

УДК 514.76

Е.Т.ИВЛЕВ, О.В.РОЖКОВА, О.Н.ЕФРЕМОВА

ОБ ИНВАРИАНТНЫХ СВЯЗНОСТЯХ МНОГООБРАЗИЯ ПАР ДВОЙСТВЕННЫХ ЛИНЕЙНЫХ ПОДПРОСТРАНСТВ В МНОГОМЕРНОМ ЭКВИАФИННОМ ПРОСТРАНСТВЕ

В [1] изучены основные инвариантные геометрические образы, ассоциированные с многообразием пар двойственных линейных подпространств в проективном пространстве. В этой же работе рассматривались также инвариантные проективные связности I и II. В данной статье изучаются эквиаффинно-инвариантные геометрические образы и некоторые связности указанного многообразия в многомерном эквиаффинном пространстве, отличные от тех, которые изучены в [1], и свойственные для эквиаффинного пространства. Результаты, изложенные в разд. 1,5, принадлежат Ивлеву Е.Т., в разд. 2,3 – Рожковой О. В., в разд. 4 – Ефремовой О.Н. Основные обозначения и терминология соответствуют принятым в [1] – [7].

1. Аналитический аппарат

1. Рассматривается q -мерное дифференцируемое многообразие M_q класса (C^∞ или C^ω) с базовыми формами $\Theta^\alpha(\alpha, \beta, \gamma, \sigma, \tau = \overline{1, q})$, удовлетворяющими структурным уравнениям:

$$D\Theta^\alpha = \Theta^\beta \wedge \Theta_\beta^\alpha, \quad D\Theta_\alpha^\beta = \Theta_\alpha^\gamma \wedge \Theta_\gamma^\beta + \Theta^\gamma \wedge \Theta_{\gamma\alpha}^\beta, \dots \quad (1.1)$$

Как известно из [2] (см. теорему 3.2), с каждой точкой (u^α) , где u^α – первые интегралы вполне интегрируемой системы форм Θ^α , ассоциируется последовательность центроаффинных дифференциально-геометрических групп $D_s (s = 1, 2, \dots)$ порядка s . Обозначим L_q пространство представлений группы D_1 и внесем в него центроаффинную структуру, то есть будем считать его центроаффинным пространством, отнесенными к локальному центроаффинному реперу $\tilde{R} = \{B, \varepsilon_\alpha\}$ где $\delta B = 0$, $\delta \varepsilon_\alpha = \tilde{\Theta}_\alpha^\beta \varepsilon_\beta$, $\tilde{\Theta}_\alpha^\beta = \Theta_\alpha^\beta|_{\Theta^\gamma=0}$.

Заметим, что центроаффинное пространство L_q изоморфно касательному векторному пространству T_q в точке $B(u^\alpha)$ к M_q . Пространство L_q будет в дальнейшем использовано в качестве геометрической модели Щербакова – Циндлера семейства пар двойственных плоскостей в A_n , которые будут рассматриваться в данной статье.

2. Рассмотрим n -мерное эквиаффинное пространство A_n , отнесенное к эквиаффинному реперу $R = \{A, e_i\} (i, j, k, l = \overline{1, n})$ с деривационными формулами

$$dA = \omega^i e_i, de_i = \omega_i^j e_j \quad (1.2)$$

и структурными уравнениями

$$D\omega^i = \omega^k \wedge \omega_k^i, D\omega_i^k = \omega_j^j \wedge \omega_j^k, \omega_l^l = 0. \quad (1.3)$$

3. Обозначим Q_N , где

$$N = 2m(n-m) + n, \quad (1.4)$$

дифференцируемое многообразие размерности (1.4), элемент которого состоит из точки M пространства A_n и двух двойственных линейных подпространств L_m^1 и L_{n-m}^2 , проходящих через точку M :

$$L_m^1 \cap L_{n-m}^2 = M, L_m^1 \cup L_{n-m}^2 = A_n. \quad (1.5)$$

К элементу многообразия Q_N присоединим эквиаффинный репер R так, чтобы

$$M = A, \quad L_m^1 = (A, e_1, e_2, \dots, e_m), \quad L_{n-m}^2 = (A, e_{m+1}, e_{m+2}, \dots, e_n). \quad (1.6)$$

Тогда в силу (1.3) 1-формы $\omega^i, \omega_a^{\hat{a}}, \omega_{\hat{a}}^a$ ($a, b, c = \overline{1, m}; \hat{a}, \hat{b}, \hat{c} = \overline{m+1, n}; i, j, k, l = \overline{1, n}$) являются базовыми на многообразии Q_N , удовлетворяющими структурным уравнениям:

$$D\omega^i = \omega^j \wedge \omega_j^i, \quad D\omega_a^{\hat{a}} = \omega_a^b \wedge \omega_b^{\hat{a}} + \omega_a^{\hat{b}} \wedge \omega_{\hat{b}}^{\hat{a}}, \quad D\omega_{\hat{a}}^a = \omega_{\hat{a}}^b \wedge \omega_b^a + \omega_{\hat{a}}^{\hat{b}} \wedge \omega_{\hat{b}}^a. \quad (1.7)$$

