Том 221

1976

ФЕРРОМАГНИТНЫЙ ЦИЛИНДР В ЩЕЛЕВОМ ВИХРЕТОКОВОМ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕ

В. К. ЖУКОВ, Р. М. ЗАКИРОВ

(Представлена научно-техническим семинаром кафедры информационноизмерительной техники)

В статье рассматривается реакция измерительной обмотки щелевого вихретокового преобразователя при внесении в зазор последнего круглого ферромагнитного цилиндра. При решении данной задачи сделаны

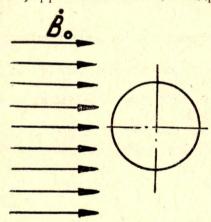


Рис. 1. Цилиндр в поперечном маг-

следующие допущения: поле в зазоре считается равномерным, не учитывается влияние края преобразователя вдоль оси цилиндра, магнитная проницаемость цилиндра постоянна и не зависит от напряженности магнитного поля. Перейдем к аналитическому определению векторного потенциала магнитного поля в воздушном пространстве, окружающем цилиндр, который находится в поперечном переменном магнитном поле, с учетом вышеуказанных допущений (рис. 1). Однородное уравнение Гельмгольца для векторного

потенциала A переменного магнитного поля имеет вид

$$\nabla^2 \overline{\dot{A}} + \kappa^2 \overline{\dot{A}} = 0, \tag{1}$$

где $k^2 = \omega^2 \mu_a \epsilon$; $\omega = 2\pi f$ — круговая частота магнитного поля; $\mu_a = \mu \cdot \mu_0$ — абсолютная магнитная проницаемость среды; μ — относительная магнитная проницаемость среды; $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7}$ гн/м — магнитная постоянная; $\epsilon = \epsilon_a - i\delta/\omega$ — комплексная диэлектрическая проницаемость среды; $\epsilon_a = \epsilon \cdot \epsilon_0$ — абсолютная диэлектрическая проницаемость среды; ϵ — относительная диэлектрическая проницаемость среды; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; δ — удельная проводимость, $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная; $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$ ф/м — электрическая постоянная постоянная

Решение уравнения (1) будем проводить в цилиндрической системе координат, направив ось z вдоль оси цилиндра. При сделанных выше допущениях вектор \vec{A} имеет только одну составляющую $\vec{A} = i_z \vec{A}$, которая не зависит от координаты z. Обозначим векторный потенциал в проводящей среде ферромагнитного цилиндра через \vec{A}_c , а в воздуш-

ном пространстве — через \dot{A}_b . Так как в среде цилиндра $\omega\mu_a\delta\gg\omega^2\mu_a\varepsilon_a$, то можно принять $k^2=k_c^2=-i\omega\mu_a\delta$, и соответственно, в воздушном пространстве $\omega\mu_o\delta\ll\omega^2\mu_o\varepsilon_o$, а $k^2=k_s^2=\omega^2\mu_o\varepsilon_o$. Если пренебречь влиянием токов смещения на характер распределения электромагнитного поля, можно принять $k_s=0$.

Раскрывая в (1) оператор Лапласа ∇ в цилиндрической системе координат, получим два уравнения соответственно для среды цилинд-

ра и для воздушной среды

$$\frac{\partial^2 \dot{A}_c}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \dot{A}_c}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \cdot \frac{\partial^2 \dot{A}_c}{\partial \varphi^2} + \kappa_c^2 \dot{A}_c = 0, \tag{2}$$

$$\frac{\partial^2 \dot{A}_b}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \dot{A}_b}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \cdot \frac{\partial^2 \dot{A}_b}{\partial \varphi^2} = 0.$$
 (3)

Оба уравнения решаются методом разделения переменных. С учетом физической картины поля решение уравнения (2) будет иметь вид:

$$\dot{A}_c = \sum_{m=1}^{\infty} \dot{C}_m J_m (\kappa_c r) \sin m \varphi, \tag{4}$$

где C_m — постоянная интегрирования; $J_m(k_c r_0)$ — функция Бесселя

т-го порядка первого рода.

Векторный потенциал в воздушном пространстве, окружающем цилиндр, представляет собой сумму векторного потенциала возбуждающего поля \bar{A} и векторного потенциала \bar{A}_b поля вихревых токов в цилиндре

$$\bar{A}_b = \bar{A}_0 + \bar{A}_{b_1}. \tag{5}$$

Подставив (5) в (3), получим

$$\frac{\partial^2 \dot{A}_{b_1}}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \dot{A}_{b_1}}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \dot{A}_{b_1}}{\partial \varphi^2} = 0.$$
 (6)

Решение уравнения (6) должно удовлетворять следующим требованиям: оно должно быть нечетным относительно угла ϕ и стремиться к нулю при $r \rightarrow \infty$. Этому удовлетворяет следующая функция:

$$\dot{A}_{b_1} = \sum_{m=1}^{\infty} \dot{N}_m \, r^{-m} \sin m\varphi, \tag{7}$$

где \dot{N}_m — постоянная интегрирования.

