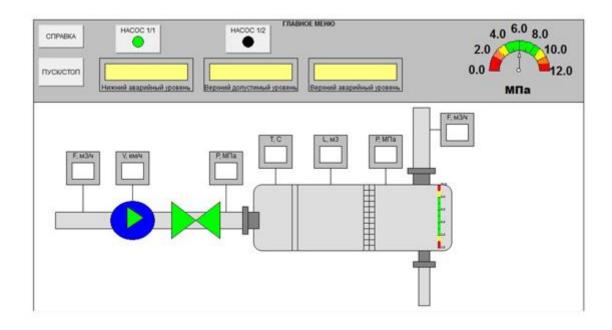


Рисунок 31 – Макет мнемосхемы

В главном меню расположены индикаторы и кнопки, выполняющие различные функции:

- кнопка «СПРАВКА» вызов меню «Справка»;
- кнопки-индикаторы «H-1/1», «H-1/2», отображение состояния насосных агрегатов и вызов мнемосхем насосных агрегатов;
- индикаторы «Нижний/верхний допустимый/аварийный уровень» индикаторы уровня.

В области видеокадра APM оператора доступна мнемосхема «Факельный сепаратор», на которой выводится работа следующих объектов и параметров:

- контролируемые сигналы и их параметры;
- управляемые параметры;
- состояние и работа задвижек;
- сигнализируемые параметры.

На экранных формах отображаются мнемознаки. На рисунке 32, в качестве примера, изображен мнемознак измерения давления, в окне которого отображается переменная с плавающей точкой.



Рисунок 32 – Мнемознак измерения давления

Приняты следующие цвета для отображения аналогового параметра:

- серый цвет параметр в рабочем диапазоне;
- желтый цвет параметр находится в зоне допустимых минимальных или максимальных значений;
- красный цвет параметр находится в зоне предельных минимальных или максимальных значений.

На рисунке 33 показан мнемознак факельного сепаратора, который показывает технологический процесс факельного сепаратора.

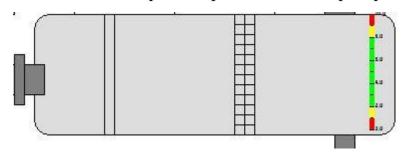


Рисунок 33 – Мнемознак факельный сепаратор

С помощью разработанной мнемосхемы можно отследить все технологические параметры. Также происходит информирование о состоянии технологических объектов.

3 Финансовый менеджмент, ресурсоэффективности и ресурсосбережение

Целью данного раздела является проектирование и создание конкурентоспособных разработок и технологий, отвечающих предъявляемым требованиям в области ресурсоэффективности и ресурсосбережения.

Достижение цели обеспечивается решением задач:

- разработка общей экономической идеи проекта, формирование концепции проекта;
 - организация работ по научно-исследовательскому проекту;
- определение возможных альтернатив проведения научных исследований;
 - планирование научно-исследовательских работ;
- оценки коммерческого потенциала и перспективности проведения научных исследований с позиции ресурсэффективности и ресурсосбережения;
- определение ресурсной (ресурсосберегающей), финансовой,
 бюджетной, социальной и экономической эффективности исследования.

Целью данной работы является разработка системы автоматического управления оборудованием факельным сепаратором.

3.1 Организация и планирование работ

Планирование комплекса предполагаемых работ осуществляется в следующем порядке:

- определение структуры работ в рамках научного исследования;
- определение участников каждой работы;
- установление продолжительности работ;
- построение графика проведения научных исследований.

Для выполнения научных исследований формируется рабочая группа, в состав которой могут входить научные сотрудники и преподаватели, инженеры, техники и лаборанты, численность групп может варьироваться.

По каждому виду запланированных работ устанавливается соответствующая должность исполнителей.

В данном разделе необходимо составить перечень этапов и работ в рамках проведения научного исследования, провести распределение исполнителей по видам работ. Примерный порядок составления этапов и работ, распределение исполнителей по данным видам работ приведен в таблице 15.

Таблица 15 – Перечень этапов, работ и распределение исполнителей

Основные этапы	№ раб.	Содержание работы	Должность исп-ля	Загрузка
Разработка задания на НИР	1	Составление и утверждение задания НИР	Р	P-100 %
		Проведение НИР		
D. C. v. c.	2	Изучение исходных данных и материалов по тематике	Р, СД	P-50 %, СД-100 %
Выбор направления исследования	3	Разработка и утверждение техзадания (ТЗ)	Р, СД	P-100 %, СД-100 %
	4	Календарное планирование работ	Р, СД	P-50 %, СД-100 %
	5	Разработка структурных схем	СД	СД-100 %
Теоретические и	6	Разработка функциональных схем	СД	СД-100 %
экспериментальные исследования	7	Выбор технических средств автоматизации	Р, СД	P-50 % СД-100 %
	8	Выбор алгоритмов управления	Р, СД	P-50 % СД-100 %
	9	Разработка экранной формы	СД	СД-100 %
Оформление отчета по НИР	10	Составление пояснительной записки	СД	СД-100 %

3.1.1 Продолжительность этапов работ

Для удобства построения графика, длительность каждого из этапов работ необходимо перевести из рабочих дней в календарные дни. Для этого необходимо рассчитать коэффициент календарности по следующей формуле:

$$k_{\text{кал}} = \frac{T_{\text{кал}}}{T_{\text{кал}} - T_{\text{вых}} - T_{\text{пр}}} = \frac{365}{365 - 118} = 1,48.$$
 (9)

В таблице 16 приведены расчеты длительности отдельных видов работ. Таблица 16 — Временные показатели проведения работ

		Продолжительность работ						
№ Исполнители раб.		Ттіп, чел- Ттах, дн. чел-дн.		Тож, чел-	Тр, раб.дн		Ткд, кал.дн	
		Д	тол ди	A	P	СД	P	СД
1	P	1	2	1,4	1,4	-	2	-
2	Р, СД	1	2	1,4	0,7	1,4	1	2
3	Р, СД	2	3	2,4	2,4	2,4	3	3
4	Р, СД	1	2	1,4	0,7	1,4	1	2
5	СД	2	3	2,4	-	2,4	-	3
6	СД	5	10	7	-	7	-	10
7	Р, СД	2	3	2,4	1,2	2,4	2	3
8	Р, СД	3	6	4,2	2,1	4,2	3	6
9	Р, СД	3	6	4,2	-	4,2	-	6
10	СД	1	2	1,4	-	1,4	-	2
	Итого					26,8	12	37

На основе таблицы 16 построим календарный план-график, приведенный в таблице 17. График строится для максимального по длительности исполнения работ в рамках научно-исследовательского проекта.

Таблица 17 – План-график

No॒	Вид работы	Исп-ли	Ткд	С 16.04.2019 г. по 24.05.2019 г.
	Составление и			
1	утверждение	P	2	
	задания НИР			
	Изучение исходных			
2	данных и	P	1	
2	материалов по	СД	2	M
	тематике			
3	Разработка и	P	3	
3	утверждение ТЗ	СД	3	
4	Календарное	P	1	
4	планирование работ	СД	2	
5	Разработка	СД	3	
	структурных схем	СД	3	
	Разработка			
6	функциональных	СД	10	
	схем			
	Выбор технических	P	2	
7	средств	СД	3	
	автоматизации	ОД		
8	Выбор алгоритмов	P	3	
	управления	СД	6	
9	Разработка экранной	СД	6	
	формы	СД		
	Составление			
10	пояснительной	СД	2	
	записки			

3.2 Расчет затрат на выполнение проекта

При планировании бюджета исследования должно быть обеспечено полное и достоверное отражение всех видов расходов, связанных с его выполнением. В процессе формирования бюджета используется следующая группировка затрат по статьям:

- материальные затраты;
- затраты на специальное оборудование для научных
 (экспериментальных) работ;
 - основная заработная плата исполнителей темы;
 - дополнительная заработная плата исполнителей темы;
 - отчисления во внебюджетные фонды (страховые отчисления);
 - накладные расходы.

3.2.1 Расчёт затрат на материалы

Расчет материальных затрат осуществляется по следующей формуле:

$$3_{\mathrm{M}} = (1 + k_{\mathrm{T}}) \cdot \sum_{i=1}^{m} \mathcal{U}_i \cdot N_{\mathrm{pacx}i},$$

(10)

где m — количество видов материальных ресурсов, потребляемых при выполнении научного исследования;

 $N_{{
m pac}xi}$ — количество материальных ресурсов i-го вида, планируемых к использованию при выполнении научного исследования (шт., кг, м, м 2 и т.д.);

 U_i — цена приобретения единицы i-го вида потребляемых материальных ресурсов (руб./шт., руб./кг, руб./м, руб./м² и т.д.);

 k_T — коэффициент, учитывающий транспортно-заготовительные расходы, принимаются в пределах 15-25 % от стоимости материалов.

Основными затратами в данной исследовательской работе являются затраты на приобретение канцелярских товаров. Результаты расчётов по затратам на материалы приведены в таблице 18.