4. Обозначим $P_{q,N} = (M_q, Q_N)$ расслоенное пространство с базой M_q и слоем Q_N , соответствующим каждой точке $B(u^\alpha) \in M_p$. В этом расслоении зададим гладкое сечение: каждой точке $B(u^\alpha)$ базы M_p поставим в соответствие вполне определенную точку многообразия Q_N . Тогда в силу (1.1), (1.3) и (1.7) дифференциальные уравнения этого сечения запишутся в виде

$$\begin{aligned} \omega^i &= A_\alpha^i \Theta^\alpha, \omega_a^{\hat{a}} = A_{a\alpha}^{\hat{a}} \Theta^\alpha, \omega_{\hat{a}}^a = A_{\hat{a}\alpha}^a \Theta^\alpha, \\ dA_\alpha^i + A_\alpha^j \omega_j^i - A_\beta^i \Theta_\alpha^\beta &= A_{\alpha\beta}^i \Theta^\beta, \\ dA_{a\alpha}^{\hat{a}} + A_{a\alpha}^{\hat{b}} \omega_{\hat{b}}^{\hat{a}} - A_{b\alpha}^{\hat{a}} \omega_a^b - A_{a\beta}^{\hat{a}} \Theta_\alpha^\beta &= A_{a\alpha\beta}^{\hat{a}} \Theta_\beta^\beta, \\ dA_{\hat{a}\alpha}^a + A_{\hat{a}\alpha}^b \omega_b^a - A_{b\alpha}^{\hat{a}} \omega_{\hat{a}}^b - A_{\hat{a}\beta}^a \Theta_\alpha^\beta &= A_{\hat{a}\alpha\beta}^a \Theta_\beta^\beta, \\ A_{[\alpha\beta]}^i = 0, A_{a[\alpha\beta]}^{\hat{a}} = 0, A_{\hat{a}[\alpha\beta]}^a &= 0. \end{aligned} \quad (1.8)$$

Замечание 1.1. В данной статье будут рассматриваться эквивариантные геометрические образы многообразия S_q^1 -секущей q -мерной поверхности расслоения $P_{q,N}$ (q -мерного многообразия в A_4 , элемент которого состоит из точки M и двух двойственных линейных подпространств L_m^1 и L_{m-n}^2 типа (1.5)). В этой же статье будут изучаться инвариантные аффинные связности многообразия S_q^1 и определяемые ими инвариантные геометрические образы.

2. Аффинные преобразования линейных подпространств L_m^1 и L_{m-n}^2 .

Центры подпространств L_m^1 и L_{m-n}^2

1. В соответствии с [1] (см. (21), (31), (86) и (87)) введем в рассмотрение следующие величины:

$$\begin{aligned} A^*_{\alpha\beta} &= A_{a\alpha}^{\hat{a}} A_{\hat{a}\beta}^a, \quad A_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} A_{(\alpha\beta)}, \quad B_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} A_{[\alpha\beta]}, \\ A^{\hat{a}} &= A_\alpha^a A_{a\beta}^{\hat{a}} A^{\alpha\beta}, \quad A^a = A_\alpha^{\hat{a}} A_{\hat{a}\beta}^a A^{\alpha\beta}, \quad A^{\gamma\alpha} A_{\alpha\beta} = A^{\alpha\gamma} A_{\alpha\beta} = \delta_\beta^\gamma, \\ A_a^b &= A_{a\alpha}^{\hat{a}} A_{\hat{a}\beta}^b A^{\alpha\beta}, \quad A_{\hat{a}}^b = A_{\hat{a}\alpha}^a A_{a\beta}^{\hat{b}} A^{\alpha\beta}, \quad \det[A_{\alpha\beta}] \neq 0, \end{aligned} \quad (2.1)$$

которые в силу (1.8) удовлетворяют дифференциальным уравнениям

$$\begin{aligned} dA_{\alpha\beta} - A_{\gamma\beta}^* \Theta_\alpha^\gamma - A_{\alpha\gamma}^* \Theta_\beta^\gamma &= A_{\alpha\beta\gamma}^* \Theta_\gamma^\gamma, \quad dA_{\alpha\beta} - A_{\gamma\beta} \Theta_\alpha^\gamma - A_{\alpha\gamma} \Theta_\beta^\gamma = A_{\alpha\beta\gamma} \Theta_\gamma^\gamma, \\ dB_{\alpha\beta} - B_{\gamma\beta} \Theta_\alpha^\gamma - B_{\alpha\gamma} \Theta_\beta^\gamma &= B_{\alpha\beta\gamma} \Theta_\gamma^\gamma, \quad dA^{\alpha\beta} + A^{\gamma\beta} \Theta_\gamma^\alpha + A^{\alpha\gamma} \Theta_\gamma^\beta = A_\gamma^{\alpha\beta} \Theta_\gamma^\gamma, \\ dA^a + A^b \omega_b^a &= \tilde{A}_\alpha^a \Theta^\alpha, \quad dA_a^b + A_a^c \omega_c^b - A_c^b \omega_a^c = A_{a\alpha}^b \Theta_\alpha^\alpha, \\ dA^{\hat{a}} + A^{\hat{b}} \omega_{\hat{b}}^{\hat{a}} &= \tilde{A}_\alpha^{\hat{a}} \Theta^\alpha, \quad dA_{\hat{a}}^{\hat{b}} + A_{\hat{a}}^{\hat{c}} \omega_{\hat{c}}^{\hat{b}} - A_{\hat{c}}^{\hat{b}} \omega_{\hat{a}}^{\hat{c}} = A_{\hat{a}\alpha}^{\hat{b}} \Theta_\alpha^\alpha, \end{aligned} \quad (2.2)$$

где явный вид величин, стоящих при Θ^α , для нас несущественный.

