

**ДИНАМИЧЕСКОЕ УПРАВЛЕНИЕ ИНВЕСТИЦИОННЫМ ПОРТФЕЛЕМ
ПЕНСИОННЫХ НАКОПЛЕНИЙ**

А.А. Мицель, профессор, О.И. Рекундадь, ст. преподаватель

Национальный исследовательский Томский политехнический университет

634050, г. Томск, пр. Ленина, 30

Юргинский технологический институт (филиал)

Национального исследовательского Томского политехнического университета

652055, Кемеровская обл., г. Юрга, ул. Ленинградская, 26

E-mail maa@asu.tusur.ru , rek_olga@mail.ru

В данной работе рассматривается задача управления инвестиционным портфелем пенсионных накоплений [1]. Причем задача управления заключается в перераспределении капитала между включенными в портфель активами таким образом, чтобы сформированный портфель с минимально возможными отклонениями следовал капиталу эталонного инвестиционного портфеля. Подобная задача рассматривалась в работе [2]. Однако, в отличие от [2], здесь управляемыми переменными являются как вложения в рискованные активы, так и в безрисковые активы.

Стоимость инвестиционного портфеля $V(t)$ в момент времени t , сформированного по модели [1], равна

$$V(t) = \sum_{i=1}^N V_i''(t) + \sum_{j=1}^k V_j'(t), \quad (1)$$

где $V_i''(t)$ – объем вложений капитала в i -й рискованный актив в момент времени t ; $V_j'(t)$ – объем вложения капитала в безрисковый актив в момент времени t .

Динамику капитала инвестиционного портфеля в дискретном времени можно описать уравнением

$$V(t+1) = \sum_{i=1}^N [1 + \rho_i(t)] \cdot V_i''(t) + \sum_{j=1}^k [1 + v_j(t)] \cdot V_j'(t), \quad (2)$$

где $\rho_i(t)$ – ставка доходности i -го рискованного актива в момент времени t ; $v_j(t)$ – ставка доходности j -го безрискового актива.

Ставку доходности рискованного актива будем описывать следующим соотношением

$$\rho_i(t) = \mu_i(t) + \eta_i(t).$$

Здесь $\mu_i(t) = M(\rho_i(t))$ – средняя ставка доходности i -го рискованного вложения; $\eta_i(t)$ – случайная составляющая ставки доходности i -го рискованного актива с параметрами $M(\eta_i(t)) = 0, M(\eta_i(t)\eta_j(t)) = \Sigma_{ij}, i, j = 1, \dots, N - k$, где Σ_{ij} – матрица ковариации доходностей рискованных активов.

Используя (1), преобразуем (2) к виду

$$V(t+1) = V(t) + b_0^T(t) \cdot V''(t) + \eta^T(t) \cdot V''(t) + b_2^T V'(t),$$

где $b_0^T = [\mu_1(t) \ \mu_2(t) \ \dots \ \mu_N(t)]^T$; $\eta(t) = [\eta_1(t) \ \eta_2(t) \ \dots \ \eta_N(t)]$;

$V''(t) = [V_1''(t) \ V_2''(t) \ \dots \ V_N''(t)]^T$;

$b_2^T = [v_1(t) \ v_2(t) \ \dots \ v_k(t)]^T$; $V'(t) = [V_1'(t) \ V_2'(t) \ \dots \ V_k'(t)]^T$.

Уравнение эталонного портфеля определим уравнением:

$$V^0(t+1) = [1 + \mu_0(t)] \cdot V^0(t), \quad (3)$$

где $\mu_0(t)$ – заданная ставка эталонного портфеля. Данный показатель характеризует склонность инвестора к риску: чем он больше, тем выше склонность к риску. $V^0(0) = V(0)$ (в начальный момент времени капитал эталонного портфеля совпадает с капиталом реального инвестиционного портфеля).