Так как вектор \tilde{A} определяется уравнением $\tilde{B}=\operatorname{rot} \tilde{A}$ с точностью до градиента произвольной скалярной функции, то последнюю можно принять равной нулю.

Выразим A_0 через индукцию B_0 :

$$\dot{A}_0 = \dot{B}_0 r \sin \varphi. \tag{8}$$

Подставив (7) и (8) в (5), получим выражение для векторного потенциала в воздухе

$$\dot{A}_b = \dot{B}_0 r \sin \varphi + \sum_{m=1}^{\infty} \dot{N}_m r^{-m} \sin m\varphi. \tag{9}$$

Постоянные C_m в (4) и N_m в (9) определим из граничных условий для магнитного поля, которые в данной системе координат имеют вид

$$\dot{A}_c = \dot{A}_b; \quad \frac{1}{\mu_a} \frac{\partial \dot{A}_c}{\partial r} = \frac{1}{\mu_0} \frac{\partial \dot{A}_b}{\partial r}, \text{ при } r = r_0,$$
 (10)

где r_0 — радиус цилиндра. Подставив (4) и (9) в равенства (10), получим

$$\sum_{m=1}^{\infty} \dot{C}_m J_m(\kappa_c r_0) \sin m\varphi = \dot{B}_0 r_0 \sin \varphi + \sum_{m=1}^{\infty} \dot{N}_m r_0^{-m} \sin m\varphi, \tag{11}$$

$$\frac{1}{2\mu_a} \sum_{m=1}^{\infty} \dot{C}_m \left[J_{m-1}(\kappa_c \, r_0) - J_{m+1}(\kappa_c \, r_0) \right] \sin m\varphi =$$

$$= \frac{1}{\mu_0} \dot{B_0} \sin \varphi + \frac{1}{\mu_0} \sum_{m=1}^{\infty} (-m) \dot{N_m} r_0^{-(m+1)} \sin m\varphi.$$
 (12)

Преобразовав левую часть равенства (11) в соответствии с рекуррентным соотношением [1]:

$$^{*}J_{\nu}(x) = \frac{x}{2\nu} \left[J_{\nu-1}(x) + J_{\nu+1}(x) \right], \tag{13}$$

приравнивая множители при синусах с одинаковым аргументом отдельно в равенствах (11) и (12), приходим к выводу, что $\dot{C}_m = \dot{N}_m = 0$ при m > 1, а

$$\dot{C}_{1} = \frac{4\mu_{\alpha}\dot{B}_{0}}{\kappa_{c} \left[(\mu_{\alpha} + \mu_{0}) J_{0} (\kappa_{c} r_{0}) + (\mu_{\alpha} - \mu_{0}) J_{2} (\kappa_{c} r_{0}) \right]}, \tag{14}$$

$$\dot{N}_{1} = r_{0}^{2} \dot{B}_{0} \frac{(\mu_{a} - \mu_{0}) J_{0} (\kappa_{c} r_{0}) + (\mu_{a} + \mu_{0}) J_{2} (\kappa_{c} r_{0})}{(\mu_{a} + \mu_{0}) J_{0} (\kappa_{c} r_{0}) + (\mu_{a} - \mu_{0}) J_{2} (\kappa_{c} r_{0})} . \tag{15}$$

Разделим числитель и знаменатель на постоянную величину ро и преобразуем (15), используя (15).

Тогда

$$\dot{N}_{1} = r_{0}^{2} \dot{B}_{0} \left[\frac{2\nu J_{1} (\kappa_{c} r_{0})}{(\mu - 1) J_{1} (\kappa_{c} r_{0}) + \kappa_{c} r_{0} J_{0} (\kappa_{c} r_{0})} - 1 \right]. \tag{16}$$

Таким образом, выражение (9) для векторного потенциала в воздушном пространстве, окружающем цилиндр, примет вид

$$\dot{A}_b = \dot{B}_0 r \sin \varphi \left[1 + \frac{r_0^2}{r^2} \dot{F} \left(\kappa_c r_0 \right) \right], \tag{17}$$

где

$$\dot{F}(\kappa_c r_0) = \frac{2\mu J_1(\kappa_c r_0)}{(\mu - 1)J_1(\kappa_c r_0) + \kappa_c r_0 J_0(\kappa_c r_0)} - 1. \tag{18}$$

Определим результирующий магнитный поток, пронизывающий прямоугольную измерительную обмотку, которая имеет следующие геометрические параметры (рис. 2): стороны \mathcal{AC} и MN равны 2l и параллельны оси z; стороны $\mathcal{L}N$ и CM равны 2c и параллельны оси y.

$$\dot{\Phi} = \int_{S} \bar{B} \, d\bar{S} = \int_{S} \operatorname{rot} \bar{A}_{b} \, d\bar{S} = \oint_{I} \bar{A} \, d\bar{I}, \tag{19}$$

где L — контур измерительной обмотки.