2. В соответствии с (24) и (25) в [1, стр. 72] с тензором $A^*_{\alpha\beta}$ ассоциируются:

а) основной конус Q_{q-1}^2 в L_q второго порядка с вершиной в точке B , порождаемый симметрическим тензором $(A_{\alpha\beta})$ и определяемый в локальных координатах центроаффинного репера \tilde{R} в L_q уравнением

$$Q_{q-1}^2 : A_{\alpha\beta} t^\alpha t^\beta = 0; \quad (2.3)$$

б) основной линейный гиперкомплекс K_{q-1} в L_q , порождаемый кососимметрическим тензором $(B_{\alpha\beta})$ и определяемый уравнением

$$K_{q-1} : B_{\alpha\beta} t_1^\alpha t_2^\beta = 0.$$

Можно показать, что в общем случае

$$\det[A_{\alpha\beta}] \neq 0. \quad (2.4)$$

Геометрически это означает, что гиперконус (2.3) в общем случае не вырождается в гиперконус по крайней мере с прямолинейной вершиной, проходящей через точку B . Поэтому с учетом (2.1) и (2.4) из (2.3) замечаем, что с тензором $(A^{\alpha\beta})$ в L_q ассоциируется гиперконус \tilde{K}_{q-1}^2 второго класса с вершиной B , огибаемый гиперконусом Q_{q-1}^2 и определяемый уравнением

$$\tilde{K}_{q-1}^2 : A^{\alpha\beta} t_\alpha t_\beta = 0. \quad (2.5)$$

3. В соответствии с (86) и (87) из [1, стр. 90] и в силу (1.6) и (2.1) заключаем, что тензор (A^a, A_b^a) определяет (первое) основное аффинное преобразование m -плоскости L_m^1 в себя:

$$\Pi_1 = \{A^a, A_b^a\}, \quad (2.6)$$

с тензором $(A^{\hat{a}}, A_{\hat{b}}^{\hat{a}})$ ассоциируется (второе) аффинное преобразование $(n-m)$ -плоскости L_{n-m}^2 в себя:

$$\Pi_2 = \{A^{\hat{a}}, A_{\hat{b}}^{\hat{a}}\}. \quad (2.7)$$

Определение 2.1. Ядро первого (второго) аффинного преобразования линейного подпространства $L_m^1 (L_{n-m}^2)$ называется центром этого линейного подпространства.

Теорема 2.1. Каждому элементу многообразия S_q^1 в A_n в общем случае, то есть в случае, когда первое (второе) аффинное преобразование является невырожденным:

$$\det[A_a^b] \neq 0 (\det[A_{\hat{a}}^{\hat{b}}] \neq 0), \quad (2.8)$$

в соответствующем линейном подпространстве $L_m^1 (L_{n-m}^2)$ отвечает по одному центру.

Доказательство. Если точки с радиус-векторами

$$X = A + x^a e_a \text{ и } X = A + x^{\hat{a}} e_{\hat{a}} \quad (2.9)$$

являются ядрами \bar{C}_1 и \bar{C}_2 первого и второго основных преобразований Π_1 и Π_2 линейных подпространств L_m^1 и L_{n-m}^2 соответственно, то из (2.5) и (2.6) получаем следующие уравнения, которым удовлетворяют величины x^a и $x^{\hat{a}}$ соответственно:

$$A^a + x^b A_b^a = 0, \quad A^{\hat{a}} + x^{\hat{b}} A_{\hat{b}}^{\hat{a}} = 0, \quad (2.10)$$

Отсюда в силу (2.8) замечаем, что в линейных подпространствах L_m^1 и L_{n-m}^2 имеется по одному центру, что и требовалось доказать.

4. Из (2.6) – (2.10) замечаем, что тензор (A_a^b) геометрически определяет первое центроаффинное преобразование m -плоскости L_m^1 в себя с центром A ,

$$\Pi_1 = \{A_b^a\}, \quad (2.11)$$

которое любое направление $x \in L_m^1$, проходящее через точку A , переводит в направление, проходящее через \bar{C}_1 параллельно образу направления \bar{x} при первом аффинном преобразовании. Аналогично тензор $(A_{\hat{b}}^{\hat{a}})$ определяет второе центроаффинное преобразование

$$\hat{\Pi}_2 = \{A_{\hat{b}}^{\hat{a}}\} \quad (2.12)$$

$(n-m)$ -плоскости L_{n-m}^2 в себя с центром A , которое любое направление $\bar{y} \in L_{n-m}^2$, проходящее через точку A , переводит в направление, проходящее через \bar{C}_2 параллельно образу направления \bar{y} при втором аффинном преобразовании.

Заметим с учетом (2.8), что каждое из центроаффинных преобразований (2.11) и (2.12) является в общем случае невырожденным.