Таблица 18 – Материальные затраты

Наименование	Марка, размер	Количество	Цена за е руб.	единицу,	Сумма, руб.
Бумага	SvetoCopy	110	0,90		99
Печать на листе А4	_	110	1,5		165
Ручка	Pilot BPS-GP	1	50		50
Доступ в интернет	_	4 месяца	350		1400
Всего за материалы					1799

3.2.2 Расчет заработной платы

Данная статья расходов включает заработную плату научного руководителя и инженера (в его роли выступает исполнитель проекта), а также премии, входящие в фонд заработной платы. Расчет основной заработной платы выполняется на основе трудоемкости выполнения каждого этапа и величины месячного оклада исполнителя.

Среднедневная тарифная заработная плата ($3\Pi_{\text{дн-т}}$) рассчитывается по формуле, учитывающей, что в году 249 рабочий день и, следовательно, в месяце в среднем 20,75 рабочих дня (при шестидневной рабочей неделе):

$$3\Pi_{\text{дH-T}} = \text{MO}/20,75.$$

Расчет заработной платы приведен в таблице 19. Затраты времени по каждому исполнителю в рабочих днях с округлением до целого взяты из таблицы 16. Для учета в ее составе премий, дополнительной зарплаты и районной надбавки используется следующий ряд коэффициентов: $K_{\Pi P} = 1,1$; $K_{\text{доп.3}\Pi} = 1,188$; $K_p = 1,3$. Таким образом, для перехода от тарифной (базовой) суммы заработка исполнителя, связанной с участием в проекте, к соответствующему полному заработку (зарплатной части сметы) необходимо первую умножить на интегральный коэффициент $K_{\mu} = 1,1 \cdot 1,188 \cdot 1,3 = 1,699$. Вышеуказанное значение $K_{\text{доп.3}\Pi}$ применяется при шестидневной рабочей неделе, при пятидневной оно равно 1,113, соответственно в этом случае $K_{\mu} = 1,62$.

Таблица 19 – Затраты на заработную плату

Исполнитель	Оклад, руб./мес.	Среднедневная ставка, руб./раб. день	Затраты времени, раб. дни	Коэффициент	Фонд з/платы, руб.
HP	21 760	867,52	9	1,699	13265,25
И	9 489	457,3	27	1,62	20002,30
Итого:					33267,55

3.2.3 Расчет затрат на социальный налог

Размер отчислений во внебюджетные фонды составляет 30 % от суммы затрат на оплату труда работников, непосредственно занятых выполнением исследовательской работы.

Величина отчислений во внебюджетные фонды определяется исходя из следующей формулы:

 $C_{\text{соц.}} = C_{3\Pi} \cdot 0,3$. Итак, в нашем случае $C_{\text{соц.}} = 33267,55 \cdot 0,3 = 9980,27$ руб.

3.2.4 Расчет затрат на электроэнергию

Данный вид расходов включает в себя затраты на электроэнергию, потраченную в ходе выполнения проекта на работу используемого оборудования, рассчитываемые по формуле:

$$C_{\text{эл.об.}} = P_{\text{об}} \cdot t_{\text{об}} \cdot \coprod_{\mathcal{P}_{3}}$$

$$\tag{11}$$

где $P_{\text{ОБ}}$ – мощность, потребляемая оборудованием, кВт;

Цэ – тариф на 1 кВт час;

 $t_{
m o6}$ – время работы оборудования, час.

Для ТПУ Ц $_3 = 5,748$ руб./квт·час (с НДС). Время работы оборудования вычисляется на основе итоговых данных таблицы 16 для инженера ($T_{\rm PД}$) из расчета, что продолжительность рабочего дня равна 8 часов:

$$t_{06} = T_{PД}$$
· K_t , (12)

где $K_t \leq 1$ — коэффициент использования оборудования по времени, равный отношению времени его работы в процессе выполнения проекта к $T_{\rm PД}$, определяется исполнителем самостоятельно. В ряде случаев возможно определение $t_{\rm of}$ путем прямого учета, особенно при ограниченном использовании соответствующего оборудования.

Мощность, потребляемая оборудованием, определяется по формуле:

$$P_{\text{OB}} = P_{\text{HOM.}} \cdot \text{K}_{\text{C.}}$$

где $P_{\text{ном.}}$ – номинальная мощность оборудования, кВт;

 $K_{\rm C} \leq 1$ — коэффициент загрузки, зависящий от средней степени использования номинальной мощности. Для технологического оборудования малой мощности $K_{\rm C}=1$.

Пример расчета затрат на электроэнергию для технологических целей приведен в таблице 20.

Таблица 20 – Затраты на электроэнергию технологическую

Наименование оборудования	Время работы оборудования t_{Ob} , час	Потребляемая мощность P_{Ob} , кВт	Затраты Э _{ОБ} , руб.
Персональный компьютер	216.0,6	0,3	223,48
Струйный принтер	2	0,1	1,15
Итого:			224,63

3.2.5 Расчет амортизационных расходов

В статье «Амортизационные отчисления» рассчитывается амортизация используемого оборудования за время выполнения проекта.

Используется формула:

$$C_{AM} = \frac{H_A \cdot \coprod_{OB} \cdot t_{p\phi} \cdot n}{F_{\mathcal{I}}},$$
 (14)

где НА – годовая норма амортизации единицы оборудования;

Ц_{об} – балансовая стоимость единицы оборудования с учетом ТЗР. При невозможности получить соответствующие данные из бухгалтерии она может быть заменена действующей ценой, содержащейся в ценниках, прейскурантах и т.п.;

 $F_{\rm Д}$ — действительный годовой фонд времени работы соответствующего оборудования, берется из специальных справочников или фактического режима его использования в текущем календарном году.

Стоимость ПК 45000 руб, время использования 216 часов, тогда для него $C_{AM}(\Pi K) = (0.4\cdot45000\cdot216\cdot1)/2408 = 1614,62$ руб. Стоимость принтера 12000 руб., его $F_{\mathcal{I}} = 500$ час.; $H_{A} = 0.5$; $t_{p\phi} = 30$ час., тогда его $C_{AM}(\Pi p) = (0.5\cdot12000\cdot30\cdot1)/500 = 360$ руб. Итого начислено амортизации 1974,62 руб.

3.2.6 Расчет расходов, учитываемых непосредственно на основе платежных (расчетных) документов (кроме суточных)

Сюда относятся:

- командировочные расходы, в т.ч. расходы по оплате суточных,
 транспортные расходы, компенсация стоимости жилья;
 - арендная плата за пользование имуществом;
 - оплата услуг связи;
 - услуги сторонних организаций.

Норма оплаты суточных — 100 руб./день. Время пребывания в командировке составило 50 календарных дней (с учетом дней приезда и отъезда); оплата проживания в общежитии 50 руб./день·45 дней = 2250 руб. (основные расходы за счет принимающей стороны); оплата проезда по ж.д. в обе стороны — 4720 руб.; аренда специальных приборов — 4200 руб.; почтовые расходы — 240 руб.; консалтинговые услуги — 1500 руб. Итого по данному пункту:

$$C_{HP} = (50 - 1) \cdot 100 + 2250 + 4720 + 4200 + 240 + 1500 = 17810$$
 py6.

3.2.6 Расчет прочих расходов

В статье «Прочие расходы» отражены расходы на выполнение проекта, которые не учтены в предыдущих статьях, их следует принять равными 10 % от суммы всех предыдущих расходов, т.е.

$$C_{\text{проч.}} = \left(C_{\text{мат}} + C_{\text{зп}} + C_{\text{соц}} + C_{\text{эл.об.}} + C_{\text{ам}} + C_{\text{нп}} \right) \cdot 0,1$$

Для нашего примера это

 $C_{\text{проч.}} = (1799 + 33267,55 + 9980,27 + 224,63 + 1974,62 + 17810) \cdot 0,1 = 6505,61$ руб.

3.2.7 Расчет общей себестоимости

Проведя расчет по всем статьям сметы затрат на разработку, можно определить общую себестоимость проекта Определение бюджета затрат на научно-исследовательский проект по каждому варианту исполнения приведен в таблице 21.

Таблица 21 – Расчёт бюджета затрат исследовательского проекта

Статья затрат	Условное обозначение	Сумма, руб.
Материалы и покупные изделия	Смат	1799
Основная заработная плата	$C_{3\Pi}$	33267,55
Отчисления в социальные фонды	$C_{ m cou}$	9980,27
Расходы на электроэнергию	Сэл.	224,63
Амортизационные отчисления	$C_{ m am}$	1974,62
Непосредственно учитываемые расходы	$C_{ m HP}$	17 810
Прочие расходы	Спроч	6505,61
Итого:		71561,68

Таким образом затраты на разработку составили 71561,68 руб.