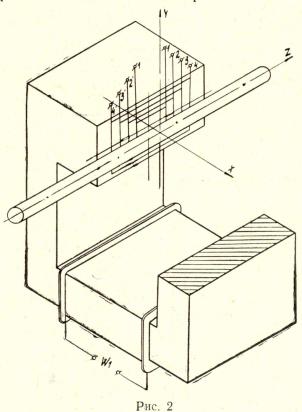
Вектор A_b параллелен DC и MN и перпендикулярен DN и CM. Кроме того, он не зависит от координаты z. Подставив (17) в (19), получим

$$\dot{\Phi} = 4\dot{B_0}lr\sin\varphi\left[1 + \frac{r_0^2}{r^2}\dot{F}\left(\kappa_c r_0\right)\right]. \tag{20}$$

Здесь под r и φ подразумеваются координаты сторон обмотки, параллельных оси z. Поэтому $r \cdot \sin \varphi = c$, а поток

$$\dot{\Phi} = 4B_0 lc \left[1 + \frac{r_0^2}{r^2} \dot{F} \left(\kappa_c \, r_0 \right) \right] = \dot{\Phi}_0 + \Delta \dot{\Phi}, \tag{21}$$

где $\dot{\Phi}_0 = \dot{B}_0 \cdot 2l \cdot 2c = \dot{B}_0 S$ — магнитный поток внешнего возбуждающего поля, пронизывающий обмотку; $\Delta \dot{\Phi} = \dot{\Phi}_0 \frac{r_0^2}{r^2} F\left(\kappa_c r_0\right)$ — магнитный поток, созданный вихревыми токами в цилиндре.



В выражении для полного магнитного потока соленоида с круглым изделием вводится коэффициент заполнения, равный квадрату отношения радиуса изделия к радиусу соленоида [2]. По аналогии можно ввести понятие о коэффициенте заполнения и в рассматриваемом случае, под которым следует понимать отношение

$$\eta = \frac{r_0^2}{r^2} \,. \tag{22}$$

Э. д. с., наводимая в измерительной обмотке потоком $\dot{\Phi}_0$, равна

$$\dot{E_0} = -w \frac{d\dot{\Phi}_0}{dt} = -i\omega w \dot{\Phi}_0, \tag{23}$$

где w — число витков обмотки.

Соответственно

$$\Delta \dot{E} = -i\omega w \Delta \dot{\Phi} = -i\omega w \Phi_0 \eta \dot{F}(\kappa_c r_0). \tag{24}$$

Для удобства анализа приращение э. д. с., обусловленное вихревыми токами в цилиндре, представим в нормированной форме

$$\frac{\Delta \dot{E}}{-|\dot{E}_0|} = i\eta \dot{F}(\kappa_c r_0). \tag{25}$$

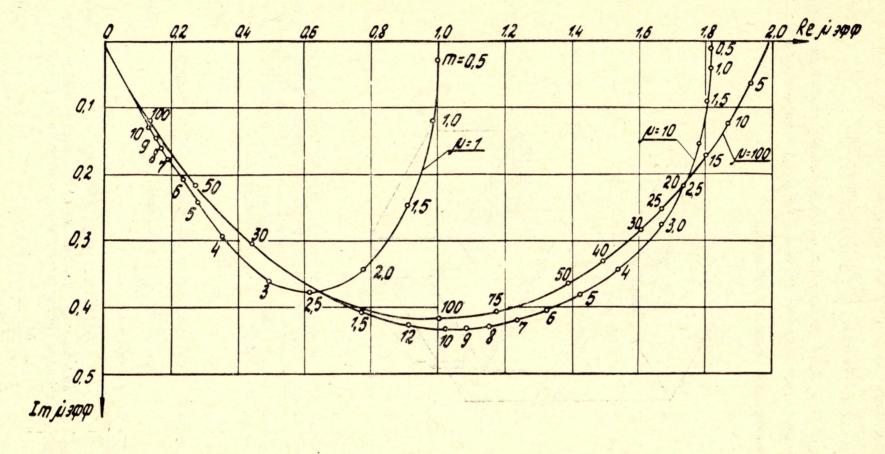


Рис. 3. Изменение эффективной проницаемости μ э ϕ в зависимости от обобщенного параметра m и относительной магнитной проницаемости μ