5. Из (2.6) – (2.8) следует, что образами точек с радиус-векторами $X = A + x^a e_a$ и $X = A + x^{\hat{a}} e_{\hat{a}}$ при аффинных преобразованиях Π_1 и Π_2 в силу (2.6) и (2.7) являются точки с радиус-векторами $\Pi_1 \bar{X} = \bar{A} + (A^a + x^b A_b^a) e_a$, $\Pi_2 \bar{Y} = \bar{A} + (A^{\hat{a}} + x^{\hat{b}} A_{\hat{b}}^{\hat{a}}) e_{\hat{a}}$. Отсюда следует, что точки

$$A_1 \equiv A + A^a e_a = \Pi_1 A, \quad A_2 \equiv A + A^{\hat{a}} e_{\hat{a}} = \Pi_2 A. \quad (2.13)$$

Определение 2.2. Образ точки A при первом (Π_1) (втором (Π_2)) аффинном преобразовании подпространства L_m^1 и L_{m-n}^2 называется главной точкой соответствующего линейного подпространства.

Заметим, что точка $A_1 \in L_m^1$ ($A_2 \in L_{m-n}^2$) с соответствующим радиус-вектором (2.13) с учетом Определения 2.2 является главной точкой соответствующего линейного подпространства.

Замечание 2.1. Из (2.12) следует, что точка

$$A_{12} \equiv A + A^i e_i, \quad (2.14)$$

отвечающая точке $B \in M_q$, где

$$A^i = \begin{cases} \frac{1}{2} A^a, & i = a, \\ \frac{1}{2} A^{\hat{a}}, & i = \hat{a}, \end{cases} \quad dA^i - A^j \omega_j^i = \tilde{A}_\alpha^i \Theta^\alpha, \quad (2.15)$$

является серединой отрезка $A_1 A_2$. Эту точку будем называть главной точкой пространства A_n .

3. Поле инвариантных гиперконусов

1. С помощью величин (2.1) и A_α^i построим следующие величины, удовлетворяющие, в силу (1.8) и (2.1), соответствующим дифференциальным уравнениям:

$$g^{ij} = A_\alpha^i A_\beta^j A^{\alpha\beta}, \quad g_{[ij]} = 0, \quad (3.1)$$

$$g_{ij} g^{ik} = \delta_i^k, \quad \det[g_{ij}] \neq 0, \quad (3.2)$$

$$\begin{aligned} dg^{ij} + g^{kj} \omega_k^i + g^{ik} \omega_k^j &= g_\alpha^{ij} \Theta^\alpha, \\ dg_{ij} - g_{kj} \omega_i^k - g_{ik} \omega_j^k &= g_{ija} \Theta^\alpha. \end{aligned} \quad (3.3)$$

Здесь явный вид величин, стоящих при Θ^γ , для нас несущественный, причем величины g_{ija} удовлетворяют дифференциальным уравнениям:

$$dg_{ija} - g_{kja} \omega_i^k - g_{ika} \omega_j^k - g_{ij\beta} \Theta_\alpha^\beta = g_{ij\beta} \Theta^\beta. \quad (3.4')$$

Из (3.3) замечаем, что каждая из систем величин (3.4') и (3.2) образует соответствующий двухвалентный симметрический тензор в смысле [3].

В следующем параграфе будет дана геометрическая интерпретация тензорам (3.1) и (3.2).

Лемма 3.1. Каждой $(q-1)$ -плоскости $\Gamma_{q-1} \ni B$ подпространства L_q , отвечающей точке B базы M_q расслоения $P_{q,N}$, в пространстве A_n соответствует гиперплоскость $G_{n-1} \ni A$, которая содержит касательные к линиям, описываемым точкой A вдоль всех направлений, проходящих через точку B и принадлежащих Γ_{q-1} .

Доказательство. Гиперплоскость $\Gamma_{q-1} \subset L_q$ в точке $B \in M_q$ в локальных координатах репера \tilde{R} пространства L_q зададим уравнением

$$\Gamma_{q-1} : t_\alpha t^\alpha = 0, \quad (\alpha = \overline{1, m}). \quad (3.4)$$

Гиперплоскость $G_{n-1} \ni A$ в пространстве A_n в локальных аффинных координатах репера R зададим уравнением

$$G_{n-1} : x_i x^i = 0, \quad (i = \overline{1, n}). \quad (3.5)$$

Из

$$dA = \omega^i e_i, = A_\alpha^i \Theta^\alpha e_i \quad (3.6)$$

следует, что касательная к линии, описываемой точкой A в направлении $\Theta^\alpha = t^\alpha \Theta$ в точке B , принадлежащим Γ_{q-1} , не выходит из гиперплоскости Γ_{q-1} тогда и только тогда, когда в силу (3.5) и (3.4) выполняется соотношение

$$x_i A_\alpha^i t^\alpha = 0. \quad (3.7)$$

Таким образом, каждой гиперплоскости $G_{n-1} \in A$ пространства A_n отвечает в L_q гиперплоскость (3.4), о которой идет речь в Лемме 1, где

$$t_\alpha = A_\alpha^i x_i. \quad (3.8)$$

Лемма 3.1 доказана.

Теорема 3.1. Совокупность всех гиперплоскостей $G_{n-1} \in A$ пространства A_n , которым отвечают в пространстве L_q подпространства $\Gamma_{q-1} \subset B$, принадлежащие гиперконусу $\tilde{K}_{q-1}^2 \subset L_q$, образует в пространстве A_n гиперконус G_{n-1}^2 второго класса с вершиной A . Этот гиперконус G_{n-1}^2 определяется контравариантным тензором g^{ij} .