3.2.8 Расчет прибыли

Прибыль проекта составляет 20 % от расходов на разработку проекта. $\Pi = 71561,\!68\cdot 0,\!2 = 14312,\!34 \text{ руб}.$

3.2.9 Расчет НДС

НДС составляет 20 % от суммы затрат на разработку и прибыли. В нашем случае это $(14312,34 + 71561,68) \cdot 0,2 = 17174,80$ руб.

3.2.10 Цена разработки НИР

Цена равна сумме полной себестоимости, прибыли и НДС, в нашем случае:

3.3 Оценка экономической эффективности проекта

аспектом качества выполненного проекта является Актуальным экономическая эффективность реализации, его T.e. соотношение обусловленного ей экономического результата (эффекта) и затрат на разработку проекта. Так как последние являются единовременными, то мы имеем дело с частным случаем задачи оценки экономической эффективности инвестиций, т.е. вложением денежных средств в предприятие, организацию, отраслевую, региональную социально-экономическую систему и т.п. (т.н. объекты инвестиций) с целью получения определенного результата в будущем. Отличительными особенностями инвестиций, особенно когда речь идет о вложениях в нематериальные активы в форме НИР и ОКР являются:

- результат может быть получен в течение ряда последующих лет, в
 общем случае на протяжении жизненного цикла создаваемой системы;
- результаты инвестиций содержат элементы риска и неопределенности;
 - связывание на некоторое время финансовых средств инвестора.

Путем внедрения автоматизации, установки более нового оборудования позволило изменить объем производства. Современные и более надежные датчики позволяют поверять их один раз в 4 года, обслуживание и соответственно снижаются издержки на Увеличенное время наработки на отказ, повышает вероятность безотказности системы и простоя. Так как система удобна в обслуживании и полностью автоматизирована, снижается количество обслуживающих операторов. После внедрения автоматизации увеличился срок службы (таблица 22).

Таблица 22 – Характеристики улучшения системы после модернизации

	До	После	Экономический
Характеристики	модернизации	модернизации	эффект
		200 т	Увеличение в 2
Объем производства	100 т		раза
Межповерочный		4 года	Увеличение
интервал	1 год		межповерочного

			интервала в 4 раза
		150 тыс. часов	Увеличение
			времени
			наработки на
Надежность	100 тыс. часов		отказ в 1,5 раз
Количество		2	
операторов	3		936000 руб/год
		25 лет	Увеличение срока
Срок службы	15 лет		службы на 10 лет

Увеличение производительности приводит к повышению выручки предприятия, увеличение межповерочного интервала снижает издержки на поверки, надежность системы снижает вероятность простоев производства, также повышенный срок службы снижает издержки на новую разработку и ремонт. Однако отсутствие соответствующих данных по объекту внедрения не позволяет в рамках данной работы дать количественную оценку экономического эффекта и, следовательно, эффективности внедрения результатов ВКР.

4 Социальная ответственность

В данном разделе выпускной квалификационной работы представлены и рассмотрены основные факторы, оказывающие влияние на работников предприятия, такие как производственная и экологическая безопасность. Также разработан комплекс мероприятий, снижающий негативное воздействие проектируемой деятельности на работников и окружающую среду.

В ВКР рассматривается модернизация автоматизированной системы управления технологическим процессом факельным сепаратором установки комплексной подготовки газа (УКПГ). Потенциальными потребителями разработки являются нефтегазовые компании, такие как «Восток газпром», «Томск Транс газ» и т.д.

В данном разделе выпускной квалификационной работы дается характеристика рабочей зоны, которой является установка дозирования химреагента, непосредственно куда проектировалась автоматизированная система управления. Проанализированы опасные и вредные факторы.

Автоматизация производства позволяет осуществлять технологические процессы без непосредственного участия обслуживающего персонала. При полной автоматизации роль обслуживающего персонала ограничивается общим наблюдением за работой оборудо-вания, настройкой и наладкой аппаратуры. Задачей оператора АСУ является контроль над параметрами технологического процесса, управление и принятие решений в случае возникновения нештатных ситуаций. При работе с компьютером воздействию человек подвергается ряда опасных вредных производственных факторов: повышенный уровень шума на рабочем месте, повышенная или пониженная влажность воздуха, отсутствие или недостаток естественного света, недостаточная освещенность рабочей зоны. Работа с компьютером характеризуется значительным умственным напряжением, высокой напряженностью зрительной работы и большой нагрузкой на кисти рук при работе с периферийными устройствами ЭВМ.

4.1 Правовые и организационные вопросы обеспечения безопасности

4.1.1 Правовые вопросы обеспечения безопасности

Государственный надзор и контроль в организациях независимо от организационно-правовых форм и форм собственности осуществляют специально уполномоченные на то государственные органы и инспекции в соответствии с федеральными законами.

Согласно [12] условиях непрерывного производства нет возможности использовать режим рабочего времени по ИЛИ шестидневной рабочей неделе. По этой причине применяются графики сменности, обеспечивающие непрерывное обслуживание производственного процесса, работу персонала сменами постоянной продолжительности, регулярные выходные дни для каждой бригады, постоянный состав бригад и переход из одной смены в другую после дня отдыха по графику. На объекте применяется четырех бригадный график сменности. При этом ежесуточно работают три бригады, каждая в своей смене, а одна бригада отдыхает. При составлении графиков сменности учитывается положение ст. 110 ТК [12] о предоставлении работникам еженедельного непрерывного отдыха продолжительностью не менее 42 часов.

Государственный надзор и контроль в организациях независимо от организационно-правовых форм и форм собственности осуществляют специально уполномоченные на то государственные органы и инспекции в соответствии с федеральными законами.

К таким органам относятся:

- Федеральная инспекция труда;
- Государственная экспертиза условий труда Федеральная служба по труду и занятости населения (Минтруда России Федеральная служба по экологическому, технологическому и атомному надзору (Госгортехнадзор, Госэнергонадзор, Госатомнадзор России));

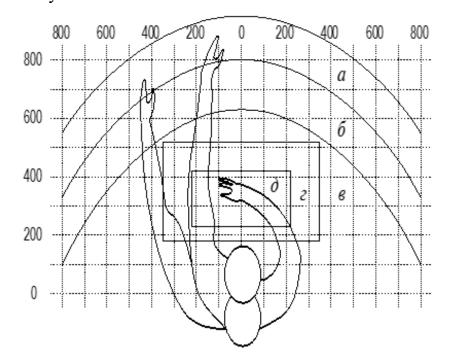
 Федеральная служба по надзору в сфере защиты прав потребителей и благополучия человека (Госсанэпиднадзор России) и др.

_

4.1.2 Организационные мероприятия обеспечения безопасности

4.1.2.1 Эргономические требования к рабочему месту

На рисунке 34 показаны эргономические требования к рабочему месту.



- а зона максимальной досягаемости;
- б зона досягаемости пальцев при вытянутой руке;
- в зона легкой досягаемости ладони;
- г оптимальное пространство для грубой ручной работы;
- д оптимальное пространство для тонкой ручной работы

Рисунок 34 – Эргономические требования

Оптимальное размещение предметов труда и документации в зонах досягаемости согласно [17]:

- дисплей размещается в зоне «а» (в центре);
- системный блок размещается в предусмотренной нише стола;
- клавиатура в зоне «г/д»;
- «мышь» в зоне «в» справа;
- документация, необходимая при работе в зоне легкой досягаемости ладони «б», а в выдвижных ящиках стола редко используемая литература.

4.1.2.2 Окраска и коэффициенты отражения

В зависимости от ориентации окон рекомендуется следующая окраска стен и пола:

- окна ориентированы на юг стены зеленовато-голубого или светлоголубого цвета, пол – зеленый;
- окна ориентированы на север стены светло-оранжевого или оранжево-желтого цвета, пол – красновато-оранжевый;
- окна ориентированы на восток стены желто-зеленого цвета, пол зеленый или красновато-оранжевый;
- окна ориентированы на запад стены желто-зеленого или голубовато-зеленого цвета, пол зеленый или красновато-оранжевый.

В помещениях, где находится компьютер, необходимо обеспечить следующие величины коэффициента отражения для потолка 60-70, для стен 40-50, для пола около 30.

4.2 Производственная безопасность

Анализ опасных и вредных производственных факторов

Производственная безопасность включает в себя вопросы, связанные с организацией рабочего места разработчика системы стабилизации в соответствии с нормами промышленной санитарии, техники безопасности, эргономики и пожарной безопасности.

Выпускная квалификационная работа имеет физико-техническую тематику, поэтому будут проанализированы микроклимат помещения, освещённость рабочей зоны, шум, электробезопасность, вибрации, загазованность воздуха, безопасная эксплуатация объекта исследования.

Так как работа ведётся в закрытом помещении с использованием персонального компьютера, требуется изучение и создание оптимальных условий труда, а также следует учесть организацию пожарной безопасности на предприятии. Так же необходимо учесть то, что никакого контакта с какими-либо вредными веществами (радиоактивные препараты) нет, следовательно, данный производственный фактор не будет рассматриваться.