Введем вектор-столбец $y(t) = [V_1'''(t), V_2'''(t), \dots, V_N'''(t), V_1'(t), V_2'(t), \dots, V_k'(t)]^T$

В качестве меры риска выберем квадратичный функционал

$$J = M \left\{ \sum_{t=0}^{T-1} \left[[V(t) - V^0(t)]^2 + (y(t))^T \cdot R(t) \cdot y(t) \right] + [V(T) - V^0(T)]^2 \right\}, \quad (4)$$

где $R(t)$ – диагональная матрица весовых коэффициентов размерности $(N + k) \times (N + k)$.

Определим вектор-столбец $u(t) = [V(t), V^0(t)]^T$, тогда модели (2), (2) примут вид

$$u(t+1) = A(t)u(t) + B_0(t)y(t) + B_1(t)V^0(t), \quad (5)$$

где $A(t) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 + \mu_0(t) \end{bmatrix}$,

$B_0(t) = \begin{bmatrix} \mu_1(t) & \mu_2(t) & \dots & \mu_N(t) & v_1(t) & v_2(t) & \dots & v_k(t) \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$, $B_1(t) = \begin{bmatrix} \eta_1(t) & \eta_2(t) & \dots & \eta_N(t) \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$

Функционал (4) запишем следующим образом:

$$J = M \left\{ \sum_{t=0}^{T-1} [u^T(t)h^T h \cdot u(t) + (y(t))^T \cdot R(t) \cdot y(t)] + u^T(T)h^T h \cdot u(T) \right\} \quad (6)$$

где $h = [1 \quad -1]$.

Для определения оптимальной стратегии управления с обратной связью по квадратичному критерию используется линейный закон управления вида

$$y(t) = K_1(t)V(t) + K_2(t)V^0(t) = K(t)u(t) \quad (7)$$

где $K(t) = [K_1(t), K_2(t)]$ – матрица коэффициентов обратной связи выбирается из условия минимума функционала (4).

Функционал (5) можно переписать в виде

$$J = tr \left\{ \sum_{t=0}^{T-1} [h^T h \cdot P(t) + K^T(t)R_0(t)K(t)P(t)] + h^T h \cdot P(T) \right\} \quad (8)$$

где $tr\{\}$ – след матрицы, а матрица вторых моментов $P(t) = M\{u(t) \cdot u^T(t)\}$. На основании (5) и (7) получим разностное матричное уравнение для определения матрицы $P(t)$:

$$P(t+1) = [A(t) + B_0(t)K(t)]P(t)[A(t) + B_0(t)K(t)]^T + \sum_{r=1}^{N+r} B_r K(t)P(t)K^T(t)B_r^T(t), \quad (9)$$

где $B_r = \begin{pmatrix} \Sigma_{1r}^{1/2} & \Sigma_{2r}^{1/2} & \dots & \Sigma_{Nr}^{1/2} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$.

При выводе (8) мы приняли во внимание тот факт, что случайные величины $\eta_j(t)$ и $u_j(t)$ независимы. Поэтому операции математического ожидания по переменным $\eta_j(t)$ и $u_j(t)$ выполняется независимо друг от друга.

Оптимальная стратегия управления находится путем решения задачи оптимизации детерминированной системы, которая может быть описана уравнением динамики вторых моментов состояний (9), матрицей $K(t)$ как управляющими воздействиями и функционалом (8) как критерием качества.

Таким образом, необходимо минимизировать критерий (8) при динамических ограничениях, описываемых разностным матричным уравнением (9).

Для решения этой задачи используется метод динамического программирования [3].

Краевые условия на матрицы $P(t)$ зададим в виде:

$$P(0) = \begin{pmatrix} (\overline{V(0)})^2 & \overline{V(0)}V^0(0) \\ \overline{V(0)}V^0(0) & (V^0(0))^2 \end{pmatrix}.$$

Литература.

1. Мицель А.А., Рекундаль О.И. Инвестиционный портфель пенсионных накоплений // Финансовая аналитика: проблемы и решения, 2011 №40(82). – С.2-6.
2. Гальперин В.А., Домбровский В.В. Динамическое управление инвестиционным портфелем с учетом скачкообразного изменения цен финансовых активов// Вестник ТГУ, 2003, №280.– С. 112-117.