Доказательство. Из (2.5) в силу (3.8), (3.7), (3.1) и Леммы 3.1 следует, что совокупность всех гиперплоскостей G_{n-1} в A_n , о которых идет речь в условиях Теоремы 3.1, определяется уравнением

$$G_{n-1}^2 : g^{ij} x_i x_j = 0. \quad (3.9)$$

Это уравнение в пространстве A_n определяет гиперконус G_{n-1}^2 второго класса с вершиной в точке A . Теорема доказана.

Лемма 3.2. Гиперконус G_{n-1}^2 , отвечающий точке $B \in M_q$, в общем случае при

$$n(n+1) \leq 2qn + 4qm(n-m) \quad (3.10)$$

является невырожденным, то есть

$$\det[g^{ij}] \neq 0 \quad (3.11)$$

на многообразии M_q .

Доказательство. Из (3.1) с учетом (2.1) заключаем, что

$$p = \frac{n(n+1)}{2} \quad (3.12)$$

независимых величин q^{ij} выражаются через

$$p^* = qn + 2qm(n-m) \quad (3.13)$$

величин A_α^i , $A_{\alpha\alpha}^{\hat{i}}$ и $A_{\alpha\alpha}^a$. Из (3.13) и (3.12) в силу (3.8) следует, что всегда можно подобрать величины A_α^i , $A_{\alpha\alpha}^a$ и $A_{\alpha\alpha}^{\hat{i}}$ так, чтобы $g^{ij} = \begin{cases} 1, & i = j, \\ 0, & i \neq j, \end{cases}$ в силу чего $\det[g^{ij}] = 1 \neq 0$, что с учетом (3.11) и требовалось доказать.

Замечание 3.1. С учетом Леммы 3.2 из соотношений (3.2) и (3.11) заключаем, что гиперконус \tilde{G}_{n-1}^2 второго порядка с вершиной A ,

$$\tilde{G}_{n-1}^2 : g_{ij} x^i x^j = 0, \quad (3.14)$$

огибается гиперконусом G_{n-1}^2 .

Определение 3.1. Гиперконус G_{n-1}^2 в A_n , отвечающий точке $B \in M_q$, называется основным контравариантным гиперконусом. Гиперконус \tilde{G}_{n-1}^2 , огибающий гиперконусом G_{n-1}^2 , называется основным ковариантным гиперконусом.

4. Поле инвариантных центроаффинных преобразований

В этом разделе с помощью инвариантных геометрических образов, изученных в предыдущих разделах, аналитически и геометрически будет определено поле инвариантных центроаффинных преобразований пространства A_n с центром в точке A .

1. С помощью величин (2.1), (3.1) и (3.2) на базе M_n рассмотрим следующие величины, которые в силу (1.8), (2.2), (2.14) и (3.3) удовлетворяют соответствующим дифференциальным уравнениям:

$$h_\beta = g_{ij} A^i A_\beta^j, h^\alpha = A^{\alpha\beta} h_\beta, A_a^{\hat{a}} = A_{a\alpha}^{\hat{a}} h^\alpha, A_{\hat{a}}^a = A_{\hat{a}\alpha}^a h^\alpha, \quad (4.1)$$

$$dh_\beta - h_\gamma \Theta_\beta^\gamma = h_{\beta\alpha} \Theta^\alpha, dh^\alpha + h^\gamma \Theta_\gamma^\alpha = h_\beta^\alpha \Theta^\beta,$$

$$dA_a^{\hat{a}} + A_a^{\hat{b}} \omega_b^{\hat{a}} - A_b^{\hat{a}} \omega_a^b = A_{a\alpha}^{\hat{a}} \Theta^\alpha, dA_{\hat{a}}^a + A_{\hat{a}}^b \omega_b^a - A_b^a \omega_{\hat{a}}^b = A_{\hat{a}\alpha}^a \Theta^\alpha. \quad (4.2)$$

Здесь явный вид величин, стоящих при Θ^α , для нас несущественный. Из (4.2) следует, что каждая из систем величин (4.1) образует соответствующий тензор в смысле Г.Ф.Лаптева [3].

Найдём инвариантные геометрические образы, которые определяются величинами (4.1). Из (2.5), (2.15), (3.7) и (3.13) в силу (4.1) следует, что тензор h_β определяет в L_q подпространство размерности $q-1$:

$$h_\beta t^\beta = 0, \quad (4.3)$$

которое отвечает поляре главной точки пространства A_n относительно гиперконуса \tilde{G}_{n-1}^2 . При этом тензор h^α определяет в L_q основное направление

$$h = (B\varepsilon_\alpha) h^\alpha, \quad (4.4)$$

являющееся полюсом подпространства (4.3) относительно гиперконуса $\tilde{K}_{q-1}^2 \subset L_q$.