Для выбора факторов необходимо использовать ГОСТ 12.0.003-15. Перечень опасных и вредных факторов, характерных для проектируемой производственной среды представлен в таблице 23.

Таблица 23 – Опасные и вредные фактора при работе оператора АСУ ТП

Факторы		апы раб	бот	Нормативные документы	
(ГОСТ 12.0.003-2015)	Разра- ботка	Изгото вление	Эксплу атация		
1.Отклонение показателей микроклимата	++	++	++	Микроклимат – СанПиН 2.2.4.548 – 96 [2]	
2. Превышение уровня шума		++	++	Освещение – СП 52.13330.2011	
3.Отсутствие или недостаток естественного света	++	++	-	[4] Шумы –	
4. Недостаточная освещенность рабочей зоны	++	++	++	СН 2.2.4/2.1.8.562-96 [5] Электромагнитное излучение - СанПиН 2.2.2/2.4.1340-03 [6]	
5.Повышенное значение напряжения в электрической цепи, замыкание которой может произойти через тело человека	++	++	++	Злектробезопасность — ГОСТ 12.1.038-82 [7] Пожарная безопасность — ГОСТ 12.1.004-91 [9] Вибрации — ГОСТ 31192.2-2005 [10] Загазованность — 2.2.4.3359-16 [11]. СН 3086-84 [12]. Безопасная эксплуатация — Руководство по безопасности факельных систем. Серия 03. Выпуск 68.	
6. Повышенный уровень вибрации			++		
7. Загазованность воздуха			++		

4.2.1Отклонения показателей микроклимата

Одним из важных параметров рабочей зоны является окружающая среда. Температура, давление и влажность влияют на условия электробезопасности. Кроме того, состояние микроклимата в помещении, используемом для разработки, оказывает существенное влияние на качество работы и производительность труда, а также на здоровье работников.

Влияние микроклимата на самочувствие человека значимо и существенно, а переносимость температуры во многом зависит от скорости движения и влажности окружающего воздуха — чем выше показатель относительной влажности, тем быстрее наступает перегрев организма.

Недостаточная влажность, в свою очередь, может негативно отражаться на организме, становясь причиной пересыхания и растрескивания кожи и слизистой, а также последующего заражения болезнетворными микроорганизмами.

Длительное воздействие высокой температуры при повышенной влажности может привести к гипертермии, или накоплению теплоты и перегреву организма, а пониженные показатели температуры, особенно при повышенной влажности воздуха, могут быть причиной гипотермии, или переохлаждения.

По степени физической тяжести работа оператора АСУ относится к категории работ 1a (лёгкие работы), так как основная часть работы происходит с использованием ПЭВМ [8].

Показатели микроклимата разделяются на допустимые значения и оптимальные значения микроклимата. При допустимых значениях работник может ощущать небольшой дискомфорт и понижение работоспособности, при этом ухудшение состояния здоровья возникать не будет. При оптимальных значениях наблюдается высокий уровень работоспособности и обеспечивается нормальное состояние организма работника.

В соответствии с временем года и категорией тяжести работ определены оптимальные величины показателей микроклимата согласно требованиям [8] и приведены в таблице 24, а допустимые величины показателей микроклимата на рабочих местах производственных помещений приведены в таблице 25.

Таблица 24 – Оптимальные величины показателей микроклимата на рабочих местах

<i>V</i> отогория 5		Томнородура	Относительная	Скорость
Период года	Категория	Температура	влажность	движения
	работ	воздуха, ⁰ С	воздуха, %	воздуха, м/с
Холодный	Категория 1а	23-25	40-60	0,1
Теплый	Категория 1а	20-22	40-60	0,1

Таблица 25 – Допустимые величины показателей микроклимата на рабочих местах

		Температура воздуха			Скорость движения	
Период	Vararonu	температу	ра воздуха	Относительна	воздуха	
•	Категори я работ	Ниже	Выше	я влажность	Ниже	Выше
года	я расот	оптимальны	оптимальны	воздуха	оптимальны	оптимальны
		х не более	х не более		х не более	х не более
Холодны	Категори	20,0-21,9	24,1-25,0	15-75	0,1	0,1
й	я 1а	, ,				ŕ
Теплый	Категори я 1а	21,0-22,9	25,1-28,0	15-75	0,1	0,2

В зимнее время в помещении предусмотрена система отопления. Она обеспечивает достаточное, постоянное и равномерное нагревание воздуха. В соответствии с характеристикой помещения определен расход свежего воздуха согласно [8] и приведен в таблице 26.

Таблица 26 – Расход свежего воздуха

Характеристика помещения	Объемный расход		
Характеристика помещения	подаваемого в помещение		
Объем до 20 м ³ на человека	Не менее 30		
(20-40) м ³ на человека	Не менее 20		

4.2.2 Недостаточная освещённость рабочей зоны; отсутствие или недостаток естественного света

По санитарно-гигиенических нормам рабочее место должно иметь естественное и искусственное освещение. При работе должен быть отчетливо

виден процесс деятельности, без напряжения зрения и прямого попадания лучей источника света в глаза.

Отсутствие хорошего освещения может привести к профессиональным заболеваниям, а также ухудшению концентрации работников. Работа инженера-программиста в основном проводится за дисплеем персонального компьютера, что вынуждает его работать с контрастным фоном, в случае недостаточной освещённости рабочего места. В результате у работника может ухудшиться зрения, а также возникнуть переутомление. Тоже самое происходит и при избыточном освещении помещения.

Рабочая зона или рабочее место оператора АСУ освещается таким образом, чтобы можно было отчетливо видеть процесс работы, не напрягая зрения, а также исключается прямое попадание лучей источника света в глаза.

Работа оператора АСУ относится к IV разряду зрительной работы (средней точности). В таблице 27 приведены нормы освещённости помещения для данного разряда [9].Таблица 27 — Нормирование освещённости для работы за ПК

Разряд			Освещенность	Освещенность
зрительной	Характеристика	Подразряд	(комбинированная	(общая система),
работы			система), Лк	Лк
IV	Средней	Б	500	200
1 4	точности	D	300	200

Требования к освещению на рабочих местах, оборудованных ПК [9], представлены в таблице 28.

Таблица 28 — Требования к освещению на рабочих местах, оборудованных ПК

Освещенность на поверхности стола в зоне размещения рабочего документа	300-500 лк		
Освещенность на поверхности экрана ПК	не более 300 лк		
Яркость бликов на экране ПК	не более 40 кд/м ²		
Яркость светящихся поверхностей находящихся в поле зрения	не более 200 кд/м ²		

Продолжение таблицы – Требования к освещению на рабочих местах, оборудованных ПК

Показатель ослеплённости для источников общего искусственного освещения в производственных помещениях	не более 20
Показатель дискомфорта в дошкольных и учебных помещениях	не более 15
Соотношения яркости:	
– между рабочими поверхностями	3:1–5:1
 между рабочими поверхностями и поверхностями стен и оборудования 	10:1
Коэффициент пульсации:	не более 5 %

4.2.3 Повышенный уровень шума

Одним из важных факторов, влияющих на качество выполняемой работы, является шум. Шум ухудшает условия труда, оказывая вредное действие на организм человека. Работающие в условиях длительного шумового воздействия испытывают раздражительность, головные боли, головокружение, снижение памяти, повышенную утомляемость, понижение аппетита, боли в ушах и т.д. Такие нарушения в работе ряда органов и систем организма человека могут вызвать негативные изменения в эмоциональном состоянии человека вплоть до стрессовых. Под воздействием шума снижается концентрация внимания, нарушаются физиологические функции, появляется усталость в связи с повышенными энергетическими затратами и нервно-психическим напряжением, ухудшается речевая коммутация. Все это снижает работоспособность человека и его производительность, качество и безопасность труда. Длительное воздействие интенсивного шума (выше 80 дБ(А)) на слух человека приводит к его частичной или полной потере. При выполнении работ с повышенными требованиями к процессам наблюдения и дистанционного управления производственными циклами, рабочие места за пультами в кабинах наблюдения и дистанционного управления без речевой связи по телефону предельно допустимое звуковое давление равно 75 дБА [10].

Нормирование уровней шума в производственных условиях осуществляется в соответствии с СН 2.2.4/2.1.8.562-96 [10]. Согласно данному документу при выполнении основной работы на персональной электронно-вычислительной машине(ПЭВМ) уровень шума на рабочем месте не должен превышать 60 дБА.

Характеристикой постоянного шума на рабочих местах являются уровни звукового давления в Дб в октавных полосах со среднегеометрическими частотами 31,5; 63; 125; 250; 500; 1000; 2000; 4000 Гц. Допустимым уровнем звукового давления в октавных полосах частот, уровни звука и эквивалентные уровни звука на рабочем месте следует принимать данные из таблицы 29 (допустимые уровни звукового давления).

