

## ОБЩИЙ ВИД СООТНОШЕНИЙ СВЯЗИ ПРИ УРАВНИВАНИИ ПОВЕРХНОСТНЫХ ЛУЧЕВЫХ СЕТЕЙ И ВЫТЕКАЮЩИЕ ОТСЮДА ЗАДАЧИ

Б. Ф. КРУТОЙ

(Представлено научным семинаром кафедр маркшейдерского дела и геодезии)

### § 1. Постановка вопроса

В моей статье [1] были указаны основные виды поверхностных лучевых сетей, рассмотрены их свойства и дан общий способ однозначного построения таких сетей по одной из необходимых совокупностей исходных данных. Далее встает задача уравнивания поверхностных лучевых сетей, которая возникает в том случае, когда состав исходных данных является расширенным, т. е. превышает необходимый для однозначного построения этих сетей.

Указанная задача уравнивания распадается естественным образом на три следующие ступени.

Подготовительная ступень — составление для лучевой сети некоторых первообразных соотношений связи, которые охватывают или только одни расширенные исходные данные, или же включают, кроме того, также функции этих исходных данных.

Промежуточная ступень — приведение первообразных соотношений связи к плоскостному виду, в итоге чего они переходят в соответствующие начальные уравнения поправок к непосредственно или косвенно наблюдаемым величинам.

Заключительная ступень — решение составленных выше плоскостных начальных уравнений поправок под каким-нибудь дополнительным требованием в целях получения уравненных данных расширенного состава или для получения их функций.

В настоящей и ряде следующих моих статей все внимание будет сосредоточено на первых двух ступенях уравнивания поверхностных лучевых сетей. При этом будут рассмотрены первообразные соотношения связи и начальные уравнения поправок для всех трех основных способов уравнивания указанных сетей: а) смешанного, б) прямого, в) косвенного.

Нашей целью будет являться:

- 1) установление важнейших видов первообразных соотношений связи, возникающих в названных трех способах уравнивания поверхностных лучевых сетей;
- 2) представление этих первообразных соотношений связи, имею-

щих в общем случае сложное строение, более простыми плоскостными начальными уравнениями поправок;

3) разыскание более производительных путей составления начальных уравнений поправок в поверхностных лучевых сетях общего вида.

Для лучшего уяснения всех этих вопросов и выявления их внутренней связи мы рассмотрим в данной установочной статье главные особенности перечисленных способов уравнивания и запишем в общем виде соответствующие соотношения связи — первообразные и производные. В заключение наметим более подробно наши дальнейшие задачи по разработке очерченного здесь круга вопросов.

## § 2. Первообразные соотношения в трех основных способах уравнивания наблюдений

Рассмотрим сущность тех первообразных соотношений связи, которые возникают в трех упомянутых выше основных способах уравнивания наблюдений [2].

**Смешанный способ.** В смешанном способе уравнивания наблюдений первообразные соотношения связи, числом  $m$ , включают кроме расширенных исходных данных также  $s$  их функций, причем каждое из этих соотношений содержит не менее двух наблюдаемых величин<sup>1)</sup>.

Число  $m$  самих первообразных соотношений связи в указанном способе уравнивания всегда меньше числа  $n$  входящих в них наблюдаемых величин. Следовательно, из этих первообразных соотношений нельзя определить каждую отдельно взятую наблюдаемую величину независимо от остальных наблюдаемых величин.

Что касается количества  $s$  функций, содержащихся в первообразных соотношениях связи при смешанном уравнивании наблюдений, то оно превышает число  $m$  первообразных соотношений или же в крайнем случае равно этому числу. Последнее имеет место тогда, когда расширенная совокупность исходных данных в лучевой сети вырождается в необходимую и когда, следовательно, потребность в уравнивании наблюдений отпадает сама собой.

Из сказанного вытекает, что при смешанном уравнивании наблюдений первообразные соотношения связи имеют следующий вид:

$$F_e(\bar{\nu}_1, \bar{\nu}_2, \dots, \bar{\nu}_s; \bar{\zeta}_1, \bar{\zeta}_2, \dots, \bar{\zeta}_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \bar{F}_e = 0 \quad (1)$$

$$(e = 1, 2, \dots, m; n > m \geq s),$$

где  $\bar{\zeta}_1, \bar{\zeta}_2, \dots, \bar{\zeta}_n$  — уравненные значения наблюдаемых величин  $\zeta_i$ , направлений  $\beta_i$  или углов  $\gamma_k$ ;

$\bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q$  — твердые величины;

$\bar{\nu}_1, \bar{\nu}_2, \dots, \bar{\nu}_s$  — уравненные значения функций  $\nu_g$  от наблюдаемых  $\zeta_i$  и твердых  $\chi_k$  величин.