Обозначим через $T(X)_t$ касательную к линии, описываемой точкой X , отвечающей точке $B \in M_q$, в направлении t . Тогда из (1.2) с учётом (1.8), (2.1), (4.1) и (4.4) получаем

$$\begin{aligned} \bar{X} &= \bar{A} + x^a \bar{e}_a \in L_m^1 \Rightarrow \{L_m^1 \cup T(X)_n\} \cap L_{n-m}^2 = \bar{A} + x^{\hat{a}} \bar{e}_{\hat{a}} \equiv Y, \\ x^{\hat{a}} &= A_{\alpha}^{\hat{a}} h^\alpha + x^\alpha A_{a\alpha}^{\hat{a}} h^\alpha = A_{\alpha}^{\hat{a}} h^\alpha + x^\alpha A_a^{\hat{a}}. \end{aligned} \quad (4.5)$$

Отсюда, при $x^\alpha = 0$, получаем геометрический смысл точки:

$$\bar{H} = \bar{A} + h^{\hat{a}} \bar{e}_{\hat{a}} = \{L_m \cup T(A)\} \cap L_{n-m}^2, \quad h^{\hat{a}} = A_{\alpha}^{\hat{a}} h^\alpha. \quad (4.6)$$

Из (4.4) и (4.6) замечаем, что

$$\overline{AY} = \overline{AH} + \overline{HY}, \quad \overline{HY} = x^\alpha A_{\alpha}^{\hat{a}} \bar{e}_{\hat{a}}. \quad (4.7')$$

Из (4.5) – (4.7') вытекает геометрический смысл величин $A_a^{\hat{a}}$:

$$x = \overline{AX} = (\bar{A} \bar{e}_\alpha) x^\alpha \in L_m^1 \rightarrow y = (\bar{A}, \bar{e}_\alpha) A_{\alpha}^{\hat{a}} \in L_{n-m}^2. \quad (4.7)$$

Аналогично получается геометрический смысл величин $A_{\alpha}^{\hat{a}}$:

$$y = AY = (\bar{A} \bar{e}_{\hat{a}}) y^{\hat{a}} \in L_{n-m}^2 \rightarrow x = (\bar{A} \bar{e}_{\hat{a}}) A_{\hat{a}}^a y^{\hat{a}} \in L_m^1. \quad (4.8)$$

2. Рассмотрим следующие конусы, которые в силу (1.6) и (3.1) определяются соответствующими уравнениями:

$$\begin{aligned} \tilde{G}_{m-1}^{1,2} &= \tilde{G}_{n-1}^2 \cap L_m^1 : \quad g_{ab} x^a x^b = 0, \quad x^{\hat{a}} = 0; \\ \tilde{G}_{n-m-1}^{2,2} &= \tilde{G}_{n-1}^2 \cap L_{n-m}^2 : \quad g_{\hat{a}\hat{b}} x^{\hat{a}} x^{\hat{b}} = 0, \quad x^a = 0. \end{aligned} \quad (4.9)$$

Отсюда с учётом (2.13) и Определения 2.2 следует, что полярами главных точек пространств L_m^1 и L_{n-m}^2 относительно конусов $\tilde{G}_{m-1}^{1,2}$ и $\tilde{G}_{n-m-1}^{2,2}$ являются линейные подпространства G_{m-2}^1 и G_{n-m-2}^2 , определяемые уравнениями соответственно:

$$\begin{aligned} G_{m-1}^1: \quad g_{ab} A^a x^b = 0, \quad x^{\hat{a}} = 0, \\ G_{n-m-1}^2: \quad g_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} x^{\hat{b}} = 0, \quad x^a = 0. \end{aligned} \quad (4.10)$$

Определение 4.1. Линейные подпространства $H_{m-1}^1 \subset L_m^1$ и $H_{n-m-1}^2 \subset L_{n-m}^2$, параллельные G_{m-1}^1 и G_{n-m}^2 и проходящие через соответствующие главные точки, называются главными подпространствами в пространствах L_m^1 и L_{n-m}^2 .

Из (4.10) и (2.13) замечаем, что главные линейные пространства H_{m-1}^1 и H_{n-m-1}^2 определяются уравнениями, соответственно:

$$\begin{aligned} H_{m-1}^1 \subset L_m^1: \quad g_{ab} A^a (x^b - A^b) = 0, \quad x^{\hat{a}} = 0; \\ H_{n-m-1}^2 \subset L_{n-m}^2: \quad g_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} (x^{\hat{b}} - A^{\hat{b}}) = 0, \quad x^a = 0. \end{aligned} \quad (4.11)$$

3. Теорема 4.1. Каждой точке $B \in M_q$ отвечает, в общем случае, единственное центроаффинное преобразование

$$\Pi = \{B_i^j\}$$

пространства A_n в себя с центром в точке A , удовлетворяющее условиям:

1. Ограничение преобразования Π на L_m^1 эквивалентно преобразованию $\hat{\Pi}_1$.
2. Ограничение преобразования Π на L_{n-m}^2 эквивалентно преобразованию $\hat{\Pi}_2$.
3. $L_m^1 \rightarrow L_{n-m}^2$ по закону $A_a^{\hat{a}}$.
4. $L_{n-m}^2 \rightarrow L_m^1$ по закону $A_{\hat{a}}^a$.
5. Справедливы соотношения:

$$\begin{aligned} M_1 &\equiv \{\Pi A_1 \cup L_{n-m}^2\} \cap L_m^1 \in H_{m-1}^1, \quad M_1 \notin G_{m-1}^1; \\ M_2 &\equiv \{\Pi A_1 \cup L_m^1\} \cap L_{n-m}^2 \in H_{n-m-1}^2, \quad M_2 \notin G_{n-m-1}^2; \\ M_3 &\equiv \{\Pi A_2 \cup L_m^1\} \cap L_{n-m}^2 \in H_{n-m-1}^2, \quad M_3 \notin G_{n-m-1}^2; \\ M_4 &\equiv \{\Pi A_2 \cup L_{n-m}^2\} \cap L_m^1 \in H_{n-m-1}^1, \quad M_4 \notin G_{n-m-1}^1. \end{aligned}$$