Таблица 29 – Допустимые уровни звукового давления

Помещения и рабочие места	Уровень звукового давления, дБ, в октавных полосах со среднегеометрическими частотами, Гц					Уровень звука, дБА
	63	125	250	1000	4000	да:1
Помещения управления, рабочие комнаты	79	70	68	55	50	60

Для снижения уровня шума применяют: подавление шума в источниках; звукоизоляция и звукопоглощение; увеличение расстояния от источника шума; рациональный режим труда и отдыха.

4.2.4 Электробезопасность

Различные электрические установки, К которым относятся персональные компьютеры и измерительная аппаратура, несут для человека электропоражения. высокую потенциальную опасность Bo время использования или при проведении профилактических работ возможно поражение током, при соприкосновении с нетоковедущими частями, оказавшимся под напряжением (в случае нарушения изоляции токоведущих частей ПК), либо при прикосновении с полом, стенами, оказавшимися под напряжением. Также имеется опасность короткого замыкания в высоковольтных блоках ПК (блоке питания и блоке дисплейной развертки).

В зависимости от условий в помещении опасность поражения человека электрическим током увеличивается или уменьшается. Согласно классификации помещений по электробезопасности выпускная квалификационная работа проводилась в помещении без повышенной опасности, характеризующемся наличием следующих условий:

- напряжение питающей сети 220 В, 50 Гц;
- относительная влажность воздуха 50 %;
- средняя температура около 24 °C;
- наличие непроводящего полового покрытия [14].

4.2.5 Вибрация

Гигиеническое нормирование вибраций регламентирует параметры производственной вибрации и правила работы с виброопасными механизмами и оборудованием ГОСТ 31192.2-2005 Вибрация. Измерение локальной вибрации и оценка ее воздействия на человека [17].

Вибрация определяется следующими основными параметрами:

- частота f, Гц;
- амплитуда колебаний d, мм.

В таблице 30 приведены гигиенические нормы вибрации.

Таблица 30 – Гигиенические нормы вибрации

Допустимый уровень вибростойкости, дБ, в окта						
Вид вибрации	полосах со среднегеометрическими частотами, Гц					
	2	4	8	50		
Технологическая	108	99	93	92		

Основными источниками вибрации блочно-кустовой насосной станции являются работающие задвижки, электроприводы, насосные агрегаты.

Методы защиты от вибрации:

- снижение вибрации в источнике ее возникновения: замена динамических технологических процессов статическими, тщательный выбор режима работы оборудования, тщательная балансировка вращающихся механизмов;
- уменьшение параметров вибрации по пути ее распространения от источника: вибродемпфирование, виброгашение, виброизоляция, жесткое присоединение агрегата к фундаменту большой массы;
- во время работы насосных агрегатов необходимо использовать средства индивидуальной защиты (специальные рукавицы, перчатки, прокладки, виброзащитная обувь).

4.2.6 Повышенная загазованность воздуха

Повышенная загазованность воздуха является опасным производственным фактором для здоровья человека. Степень поражения организма при наличии такого производственного фактора, как загрязненность и загазованность воздуха зависит от типа и концентрации вредных веществ.

Средства коллективной защиты от повышенной загазованности:

- механизация и автоматизация производственных процессов,
 дистанционное управление ими, что позволяет вывести работающего из опасной зоны, устранить тяжелый ручной труд;
- хорошая герметизация оборудования, трубопроводов,
 своевременное и качественное обслуживание и ремонт оборудования,
 способствующие снижению поступления в воздух различных вредных
 веществ;
- устройство правильно организованной рациональной вентиляции и кондиционирования воздуха с целью его очистки, удаления или разбавления до допустимых концентраций вредных выделений.

При недостаточной эффективности коллективных средств защиты

применяют средства индивидуальной защиты (СИЗ): респираторы противогазного типа, противогазы со специальными нейтрализующими газ насадками.

4.2.7 Мероприятия, обеспечивающие безопасность технологического процесса и эксплуатации оборудования.

Эксплуатация факельных систем осуществляется: в соответствии с инструкциями по безопасной эксплуатации факельных систем и их техническому обслуживанию, утвержденными в установленном порядке; производственным персоналом требуемой квалификации, аттестованным или прошедшим проверку знаний по вопросам промышленной безопасности в установленном порядке; при наличии плана локализации и ликвидации аварий на взрывопожароопасных и химически опасных производственных объектах, в котором предусматриваются действия персонала по локализации, ликвидации и предупреждению аварий, а в случае их возникновения — по локализации и максимальному снижению тяжести последствий. При необходимости внесения дополнений в инструкции, а также в случае изменений в схеме или режиме работы факельных систем инструкции рекомендуется пересмотреть до истечения срока их действия.

Не рекомендуется, чтобы содержание кислорода в продувочных и сбрасываемых газах и парах, в том числе в газах сложного состава, превышало 50 % минимального взрывоопасного содержания кислорода в возможной смеси с горючим, и обосновывается разработчиком проекта.

Не рекомендуется проводить сброс водорода, ацетилена, этилена и окиси углерода и смеси этих быстрогорящих газов с содержанием кислорода в них более 2 % об. и в каждом конкретном случае обосновывать проектом.

В границах технологической установки рекомендуется устанавливать сепараторы с целью исключить содержание капельной жидкости и твердых частиц в газах и парах, сбрасываемых в общую и отдельную факельные системы.

4.3 Экологическая безопасность

4.3.1 Анализ влияния объекта исследования на окружающую среду

Воздействие на селитебные зоны не распространяется, в связи удаленностью данного предприятия от жилой зоны.

Воздействие на атмосферу также незначительное, т. к. системы автоматики позволяют быстро реагировать на любые утечки, аварии и другие опасные ситуации.

Воздействие на гидросферу. С целью охраны водоемов от попадания загрязненных стоков, все промышленные стоки направляются по системе трубопроводов на очистные сооружения с последующей подачей их в систему поддержки пластового давления.

Воздействие на литосферу. В связи с тем, что для производства и обслуживания оборудования средств автоматизации необходимы ресурсы, оказывается влияние на литосферу, а именно на недра земли, добыча ископаемых. В этом случае мы не можем повлиять на защиту литосферы, однако после использования оборудования необходимо его утилизировать в соответствующих местах утилизации.

4.3.2 Анализ влияния процесса эксплуатации объекта на окружающую среду

В процессе эксплуатации установки факельного сепаратора на УКПГ, а именно хранении осушки, очистки, хранения нефти и газа, появляются источники негативного химического воздействия на окружающую среду. По влиянию и длительности воздействия данные источники загрязнения относятся к прямым и постоянно действующим. Предельно допустимые выбросы в атмосферу определяются «Методика по нормированию и определению выбросов вредных веществ в атмосферу». Испарение нефти и нефтепродуктов с поверхностей происходит достаточно легко при любой

температуре. При этом выделяются низкомолекулярные углеводороды с примесями, например, алканы и циклоалканы. Алканы сравнительно малоядовиты и поддаются биологическому разложению, в отличии от циклоалканов, которые плохо поддаются биологическому разложению.

На предприятии проводятся мероприятия по уменьшению удельных показателей выбросов, в частности установка фильтров на дыхательные клапаны резервуаров, сепараторов, отстойниках.

Так же в стране функционирует Единая государственная система предупреждения и ликвидации чрезвычайных ситуаций (РСЧС), положение о которой утверждено Постановлением Правительства Российской федерации, в соответствии с которым, система объединяет органы управления, силы и средства.

4.3.3 Обоснование мероприятий по защите окружающей среды

По охране окружающей среды проведены мероприятия:

- максимальная герметизация производственного процесса;
- сокращено прямоточное водоснабжение за счет использования аппаратов воздушного охлаждения для продуктов стабилизации нефти;
- направление не сконденсировавшихся газов стабилизации в систему газосбора или в дренажные емкости;
- осадки, после зачистки резервуаров и грунт с нефтепродуктами
 вывозятся в места, согласованные с санитарной инспекцией, для
 нейтрализации и дальнейшего закапывания;
- замазученная ветошь, тряпки собираются и сжигаются за территорией установки, в местах, согласованных с пожарным надзором.

Так же в стране функционирует Единая государственная система предупреждения и ликвидации чрезвычайных ситуаций (РСЧС), положение о которой утверждено Постановлением Правительства Российской федерации, в соответствии с которым, система объединяет органы управления, силы и средства.

4.4 Безопасность в чрезвычайных ситуациях

Чрезвычайные ситуации — это обстоятельства, возникающие в результате аварий, катастроф, стихийных бедствий, диверсий или иных факторов, при которых наблюдается резкое отклонение протекающих явлений и процессов от нормальных, что оказывает отрицательное воздействие на жизнеобеспечение, экономику, социальную сферу и природную среду.

На случай возникновения чрезвычайной ситуации (землетрясение, наводнение, пожары, химическое либо радиоактивное заражение и т.п.) должен быть предусмотрен следующий комплекс мероприятий:

- рассредоточение и эвакуация;
- укрытие людей в защитных сооружениях;
- обеспечение индивидуальными средствами защиты;
- организация медицинской помощи пострадавшим.

