

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНАЯ ГЕОМЕТРИЯ СЕМЕЙСТВА $K(2,6)$

В. И. МАТВЕЕНКО

(Представлена кафедрой высшей математики)

В данной статье продолжается исследование многопараметрических семейств кривых второго порядка (коник) в трехмерном проективном пространстве ([3] — [4]). Рассматривается семейство $K(2,6)$ — шестипараметрическое семейство невырожденных коник C , плоскости которых образуют двухпараметрическое семейство. Это семейство коник существует с произволом одной функции шести аргументов. Обозначения и терминология соответствуют принятым в [1] — [5].

Поместим вершину A_3 подвижного репера $\{A_\alpha\}$ в характеристическую точку M плоскости коники (при этом исключается случай прохождения коники через точку M), вершины A_i — в точки коники, полярно сопряженные относительно нее с точкой A_3 , вершину A_4 — в произвольную точку проективного пространства, не лежащую в плоскости коники. Здесь и в дальнейшем условимся считать, что $i, j, g, k, t = 1, 2; i \neq j; k \neq t; m, n, r = 1, 2, 3; m \neq n; n \neq r; m \neq r; \alpha, \beta, \gamma = 1, 2, 3, 4; \lambda = 1, 2, 3, 4, 5, 6; \sigma = i + 2; \kappa = j + 2; \xi = i + 4; \eta = j + 4$; по i, j, g, r, α не суммировать! Деривационные формулы репера $\{A_\alpha\}$ имеют вид:

$$dA_\alpha = \omega_\alpha^\beta A_\beta, \quad (1)$$

где ω_α^β — формы Пфаффа, удовлетворяющие уравнениям структуры проективного пространства

$$D\omega_\alpha^\beta = [\omega_\alpha^\gamma \omega_\gamma^\beta]. \quad (2)$$

Уравнения коники C относительно этого репера имеют вид:

$$(x^3)^2 - 2px^1x^2 = 0, \quad x^4 = 0, \quad p \neq 0. \quad (3)$$

Формы

$$\omega_m^4, \omega_i^j, \omega_3^i, \omega_i^3, \quad \omega_k^k = 2\omega_3^3 - d \ln p$$

являются главными формами. Выберем за базисные формы

$$\omega_i = \omega_i^4, \quad \omega_\sigma = \omega_i^j, \quad \omega_\xi = \omega_3^j - \frac{1}{p} \omega_i^3.$$

Остальные главные формы выражаются через них в виде:

$$\begin{aligned} \omega_3^4 &= 0, \quad \omega_3^i = C_3^{ik} \omega_k, \quad \omega_i^3 = p(C_3^{jk} \omega_k - \omega_\xi), \\ \omega_k^k &- 2\omega_3^3 - d \ln p = C^\lambda \omega_\lambda, \end{aligned} \quad (4)$$

где $C_3^{12} = C_3^{21}$. Обозначим через D_β^α характеристические точки коники C подмногообразия Ψ_1^α коник [5]. Подмногообразие $\Psi_1^i [\Psi_1^\sigma]$ коник $\omega_1 = \omega_2 = \omega_x = \omega_5 = \omega_6 = 0$ [$\omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = \omega_4 = \omega_7 = 0$] геометрически характеризуется тем, что для него прямая A_1A_2 [A_1A_3] и точка A_j неподвижны. Выбором базисных форм ω_λ исключаются случаи, когда размерность многообразия плоскостей коник меньше двух и случаи неподвижности точек A_i^* для подмногообразий Ψ_1^i и Ψ_1^σ коник.