**Прямой способ.** Прямой способ уравнивания наблюдений получается из рассмотренного выше смешанного способа путем его надлежащего преобразования. С этой целью, пользуясь  $s$  какими-нибудь равенствами (1), выразим  $s$  входящих в них функций  $\bar{\nu}_g$  через оставшиеся уравненно-наблюдаемые  $\bar{\zeta}_i$  и твердые  $\bar{\chi}_k$  величины. Мы будем иметь тогда

<sup>1)</sup> Случай, когда каждое смешанное соотношение связи первообразного вида содержит только одну наблюдаемую величину, должен рассматриваться особо (см. далее „косвенный способ“).



$$\bar{v}_g = \varphi_g(\bar{\zeta}_1, \bar{\zeta}_2, \dots, \bar{\zeta}_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \bar{\varphi}_g = 0 \quad (2)$$

$$(g = 1, 2, \dots, s).$$

Если мы вставим затем найденные значения (2) для  $s$  функций  $\bar{v}_g$  в остальные  $m - s = r$  уравнений свода (1), то придем к первообразным соотношениям связи вида

$$\Phi_j(\bar{\zeta}_1, \bar{\zeta}_2, \dots, \bar{\zeta}_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \bar{\Phi}_j = 0 \quad (3)$$

$$(j = 1, 2, \dots, r; n > r = m - s),$$

которые содержат только уравнено-наблюдаемые  $\bar{\zeta}_i$  и твердые  $\bar{\chi}_\mu$  величины.

Свод первообразных соотношений связи (3) будет искомым. Этот свод служит основой для упомянутого прямого способа уравнивания наблюдений, в котором исправляются непосредственно сами исходные данные расширенного состава, именно — их наблюдаемая часть.

Косвенный способ. Этот способ уравнивания наблюдений имеет ту особенность, что в нем каждая наблюдаемая величина  $\bar{\zeta}_i$  выражается явно через некоторые известные функции  $\bar{\vartheta}_h$  всех исходных данных. Число  $m$  указанных функций  $\bar{\vartheta}_h$  меньше числа  $n$  наблюдаемых величин  $\bar{\zeta}_i$  или, в крайнем случае, равно числу этих величин. Последнее бывает тогда, когда расширенная совокупность исходных данных вырождается в необходимую совокупность.

Из сказанного заключаем, что при косвенном уравнивании наблюдений первообразные соотношения связи будут иметь следующий вид:

$$\bar{\zeta}_i = \Psi_i(\bar{\vartheta}_1, \bar{\vartheta}_2, \dots, \bar{\vartheta}_m; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \bar{\Psi}_i \quad (4)$$

$$(i = 1, 2, \dots, n; m \leq n),$$

где  $\bar{\vartheta}_1, \bar{\vartheta}_2, \dots, \bar{\vartheta}_m$  суть известные функции уравненных исходных данных, так что

$$\bar{\vartheta}_h = f_h(\bar{\zeta}_1, \bar{\zeta}_2, \dots, \bar{\zeta}_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \bar{f}_h \quad (5)$$

$$(h = 1, 2, \dots, m; m \leq n).$$

### § 3 Приведение к конечно-разностному плоскостному виду

Для целей последующего уравнивания наблюдений первообразные соотношения связи (1), (3), (4) должны быть приведены к конечно-разностному плоскостному виду. Это легко может быть сделано, если представить содержащиеся в них уравненные величины  $\bar{\zeta}_i, \bar{v}_g, \bar{\vartheta}_h$  следующим образом

$$\bar{\zeta}_i = \zeta_i + \Delta\zeta_i = \zeta_i + v_i \quad \bar{v}_g = v_g^{(0)} + \Delta v_g^{(0)} = v_g^{(0)} + \varepsilon_g \quad (6)$$

$$\bar{\vartheta}_h = \vartheta_h^{(0)} + \Delta\vartheta_h^{(0)} = \vartheta_h^{(0)} + p_h,$$

где

$\zeta_i, v_i$  — наблюдаемые величины и их поправки;  
 $v_g^{(0)}, \vartheta_h^{(0)}$  и  $\varepsilon_g, p_h$  — приближенные (опорные) значения функций  $v_g, \vartheta_h$  и их поправки.