4.4.1Анализ вероятных чрезвычайных ситуаций, которые может инициировать объект исследований

Основными вероятными ЧС, при разработке и эксплуатации факельных сепарторов являются пожар и взрыв.

Возникновение пожара в помещении, где установлено дорогостоящее оборудование, приводит к большим материальным потерям и возникновению чрезвычайной ситуации. Возникновение чрезвычайной ситуации может привести к частичной потере информации, связанной с большими трудностями восстановления всей информации в полном объёме, либо к необратимой утрате важной информации.

Согласно нормам технологического проектирования [15], помещение в котором осуществлялась разработка автоматизированной системы управления групповой замерной установки, относится к категории В (пожароопасные).

Основные причины возникновения возгораний:

- нарушение правил эксплуатации электрического оборудования,
 эксплуатация его в неисправном состоянии;
 - перегрузка электрических сетей;
- применение неисправных электроприборов, электропроводки и устройств, дающих искрение, замыкание и т. п.;
 - курение в неустановленных местах.

В связи с тем, что установка комплексной подготовки газа, является взрывоопасной, то необходимо рассмотреть взрывобезопасность. Взрывоопасными являются сепараторы, отстойники и трубопроводы, перекачивающие газ, места соединений с исполнительными механизмами. В первую очередь необходимо распределительный шкаф автоматики вынести за блок бокс УКПГ.

4.4.2Анализ вероятных чрезвычайных ситуаций, которые могут возникнуть на производстве при внедрении объекта исследований

При вводе в эксплуатацию АГЗУ все также вероятными ЧС остаются пожар и взрыв. При этом также необходимо учесть, возможные ЧС аварий связанных с выбросом химических веществ или высокой степени загазованности.

Еще одним вероятным ЧС может быть авария на электроэнергетических установках с долговременным перерывом электроснабжения всех потребителей.

4.4.3 Обоснование мероприятий по предотвращению чрезвычайных ситуаций и разработка порядка действий в случае возникновения чрезвычайной ситуации

Пожарную безопасность можно обеспечить мерами пожарной профилактики, а также активной пожарной защиты. Пожарная профилактика включает в себя комплекс мероприятий, направленных на предупреждение пожара или уменьшение его последствий. Активная пожарная защита

включает меры, обеспечивающие успешное противодействие пожарам или взрывоопасной ситуации.

Для исключения возникновения пожара необходимо:

- вовремя выявлять и устранять неисправности;
- не использовать открытые обогревательные приборы, приборы кустарного производства в помещении лаборатории;
- определить порядок и сроки прохождения противопожарного инструктажа и занятий по пожарно-техническому минимуму, а также назначить ответственного за их проведения.

При возникновении пожара необходимо отключить сеть питания, вызвать пожарную команду, произвести эвакуацию и приступить к ликвидации пожара первичными средствами пожаротушения.

Для тушения пожаров в помещении необходимо установить углекислотный огнетушитель типа ОУ-5.

Покидать помещение согласно плану эвакуации.

образования Для предотвращения взрывоопасной среды И обеспечение воздухе производственных помещений содержания взрывоопасных веществ применялось герметичное производственное оборудование, вмонтированы системы рабочей и аварийной вентиляции, установлен отвод, удаление взрывоопасной среды и веществ, способных привести к ее образованию в соответствии с ГОСТ 12.1.010-76 -Взрывобезопасность [16].

Установлены дополнительно датчики загазованности, для контроля состава воздушной среды.

Для предотвращения аварий систем электроснабжения иметь резервную систему автономную. При этом учесть категорию потребителя I, спроектировать резервную систему с автоматическим переключением. При вводе в эксплуатацию отключить источники питания, подходящие к объекту до полного монтажа.

В данном разделе выпускной квалификационной работы были рассмотрены воздействия опасных и вредных факторов при работе в диспетчерской на оператора АСУ ТП. Рассмотрены нормирования показателей микроклимата, шума, освещенности. Дополнительных средств требуется. индивидуальной защиты не Была рассмотрена электробезопасность, указаны потенциальные источники поражения электрическим током. Были описаны эргономические требования к рабочему месту оператора АСУ ТП. Подробно рассмотрели ЧС – пожаробезопасность и взрывобезопасность. Описаны потенциальные источники возгорания и взрыва, а также меры безопасности.

Заключение

В ходе выпускной квалификационной работы была спроектирована автоматизированная система управления факельным сепаратором высокого давления. В первую очередь было составлено техническое задание. Далее был изучен технологические процесс очистки от капельной жидкости факельным сепаратором высокого давления. На основе технического задания была разработана структурная схема, функциональная схема автоматизации согласно ГОСТ 21.208-2013 и ГОСТ 21.408-2013.

Был произведен сравнительный анализ при подборе средств измерений и контроллерного оборудования. Выбор происходил на основании технического задания с учетом требований к метрологическому, техническому обеспечению, требованиям к надежности, а также к стоимости ввода.

Был выбран контроллер Siemens S7-300 модульного типа. Было уделено особое внимание на показатели надежности. Так как одной из целей создания системы является экономический эффект от снижения вероятности простоев производства. Возможность ввода/замены на горячу и показатели средней наработки на отказ, а также возможность наращивания сыграли ключевую роль в подборе оборудования.

Были разработаны алгоритмы сбора данных, детально изучен алгоритм автоматического управления давлением на выходе газа. Построили переходные характеристики, система показала устойчивые характеристики, с низким процентом перерегулирования и возможностью справляться с возмущающими воздействиями.

Также была разработана схема внешних проводок. Разработаны экранные формы на базе WinCC.

Таким образом, спроектированная АС факельным сепаратором высокого давления удовлетворяем всем параметрам технического задания. Гибкая и функциональная система позволяет наращивать, модернизировать систему.

Conclusion

During the final qualifying work, an automated control system for high-pressure flare separator was designed. First of all, the terms of reference were drawn up. Next, the technological process of cleaning liquid droplets from a high-pressure flare separator was studied. Based on the terms of reference, a block diagram was developed, a functional diagram of automation in accordance with GOST 21.208-2013 and GOST 21.408-2013.

A comparative analysis was made in the selection of measuring instruments and controller equipment. The choice was based on the terms of reference taking into account the requirements for metrological, technical support, requirements for reliability, as well as the cost of input.

A Siemens S7-400 modular controller was selected. Particular attention was paid to reliability indicators. Since one of the goals of creating a system is the economic effect of reducing the likelihood of production downtime. The ability to enter / replace hot and the mean time between failures, as well as the possibility of building up, played a key role in the selection of equipment.

Algorithms for data collection were developed, an algorithm for automatically controlling the pressure at the gas outlet was studied in detail. We built transition characteristics, the system showed stable characteristics, with a low percentage of overshoot and the ability to cope with disturbing influences.

An external wiring diagram has also been developed. WinCC-based screen forms developed.

Thus, the designed AC with a high-pressure flare separator satisfies all the parameters of the technical specifications. A flexible and functional system allows you to build, upgrade the system.

Список использованных источников

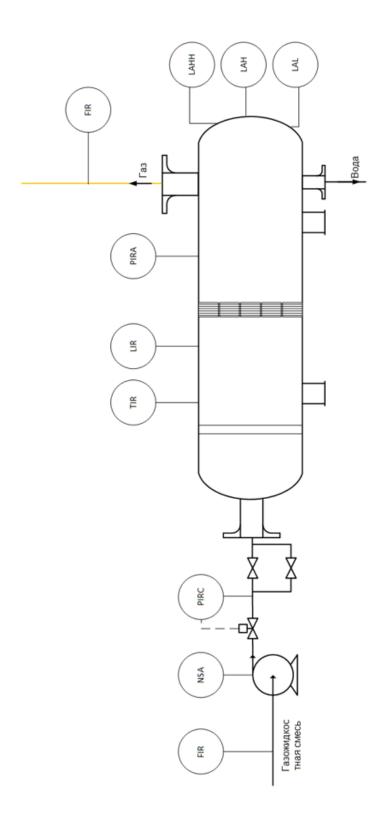
- 1. Громаков Е.И., Проектирование автоматизированных систем. Курсовое проектирование: учебно-методическое пособие: Томский политехнический университет. – Томск, 2009.
- 2. Клюев А.С., Глазов Б.В., Дубровский А.Х., Клюев А.А.; под ред. А.С. Клюева. Проектирование систем автоматизации технологических процессов: справочное пособие. 2-е изд., перераб. и доп. М.: Энергоатомиздат, 1990. 464 с.
- 3. Комиссарчик В.Ф. Автоматическое регулирование технологических процессов: учебное пособие. Тверь 2001. 247 с.
- 4. ГОСТ 21.408-13 Правила выполнения рабочей документации автоматизации технологических процессов М.: Издательство стандартов, 2014. 44c.
- 5. Разработка графических решений проектов СДКУ с учетом требований промышленной эргономики. Альбом типовых экранных форм СДКУ. ОАО «АК Транснефть». 197 с.
- 6. Комягин А.Ф., Автоматизация производственных процессов и АСУ ТП газонефтепроводов. Ленинград, 1983. 376 с.
- 7. Попович Н.Г., Ковальчук А.В., Красовский Е.П., Автоматизация производственных процессов и установок. К.: Вищашк. Головное изд-во, 1986. 311с.
- 8. СанПиН 2.2.4.548-96. Гигиенические требования к микроклимату производственных помещений. М.: Минздрав России, 1997.
- 9. СП 52.13330.2016 Естественное и искусственное освещение. Актуализированная редакция СНиП 23-05-95. Естественное и искусственное освещение.
- 10. СН 2.2.4/2.1.8.562-96. Шум на рабочих местах, в помещениях жилых, общественных зданий и на территории застройки.