Из системы уравнений (4) обычным путем [1] получаем следующую систему дифференциальных уравнений внутреннего фундаментального объекта $C_1 [C_3^{lk}, C^\lambda, p]$:

$$\begin{aligned}\delta C_3^{ig} &= C_3^{ig} (\pi_3^3 + \pi_4^4 - \pi_i^i - \pi_g^g), \quad \delta \ln p = \pi_k^k - 2\pi_3^3, \\ \delta C^i &= C^i (\pi_4^4 - \pi_i^i) - \pi_4^i + C^\sigma \pi_4^j - \frac{C^\xi}{p} \pi_4^3, \\ \delta C^\sigma &= C^\sigma (\pi_j^j - \pi_i^i), \quad \delta C^\xi = C^\xi (\pi_j^j - \pi_3^3).\end{aligned}\tag{5}$$

Из этих уравнений непосредственно заключаем, что величины p , C_3^{lk} , C^σ , C^ξ являются относительными инвариантами. Условие $C_3^{ij} = 0$ характеризует семейство коник, для которого сеть линий $\omega_1 \omega_2 = 0$ на поверхности (A_3) является сопряженной. Неголономное Ψ_5 [5] подмногообразие коник $\omega_j = 0$ геометрически характеризуется тем, что для него прямая $A_j A_3$ является характеристикой плоскости коники. Характеристическим элементом плоскости [прямой линии] l подмногообразия $\Psi_{\lambda-1}$ плоскостей [прямых линий] называется такая прямая линия [точка], смещение которой для всех подмногообразий Ψ_1 , принадлежащих подмногообразию $\Psi_{\lambda-1}$ не выходит из плоскости [прямой линии] l . Условие $C_3^{ii} = 0$ характеризует семейство коник, для которого линия $\omega_i = 0$ на поверхности (A_3) является асимптотической линией. Для этого семейства коник касательная к линии $\omega_j = 0$ на поверхности (A_3) совпадает с прямой $A_3 A_j$. Условие $C^\sigma = 0$ [$C^\xi = 0$] характеризует семейство коник, для которого точка A_j является четырехкратной [трехкратной] характеристической точкой коники C для подмногообразия $\Psi_1^i [\Psi_1^\sigma]$ коник. Приведенные здесь геометрические характеристики относительных инвариантов вытекают из формул (1) и системы уравнений

$$\begin{aligned}(x^3)^2 - 2px^1x^2 &= 0, \quad x^4 = 0, \quad x^k \omega_k = 0, \\ \omega_3(x^1)^2 + \omega_4(x^2)^2 + C^\lambda \omega_\lambda x^1 x^2 + \omega_5 x^1 x^3 + \omega_6 x^2 x^3 &= 0\end{aligned}\tag{6}$$

для определения точек пересечения исходной и смежной коник семейства $K(2,6)$.

Величины

$$A = \frac{C_3^{11} C_3^{22}}{(C_3^{12})^2}, \quad B_t = \frac{p C_3^{jj}}{C_3^{12} (C^\eta)^2}, \quad H_i = \frac{C_3^{12}}{C^\sigma C_3^{jj}}$$

являются абсолютными инвариантами. Геометрически они характеризуются через сложные отношения четверок точек следующим образом:

$$\begin{aligned}A &= (A_1 A_2; S_3^2 S_3^1), \quad B_t = \frac{1}{2} (A_t A_3; S_j^j P_i^\eta)^2, \\ H_i &= -(A_t A_j; P_i^i S_3^j),\end{aligned}\tag{7}$$

где S_r^t — проекция из точки A_r на прямую A_mA_n точки пересечения касательной к линии $(A_3)_{\omega_j=0}$ с коникой C , P_i^t — точка пересечения прямой A_1A_2 с прямой $D_3^tD_4^t$, P_j^σ — точка пересечения прямых A_jA_3 и $A_iD_4^\sigma$, P_i^σ — точка, расположенная на прямой A_iA_3 и полярно сопряженная точке P_j^σ относительно коники C . Используя выражения (7), получаем следующие равенства:

$$(A_1A_3; P_1^tP_1^3) = (A_2A_3; P_2^3P_2^4),$$

$$(A_1A_2; S_3^2S_3^1) = (A_iA_3; S_j^iS_j^1).$$

Исключая из рассмотрения случаи обращения в нуль относительных инвариантов C_3^{12}, C^5 , осуществим следующую фиксацию репера:

$$p = C_3^{12} = C^5 = 1. \quad (8)$$

Если учесть еще условие эквивалентности $(A_1A_2A_3A_4) = 1$, то получим $\pi_\alpha^\alpha = 0$. Формы ω_α^α становятся главными и можно записать их разложение по базисным формам в виде

$$\omega_\alpha^\alpha = C_\alpha^{\beta\lambda}\omega_\lambda, \quad (9)$$

где $C_\beta^{\beta\lambda} = 0$.