Доказательство. Из (1.6), (2.11), (2.12), (4.7) и (4.8) в силу (4.12) и условий 1 – 4 получаем

$$B_a^b = \varepsilon_1 A_a^b, \quad B_a^{\hat{a}} = \varepsilon_2 A_a^{\hat{a}}, \quad B_{\hat{a}}^{\hat{b}} = \varepsilon_3 A_{\hat{a}}^{\hat{b}}, \quad B_{\hat{a}}^a = \varepsilon_4 A_{\hat{a}}^a. \quad (4.13)$$

Из условий 5 с учётом (4.13), (4.10) и (4.12) находим

$$\varepsilon_1 = \frac{g_{ab} A^a A^b}{E_1}, \quad \varepsilon_2 = \frac{g_{ab} A^a A^b}{E_2}, \quad \varepsilon_3 = \frac{A_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} A^{\hat{b}}}{E_3}, \quad \varepsilon_4 = \frac{A_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} A^{\hat{b}}}{E_4}, \quad (4.14)$$

где

$$\begin{aligned} E_1 &\equiv g_{ab} A^a A_c^b A^c \neq 0, \quad E_2 \equiv g_{ab} A^a A_b^{\hat{b}} A^{\hat{b}} \neq 0, \\ E_3 &\equiv g_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} A_{\hat{c}}^{\hat{b}} A^{\hat{c}} \neq 0, \quad E_4 \equiv g_{\hat{a}\hat{b}} A^{\hat{a}} A_b^{\hat{b}} A^b \neq 0 \end{aligned} \quad (4.15)$$

на многообразии M_q .

Из (4.13) – (4.15) с учётом (1.8), (2.2) и (4.2) получаем, что величины B_i^j удовлетворяют дифференциальным уравнениям:

$$dB_i^j + B_i^k \omega_k^j - B_k^j \omega_i^k = B_{k\alpha}^j \Theta^\alpha, \quad (4.16)$$

где явный вид величин $B_{k\alpha}^j$ для нас несущественный, и образуют, следовательно, смешанный тензор второй валентности в смысле Г.Ф.Лаптева [3]. Поэтому эта система величин в каждой точке $B \in M_q$ определяет центроаффинное преобразование пространства A_n в себя с центром в точке A . Теорема доказана.

5. Инвариантные аффинные связности

В этом разделе будет показано, что с каждым направлением $t = (\bar{B} \bar{\varepsilon}_\alpha) t^\alpha$ в L_q ассоциируется центроаффинное преобразование пространства A_n в себя, являющееся объектом некоторой эквивариантной связности.

1. С помощью условий инвариантности [3] точки

$$\bar{X} = \bar{A} + x^i \bar{e}_i \in A_n, \quad dx^i = -\omega^i - x^k \omega_k^i + \Theta x^i$$

и с учётом (3.3) убеждаемся в том, что система уравнений

$$H_{n-2}(t) : \begin{cases} g_{ij} x^i x^j = 0, \\ g_{i\alpha} x^i x^j t^\alpha - 2g_{ij} A_\alpha^i x^j t^\alpha = 0 \end{cases} \quad (5.1)$$

определяет некоторую $(n-2)$ -мерную алгебраическую поверхность $H_{n-2}(t)$ как пересечение гиперконуса \tilde{G}_{n-1}^2 (см. (3.13)) со своим смежным $(\tilde{G}_{n-1}^2)'$ вдоль направления

$$t = (\bar{B} \bar{\varepsilon}_\alpha) t^\alpha \in L_q \quad (5.2)$$

в точке $B \in M_q$. Обозначим $H_{n-1}(\lambda, t)$ пучок гиперквадрик в A_n , проходящих через $H_{n-2}(t)$. Из (5.1) замечаем, что гиперквадрики $H_{n-1}(\lambda, t)$ определяются уравнением:

$$H_{n-1}(\lambda, t) : (g_{i\alpha} t^\alpha + \lambda g_{ij}) x^i x^j - 2g_{ij} A_\alpha^i x^j t^\alpha = 0. \quad (5.3)$$

Отсюда следует, что асимптотическими гиперконусами второго порядка с вершиной A гиперквадрик $H_{n-1}(\lambda, t)$ будут гиперконусы пучка $H_{n-1}^0(\lambda, t)$, определяемого уравнением:

$$H_{n-1}^0(\lambda, t) : (g_{i\alpha} t^\alpha + \lambda g_{ij}) x^i x^j = 0. \quad (5.4)$$

В пучке гиперконусов $H_{n-1}^0(\lambda, t)$ выберем такой гиперконус $H_{n-1}^0(t)$, которому будет аполярен гиперконус \tilde{G}_{n-1}^2 в смысле [6]:

$$(g_{i\alpha} t^\alpha + \lambda g_{ij}) g^{ij} = 0.$$

Отсюда в силу (3.2) получаем

$$\lambda = -\frac{1}{n} g_{i\alpha} g^{ij} t^\alpha. \quad (5.4')$$

Поэтому гиперконус $H_{n-1}^0(t)$, отвечающий каждому направлению (5.2), в силу (5.4) определяется уравнением

$$H_{n-1}^0(t) : (g_{i\alpha} + l_\alpha g_{ij}) t^\alpha x^i x^j = 0, \quad (5.5)$$