- 11. СанПиН 2.2.2/2.4.1340-03. Санитарно-эпидемиологические правила и нормативы «Гигиенические требования к персональным электронно-вычислительным машинам и организации работы». М.: Госкомсанэпиднадзор, 2003.
 - 12. Трудовой кодекс Российской Федерации от 30.12.2001 N 197-Ф3.
- 13. Белов С.В. Безопасность жизнедеятельности и защита окружающей среды: учебник для вузов. М.: Изд-во Юрайт, 2013. 671с.
- ГОСТ Р 12.1.019-2009 (изм. №1) ССБТ Электробезопасность.
 Общие требования и номенклатура видов защиты.
- 15. НПБ 105-03. Нормы пожарной безопасности. Определение категорий помещений, зданий и наружных установок по взрывопожарной и пожарной опасности.
- 16. ГОСТ 12.1.010-76. Взрывобезопасность. Настоящий стандарт распространяется на производственные процессы (включая транспортирование и хранение), в которых участвуют вещества, способные образовать взрывоопасную среду, и устанавливает общие требования по обеспечению их взрывобезопасности.
- 17. ГОСТ 31192.2-2005. Вибрация. измерение локальной вибрации и оценка ее воздействия на человека. Настоящий стандарт устанавливает требования к проведению измерений и оценке воздействия локальной вибрации на рабочем месте.

Приложение А

(обязательное)

Схема автоматизации упрощенного типа блока сепарации



Приложение Б

(Обязательное)

Таблица состава (перечня) вход/выходных сигналов

Наименование сигнала	Идентификатор сигнала	Диапазон измерения	Единица измерения	Тип сигнала	Технолог ические			
					Предупре		Аварийны	
					min	max	min	max
Расход поступающей газожидкостной смеси	RAS_TRB_VHOD	0480	м3/ч	4-20мА	+	-	-	-
Расход выходящей газожидкостной смеси	RAS_TRB_VYHD	0480	м3/ч	4-20мА	+	-	-	-
Давление в нагнетательном коллекторе	DAV_N11_NGNT	0,010525	МПа	4-20мА		-	-	+
Управление задвижкой, точка 4	UPR_K1_VHOD_REG	0100	%	4-20мА	-	-	-	-
Уровень газожидкостной смеси в факельном сепараторе	URV_FSP_GJSM	011920	мм	4-20мА	-	-	-	
Нижний уровень газожидкостной в факельном сепараторе	URV_FSP_GJSM_PREDL	-	-	DI	+	-	-	-
Верхний уровень газожидкостной в факельном сепараторе	URV_FSP_GJSM_PREDH	-		DI	-	+	-	
Верхний аварийный уровень газожидкостной смеси в факельном сепараторе	URV_FSP_GJSM_AVARH	-	-	DI		-		+
Температура газожидкостной смеси в факельном сепараторе	TEM_FSP_GJSM	-30+50	°C	4-20мА	-	-	-	-
Давление в газожидкостной смеси в факельном сепараторе	DAV_FSP_GJSM	0,010525	МПа	4-20мА	-	-	-	+
Управление электродвигателем насоса	UPR_N12_VYHD_REG	-	-	DI	-	-	-	-

Приложение В

(Обязательное)

Техническое задание

1 Техническое задание

1.1 Основные задачи и цели создания АСУ ТП

АСУ ТП предназначена для автоматического и автоматизированного управления технологическим оборудованием в масштабе реального времени в соответствии с регламентом безопасного ведения технологического процесса.

Основные цели создания АСУ ТП:

- оперативное получение информации о параметрах технологического процесса;
- сбор и предварительная обработка данных от датчиков технологического процесса, состояния технологического оборудования и исполнительных механизмов;
- улучшение технико-экономических показателей работы производства;
- автоматическое (по запрограммированным алгоритмам) и дистанционное (по командам с панели оператора) управление работой оборудования и технологическими группами оборудования с сохранением контроля за безопасностью процесса;

1.2 Назначение системы

Назначением АСУ ТП является обеспечение оперативное контроля технологических параметров, предупредительной и предаварийной сигнализации, отображении о ходе технологического процесса, автоматического управления технологическими параметрами факельного сепаратора высокого давления. Назначением АСУ ТП является:

- управление технологическим оборудованием факельного сепаратора высокого давления;
 - проведение операций безаварийного пуска и останова.

АСУ ТП должна обеспечивать:

- сбор с предварительной обработкой данных от первичных источников (датчиков, исполнительных механизмов);
 - проверка данных на достоверность;
- отображение технологического процесса в реальном времени оператору;
- автоматическое и дистанционного перевода технологического процесса в безопасное состояние при возникновении аварийных ситуациях;
- предупреждение и сигнализация при отклонении от рабочих технологических параметров;
- контроль уровня капельной жидкости, обеспечение нахождения заданных нормативных пределах и перевод факельного сепаратора в безопасный режим, при выходе контролируемого параметра за его пределы;
 - контроль за технологическим состоянием компрессора;
 - автоматическая диагностика узлов системы.

1.3 Требования к системе

Система должна иметь трёхуровневую иерархическую структуру:

- нижний уровень, на котором размещаются приборы КИПиА и исполнительные механизмы, включающий в себя:
 - датчики температуры;
 - датчики давления;
 - расходомер;
 - датчик уровня;
 - датчик-сигнализатор уровня;
 - кабельное и дополнительное оборудование.

- средний уровень, на котором осуществляется сбор данных с нижнего уровня, а также выдача управляющих воздействий на исполнительные механизмы, состоящий из интерфейсных линий связи;
- верхний уровень, на котором осуществляется сбор и обработка (в масштабирование) данных cлокальных контроллеров, TOM числе формирование отчётной синхронизация всех подсистем, a также документации предоставление интерфейса непосредственного взаимодействия с оператором АСУ, включает в себя автоматизированное рабочее место (АРМ) оператора.

1.4 Требования к техническому обеспечению

Весь комплекс аппаратно-технических средств, находящихся под напряжением, должны иметь защиту от случайного прикосновения. При этом все технические средства должны быть оснащены защитным заземлением.

Также к техническому обеспечению предъявляется повышенные требования безопасности, в связи с чем, оборудование должно подбираться с искробезопасным барьером.

Контроллерное оборудование должно иметь модульную архитектуру с возможностью «горячей замены».

Должна быть обеспечена самодиагностика модулей.

Технические средства проектируемой АС должны иметь возможность наращивания, предусматривающую установку дополнительной подсистемы ввода/вывода. При проектировании должен закладываться резерв на масштабирование не менее 20 %.

Полевое оборудование должно обеспечивать непрерывное преобразование измеряемых величин технологических параметров (давление, температура, уровень, расход и т.д) и непосредственное управление параметрами технологического процесса. Полевое оборудование, включающее в себя первичные преобразователи, регулирующие клапаны, устройства управления электроприводами, должно размещаться на наружной установке.

Управление электрозадвижками должно осуществляться аналоговым сигналом 4 - 20 мA, и дублироваться в случае отказа по интерфейсу RS-485 и протоколу передачи ModBus RTU.

Электрозадвижки должны иметь электродвигатель переменного тока, которые управляются частотным преобразователем, который управляется от аналогового сигнала 4 - 20 мА.

Полевое оборудование должно быть подобрано с взрывозащищенным исполнением. Степень защиты от влаги и пыли не менее IP65. Возможность работы с агрессивными средами.

Система должна обеспечивать обмен данными по HART-протоколу с полевыми КИП, через рабочую станцию (APM оператора) с соответствующим программным обеспечением.

Полевое оборудование должно иметь унифицированный выходной сигнал 4-20 мА.

1.5 Требования к метрологическому обеспечению

Основная относительная погрешность расходомера не более 2%.

Основная относительная погрешность датчиков температуры, уровня, давления не более 0,25 %.

Период поверки датчиков не менее 2 лет.

Измерительные каналы системы должны удовлетворять требованиям метрологической совместимости, т.е. иметь единый состав нормируемых метрологических характеристик (ГОСТ.8.009-84).

Информация о технологических параметрах должна представляться в единицах измерения, с указанием знака параметра и обозначением единиц измерений в соответствии с требованиями ГОСТ 8.430-88.