Из системы уравнений (9) обычным путем получаем следующую систему дифференциальных уравнений внутреннего продолженного фундаментального объекта $C_2 \{C_1, C_r^{\beta\lambda}\}$ [1]:

$$\begin{aligned} \delta C_i^{ii} &= C_i^{i\lambda}\pi_4^\lambda - C_i^{i\xi}\pi_4^\beta - \pi_4^\lambda, \quad \delta C_r^{\alpha+2} = 0, \\ \delta C_i^{ij} &= C_i^{i\lambda}\pi_4^\lambda - C_i^{i\eta}\pi_4^\beta, \quad \delta C_3^{3i} = C_3^{3\sigma}\pi_4^\lambda - C_3^{3\xi}\pi_4^\beta. \end{aligned} \quad (10)$$

Так как системы уравнений (5) и (10) алгебраически разрешимы относительно всех линейно независимых форм $\pi_\alpha^\beta = \pi_\alpha^\beta - \delta_\alpha^\beta\pi_4^\beta$, то объект C_2 является основным [1].

Системы уравнений (5) и (10) дают возможность осуществить следующую фиксацию репера:

$$S^1 = S^2 = 1, \quad C_1^1 + C_1^5 + C_3^{11}(C_1^6 - 1) + C_1^3 + S^3(C_1^5 - 1) = 0, \quad C_1^7 \neq 0, \quad (11)$$

где

$$C_i^\lambda = C_i^{i\lambda} - C_3^{3\lambda}, \quad S^i = \frac{1 - C_j^i - C_3^{ii}C_j^\eta}{C_j^\xi}, \quad S^\sigma = -\frac{C_j^\sigma}{C_j^\xi}.$$

При этой фиксации все вторичные параметры фиксируются и репер становится каноническим. Выясним геометрический смысл фиксации (11). Неголономное подмногообразие Ψ_2 коник

$$\omega_t = \omega_\sigma = \omega_\xi - C_3^{jj}\omega_j = \omega_\eta - S^j\omega_j - S^x\omega_x = 0 \quad (12)$$

геометрически характеризуется тем, что для него точка A_i неподвижна, а точка P_i^3 является характеристической точкой прямой $P_i^3A_j$. Точки A_j и P_j^3 для этого подмногообразия описывают неголономные поверхности, касательные плоскости к которым обозначим через a_j и b_j . При фиксации (11) вершина A_4 репера $\{A_\alpha\}$ помещается в точку пересечения плоскостей a_1, a_2 и b_1 . Неравенство $C_1^7 \neq 0$ исключает случай неподвижности точки P_i^3 для подмногообразия (12).

Деривационные формулы построенного канонического репера имеют вид:

$$dA_i = C_i^{\lambda} \omega_{\lambda} A_i + \omega_{\sigma} A_j + (\omega_i + C_3^{jj} \omega_j - \omega_{\xi}) A_3 + \omega_i A_4, \quad (13)$$

$$dA_3 = (C_3^{kk} \omega_k + \omega_t) A_k + C_3^{3\lambda} \omega_{\lambda} A_3, \quad dA_4 = C_4^{\beta\lambda} \omega_{\lambda} A_{\beta}.$$