В теории вихретоковых преобразователей для оценки влияния изделия на характер распределения поля вводится понятие об эффективной магнитной проницаемости изделия раф, которая является комплексной величиной [2]. Введем понятие эффективной магнитной проницаемости в выражение (25)

$$\frac{\Delta \dot{E}}{-|\dot{E}_0|} = i\eta \, (\dot{\mu}_{\theta\phi\phi} - 1), \tag{26}$$

где
$$\dot{\mu}_{\Rightarrow \varphi \varphi} - 1 = \dot{F} (\kappa_c r_0),$$

$$\dot{\mu}_{\Rightarrow \varphi \varphi} = \frac{2\mu J_1 (\kappa_c r_0)}{(\mu - 1) J_1 (\kappa_c r_0) + \kappa_c r_0 J_0 (\kappa_c r_0)}.$$
(27)

Эффективная проницаемость (27) является основной характеристикой при контроле методом вихревых токов. Она определяется функциями Бесселя $J_1(\kappa_c r_0)$ и $J_0(\kappa_c r_0)$ от комплексного аргумента $\kappa_c r_0 =$ $=i^{3/2}r_0\sqrt{\omega\mu_a}$ величина $\kappa r_0=r_0\sqrt{\omega\mu_a}$ =m-называется обобщенным параметром и отражает основные электрофизические свойства цилиндра.

Выражения (26) и (27) при различных т были проанализированы с помощью ЭЦВМ «Наири-2». По резульрасчета построены кривые на комплексной плоскости эффективной магнитной проницаемости (рис. 3) и на комплексной плоскости относительного приращения э д. с. (рис. 4).

Из выражения (27) и рис. 3 видно, что в случае немагнитного цилиндра ($\mu = 1$) годограф эффективной магнитной проницаемости для щелевого преобразователя аналоги-

чен годографу цофф для проходного преобразователя. Однако в случае ферромагнитного цилиндра ($\mu > 1$) годограф для щелевого преобразователя значительно отличается от годографа для проходного преобразователя. Если для проходного преобра-

зователя при $m \rightarrow 0$ $\mu_{\partial \Phi \Phi} \rightarrow \mu$, то для щелевого преобразователя при больших и в анало-

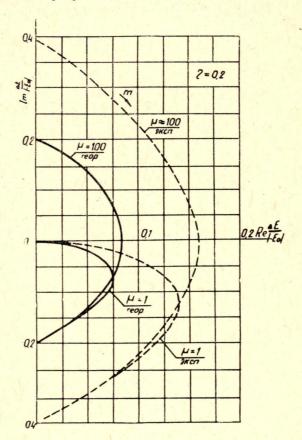


Рис. 4. Комплексная плоскость относительного приращения э. д. с. для различных относительных магнитных проницаемостей

гичном случае $\mu_{\partial \Phi \Phi} \rightarrow 2$. С целью подтверждения результатов теоретических исследований были проведены экспериментальные исследования с щелевым преобразователем (рис. 2). Размеры полюсов магнитопровода — 120×60 мм. На торцы полюсов были наклеены четыре измерительные обмотки по 20 витков каждая. Геометрические размеры соответственно: І—30× 20 мм; II — 50×30 мм; III — 70×40 мм; IV — 90×50 мм. Здесь первая цифра — размер вдоль оси z, вторая — вдоль оси y. В качестве испытуемого образца использовался медный цилиндр диаметром 13,9 $\mathit{мм}$ и электропроводностью $47,5 \cdot 10^6 \frac{\mathit{cum}}{\mathit{m}}$. По результатам эксперимента построены годографы нормированных привнесенных э.д.с. (рис. 4), где сплошные линии — результат аналитического расчета, штриховые линии — результат экспериментальных данных. Анализ этих кривых позволяет сделать заключение, что качественно результаты экспериментальных данных подтверждают результаты аналитического расчета, количественно же наблюдается значительное расхождение и тем больше, чем больше высота измерительной обмотки. Это объясняется тем, что

ЛИТЕРАТУРА

при аналитическом выводе не учитывалось влияние полюсов магнитопровода на характер распределения поля вихревых токов, созданных

в цилиндре.

1. Андре Анго. Математика для электро- и радиоинженеров. М., «Наука», 1965.

2. Неразрушающие испытания под ред. Р. Мак-Мастера. Кн. II, М., «Энергия», 1965.