1.6 Требования к программному обеспечению

ПО должно быть достаточным для выполнения всех функций АСУ ТП факельного сепаратора высокого давления, реализуемых с применением средств вычислительной техники.

ПО должно работать в среде MS Windows на обычных ПЭВМ в качестве APM.

ПО должно включать в себя:

- базовое ПО технологического контроллера;
- фирменный пакет ПО для программирования технологических контроллеров, позволяющий реализовать необходимые функции управления, защиты и контроля.

ПО обеспечивать программирования контроллеров должно разработку алгоритма одном на ИЗ технологических языков релейной программирования (язык логики, язык последовательных функциональных блоков и т.д.).

Реализация интерфейса АРМ должна:

- позволять оператору работать с АСУ ТП через систему «меню» или путем «нажатия» функциональных экранных кнопок;
- запрашивать подтверждение действий оператора для исключения случайного нажатия клавиш;
 - обеспечивать блокировку неправильных действий оператора.

ПО должно быть защищено от несанкционированного внесения изменений.

1.7 Требования к математическому обеспечению

Математическое обеспечение АС должно быть представлено в виде совокупности алгоритмов и математических методов обработки информации, которые при создании и эксплуатации АС и позволяли бы реализовывать все компоненты АС средствами единого математического аппарата.

1.8 Требования к информационному обеспечению

Средства информационного обеспечения должны включать в себя:

– унифицированную систему электронных документов, которая может быть выражена в виде набора форм статистической отчетности;

- распределенную структурированную база данных (БД), которая должна осуществлять хранение системы объектов;
 - средства ведения и управления базами данных.

1.9 Требования к надежности

Датчики давления, расхода должны иметь среднюю наработку на отказ не менее 120 000 часов.

Датчики температуры, уровня, а также сигнализаторы уровня должны иметь среднюю наработку на отказ не менее 50 000 часов.

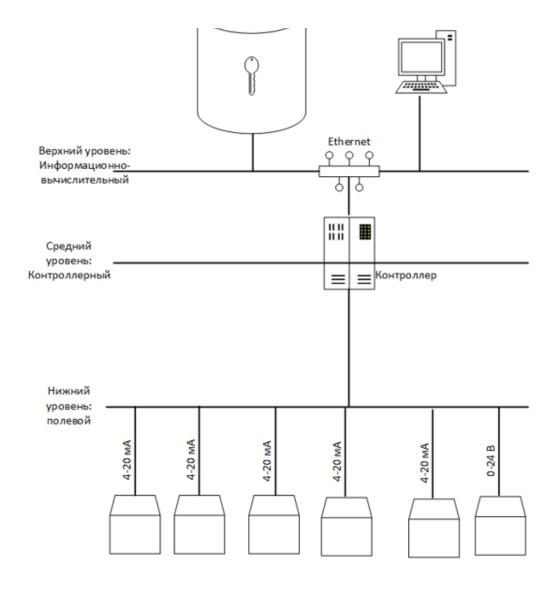
Контроллерное оборудование должно иметь среднюю наработку на отказ не менее 100 000 часов.

Контроллерное оборудование должно иметь возможность замены на горячую, а также возможность самодиагностики.

Датчики должны иметь возможность функции самодиагностики.

Приложение Г (Обязательное)

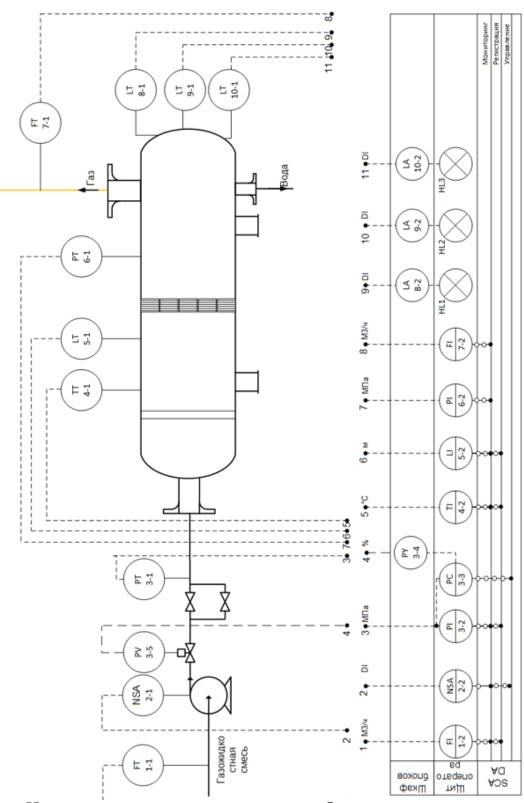
Структурная схема АС



Приложение Д

(Обязательное)

Функциональная схема автоматизации по ГОСТ 21.408-2013



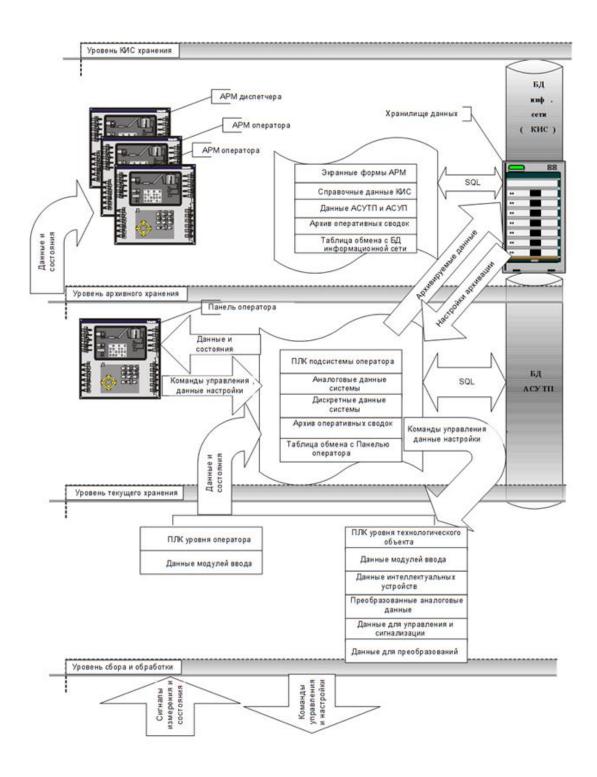
На схеме используются следующие обозначения:

- FE чувствительный элемент расходомера;
- FT дистанционная передача расхода 4 20 мA;
- Н ручное включение/отключение компрессора;
- NSA включение/отключение компрессора дистанционно с сигнализацией;
 - РЕ чувствительный элемент датчика давления;
 - РТ дистанционная передача давления;
 - PIRC индикация, регистрация, управления давлением;
- PY преобразование в управляющее воздействие для управления давлением;
 - PV управляющий орган по давлению;
 - ТЕ чувствительный элемент датчика температуры;
 - ТТ дистанционная передача температуры 4-20 мА;
 - TIR индикация, регистрация температуры;
 - LE чувствительный элемент уровнемера;
 - LT дистанционная передача уровня;
 - LIR индикация и регистрация уровня;
 - LA сигнализация уровня.

Приложение Е

(Обязательное)

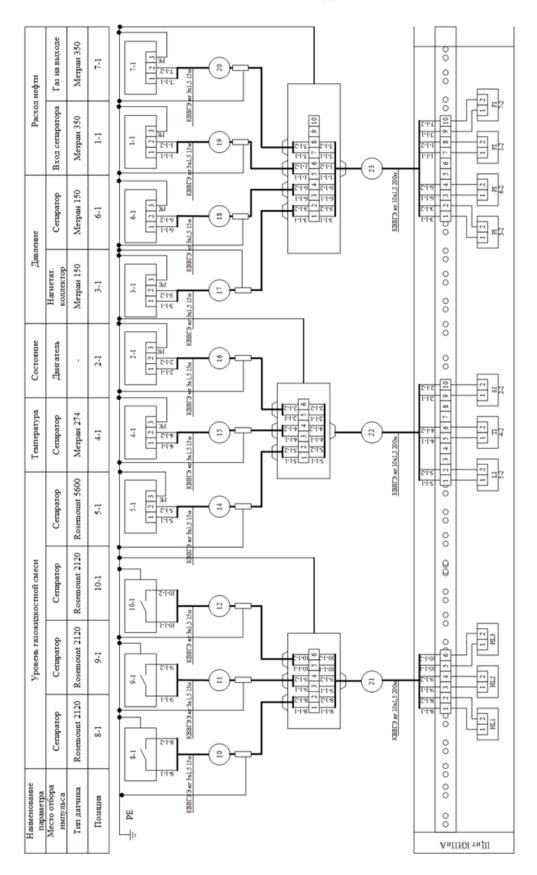
Схема информационных потоков



Приложение Ж

(Обязательное)

Схема внешних соединений



Приложение 3

(Обязательное)

Схема автоматизации по ANSI/ISA