Уравнения структуры (2) приводят к следующей системе конечных соотношений:

$$2C_k^{k\sigma} + C_3^{ii} = C_k^{i\xi} = 0. \quad (14)$$

Неголономное подмногообразие Ψ_5 коник $\Psi_{\alpha}^{\rho} = 0$ геометрически характеризуется тем, что для него точка A_{α} является характеристической точкой плоскости $A_{\alpha} A_{\tau} A_{\mu}$ ($\alpha, \rho, \tau, \mu = 1, 2, 3, 4; \alpha \neq \rho, \tau, \mu; \rho \neq \tau, \mu; \tau \neq \mu$). Неголономное подмногообразие Ψ_5 коник $\omega_{\xi} = 0$ геометрически характеризуется тем, что для него точки A_i и A_3 полярно сопряжены относительно проекции смежной коники из точки A_4 на плоскость исходной коники C .

Из системы уравнений (6) и формул (13) вытекают следующие предложения:

1. Точки A_i являются двухкратными фокусами коники C неголономной конгруэнции коник $\omega_3 = \omega_4 = \omega_5 = \omega_6 = 0$ и этим фокусам соответствуют фокальные семейства $\omega_i = 0$. Остальные два фокуса коники C этой конгруэнции лежат на прямой, проходящей через точку A_3 , и им соответствует сдвоенное фокальное семейство $C^k \omega_k = 0$.

2. Для неголономной конгруэнции коник $\omega_j = \omega_x = \omega_5 = \omega_6 = 0$ [$\omega_j = \omega_3 = \omega_4 = \omega_7 = 0$] фокусы коники C совпадают с точками $D_3^j [D_3^x]$. Причем, фокус A_j является четырехкратным фокусом и ему соответствует неопределенное фокальное семейство. Остальным двум фокусам коники C этой конгруэнции соответствует сдвоенное фокальное семейство $\omega_i = 0$. Причем, фокальные линии $\omega_i = 0$ являются плоскими линиями, расположенными в плоскостях коник C .

3. Для неголономной конгруэнции коник $\omega_j = \omega_{\sigma} = \omega_5 = \omega_6 = 0$ фокусами коники C являются точки D_3^j и точка A_j . Причем, точки A_k являются двухкратными фокусами. Фокусу A_j соответствует фокальное семейство $\omega_x = 0$, а остальным фокусам — фокальное семейство $\omega_i = 0$. Причем, фокальные линии $\omega_i = 0$ являются плоскими линиями, расположенными в плоскостях коник C .

4. Для неголономной конгруэнции коник $\omega_j = \omega_3 = \omega_4 = \omega_{\xi} = 0$ фокусы коники C совпадают с точками D_3^x . Причем, точка A_j является трехкратным фокусом, а точка A_i — двухкратным фокусом. Фокусу A_j соответствует неопределенное фокальное семейство, а остальным фокусам — фокальное семейство $\omega_i = 0$. Причем, фокальные линии $\omega_i = 0$ являются плоскими линиями, расположенными в плоскостях коник C .

5. Фокусы луча неголономной конгруэнции прямых $(A_1 A_2)_{\omega_3 = \omega_4 = \omega_5 = \omega_6 = 0}$ гармонически делят точки A_1 и A_2 .

ЛИТЕРАТУРА

- Г. Ф. Лаптев. Дифференциальная геометрия погруженных многообразий. Труды Моск. матем. общества, 2, 1953, 275—382.
- С. П. Фиников. Метод внешних форм Картана. ГИТЛ, М.-Л., 1948.
- В. С. Малаховский. Невырожденные конгруэнции кривых второго порядка в трехмерном проективном пространстве. Геометрический сборник, вып. 3 (Труды Томского ун-та, 168), 1963, 43—53.
- В. И. Матвеенко. Многопараметрические семейства кривых второго порядка в трехмерном проективном пространстве. XXV научно-педагогическая конференция математических кафедр педвузов Уральской зоны. Тезисы докладов и сообщений, Свердловск, 1967, 59—60.
- Р. Н. Шербаков. О методе подвижного репера и репеража подмногообразий. Геометрический сборник, вып. 6 (Труды Томского ун-та, 191), 1967, 179—194.