Входящие сюда наблюдаемые величины  $\zeta_i$  получаются нами достаточно точно из самих наблюдений. Опорные же значения  $\nu_g^{(0)}$ ,  $\vartheta_h^{(0)}$  функций  $\nu_g$ ,  $\vartheta_h$  могут быть найдены с хорошей точностью из соотношений (2) и (5) при замене в них  $\bar{\zeta}_i$  на  $\zeta_i$ . Отсюда следует, что поправки  $\nu_i$ ,  $\varepsilon_g$ ,  $\pi_h$ , входящие в (6), имеют всегда малые размеры. Учитывая это существенное обстоятельство, приходим к выводу, что соотношения (1), (3), (4) могут быть представлены вполне надежно следующими, полученными по Тейлору, разложениями

$$\sum_{g=1}^s a_{eg} \varepsilon_g + \sum_{i=1}^n b_{ei} \nu_i + \omega_e = 0 \quad (e = 1, 2, \dots, m; n > m \geq s) \quad (7)$$

$$\sum_{i=1}^n c_{ji} \nu_i + \omega_j = 0 \quad \left( \begin{array}{l} j = 1, 2, \dots, r \\ n > r = m - s \end{array} \right) \quad (8)$$

$$\sum_{h=1}^m d_{ih} \pi_h - l_i = \nu_i, \quad (i = 1, 2, \dots, n; m \leq n) \quad (9)$$

или в матричной записи

$$a_{(ms)} \varepsilon_{(s)} + b_{(mn)} \nu_{(n)} = 0_{(m)} \quad (n > m \geq s) \quad (7.1)$$

$$c_{(rn)} \nu_{(n)} + \omega_{(r)} = 0_{(r)} \quad (r = m - s < n) \quad (8.1)$$

$$d_{(nm)} \pi_{(m)} - l_{(n)} = \nu_{(n)} \quad (n \geq m) \quad (9.1)$$

Коэффициенты и свободные члены полученных нами сводов плоскостных соотношений (7) — (9) определяются, конечно, следующим образом:

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{eg} = \left( \frac{\partial F_e}{\partial \nu_g} \right)_0 \\ \omega_e = F_e(\nu_1^{(0)}, \nu_2^{(0)}, \dots, \nu_s^{(0)}; \zeta_1, \zeta_2, \dots, \zeta_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = F_e^{(0)} \end{array} \right. \quad b_{ei} = \left( \frac{\partial F_e}{\partial \zeta_i} \right)_0 \quad (10)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} c_{ji} = \left( \frac{\partial \Phi_j}{\partial \zeta_i} \right)_0 \\ \omega_j = \Phi_j(\zeta_1, \zeta_2, \dots, \zeta_n; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \Phi_j^{(0)} \end{array} \right. \quad (11)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} d_{ih} = \left( \frac{\partial \Psi_i}{\partial \vartheta_h} \right)_0 \\ l_i = \zeta_i - \Psi_i(\vartheta_1^{(0)}, \vartheta_2^{(0)}, \dots, \vartheta_m^{(0)}; \bar{\chi}_1, \bar{\chi}_2, \dots, \bar{\chi}_q) = \zeta_i - \Psi_i^{(0)}. \end{array} \right. \quad (12)$$

При этом значок  $^{\circ}$  показывает, что соответствующие частные производные подсчитываются для наблюдаемых  $\zeta_i$  и опорных  $\nu_g^{(0)}$ ,  $\vartheta_h^{(0)}$  величин.

#### § 4. Наименования и последующие задачи

Наименования. Своды производных плоскостных соотношений (7) — (9) назовем начальными уравнениями поправок. Они являются искомым плоскостным представлением исходных сводов пер-

вообразных соотношений (1), (3), (4). Эти исходные своды (1), (3), (4) и соответствующие им плоскостные своды (7) — (9) будем называть в дальнейшем:

- а) смешанными — (1) и (7);
- б) прямыми — (3) и (8);
- в) косвенными — (4) и (9).

Последующие задачи. Для поверхностных лучевых сетей наиболее сложным является вопрос о главных видах первообразных и конечно-разностных соотношений связи при смешанном и прямом уравнивании этих сетей. Особенно же трудной здесь будет задача разыскания наивыгоднейших путей составления таких соотношений в лучевых сетях общего строения. Поэтому на указанном большом и важном вопросе мы сосредоточим свое основное внимание, посвятив ему две следующие статьи.

Что касается более простой задачи получения косвенных соотношений связи в поверхностных лучевых сетях, то этим мы займемся в двух последних статьях. Наиболее существенным здесь будет предложенный мной общий способ определения коэффициентов косвенных уравнений поправок в лучевых сетях на произвольной правильной поверхности.

В целях сокращения изложения, в данной совокупности моих статей введена единая последовательность счета получаемых в них математических выражений.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Крутой Б. Ф. Поверхностные выравненные лучевые сети и общий способ их построения. „Известия ТПИ“, том 93, 1958.
2. Иордан В. Руководство по геодезии, том I, Редбюро ГУГК. М., 1939.