где

$$l_\alpha = -\frac{1}{n} g_{i\alpha} g^{ij}. \quad (5.6)$$

Заметим в силу (5.4') – (5.6) и (5.3), что гиперконус $H_{n-1}^0(t)$ будет асимптотическим гиперконусом для гиперквадрики $H_{n-1}(t)$, отвечающей направлению (5.2) и определяемой уравнением

$$H_{n-1}(t) : (g_{i\alpha} + l_\alpha g_{ij}) t^\alpha x^i x^j - 2g_{ij} A_\alpha^i x^j t^\alpha = 0. \quad (5.7)$$

Из (5.5) и (3.13) следует, что каждому направлению (5.2) отвечает центроаффинное преобразование

$$\Gamma(t) = \left\{ \Gamma_{i\alpha}^k t^\alpha \right\}, \quad (5.8)$$

где

$$\Gamma_{i\alpha}^k = g_{i\alpha} g^{ik} + \delta_i^k l_\alpha, \quad (5.9)$$

которое порождается гиперконусами $H_{n-1}^0(t)$ и \tilde{G}_{n-1}^2 .

Из (5.9) и (5.6) следует, что

$$\Gamma_{i\alpha}^i = 0. \quad (5.10)$$

Это означает, что центроаффинное преобразование (5.8) является эквиаффинным при любом t , то есть для всех направлений (5.2) в точке $B \in M_q$.

Из (3.3) и (3.3') с учётом (5.6) замечаем, что величины (5.9) удовлетворяют дифференциальным уравнениям:

$$d\Gamma_{i\alpha}^k + \Gamma_{i\alpha}^j \omega_j^k - \Gamma_{j\alpha}^k \omega_i^j - \Gamma_{i\beta}^k \theta_\alpha^\beta = \Gamma_{i\alpha\beta}^k \Theta^\beta. \quad (5.11)$$

2. Имеет место

Теорема 5.1. Система величин $\Gamma_{i\alpha}^k$ образует объект эквиаффинной связности Γ с тензорами кручения $R_{\alpha\beta}^j$ и кривизны $R_{i\alpha\beta}^j$, которые определяются по формулам

$$R_{\alpha\beta}^i = \frac{1}{2} A_{[\alpha}^j \Gamma_{|j|\beta]}^i; \quad (5.12)$$

$$R_{i\alpha\beta}^j = \frac{1}{2} \Gamma_{i[\alpha}^k \Gamma_{|k|\beta]}^j - \frac{1}{2} \Gamma_{i[\alpha\beta]}^j.$$

Доказательство. Рассмотрим 1-формы

$$\Omega^i \equiv \omega^i = A_\alpha^i \Theta^\alpha, \quad \Omega_i^j = \omega_i^j + \Gamma_{i\alpha}^j \Theta^\alpha. \quad (5.13)$$

Из (1.1), (1.3), (1.8) и (5.11) в силу (5.12) следует, что 1-формы (5.13) удовлетворяют структурным уравнениям:

$$D\Omega^i = \Omega^j \wedge \Omega_j^i + R_{\alpha\beta}^i \Theta^\alpha \wedge \Theta^\beta, \quad (5.14)$$

$$D\Omega_i^k = \Omega_j^l \wedge \Omega_l^k + R_{i\alpha\beta}^k \Theta^\alpha \wedge \Theta^\beta.$$

Отсюда с учётом (5.10) и в соответствии с [7] заключаем, что формы (5.13) являются формами некоторой эквиаффинной связности Γ с тензорами кручения – кривизны (5.12). Теорема доказана.

3. Аналогично с учётом (4.16) доказывается следующая теорема.

Теорема 5.2. Система величин $B_{i\alpha}^j$, удовлетворяющая дифференциальным уравнениям (4.17), является объектом аффинной связности G с формами связности

$$\Omega^{*i} = \omega^i A_\alpha^i \Theta^\alpha, \quad \Omega_i^{*k} \omega^k + B_i^k \Theta^\alpha,$$

которые удовлетворяют структурным уравнениям:

$$D\Omega^{*i} = \Omega^{*j} \wedge \Omega_j^{*i} + R_{\alpha\beta}^{*i} \Theta^\alpha \wedge \Theta^\beta,$$

$$D\Omega_i^{*k} = \Omega_j^{*l} \wedge \Omega_l^{*k} + R_{i\alpha\beta}^{*k} \Theta^\alpha \wedge \Theta^\beta.$$

Здесь тензоры кручения $R_{\alpha\beta}^{*i}$ и кривизны $R_{i\alpha\beta}^{*k}$ определяются по формулам:

$$R_{\alpha\beta}^{*i} = \frac{1}{2} A_{[\alpha}^j B_{|j|\beta]}^i, \quad R_{i\alpha\beta}^{*k} = \frac{1}{2} B_{i[\alpha}^k B_{|k|\beta]}^j - \frac{1}{2} B_{i[\alpha\beta]}^j.$$

4. **Замечание 5.1.** Из (3.5'), (3.13), (5.2) и (5.3) следует, что в пучке $H_{n-1}(\lambda, t)$ гиперконусами с вершиной в точке A пространства A_n являются гиперквадрики, отвечающие тем направлениям $t = (B\bar{\varepsilon}_\alpha) t^\alpha \in L_q$ в точке $B \in M_q$, вдоль которых касательные к линиям $(A)_t$ лежат в своих полярах относительно гиперконуса \tilde{G}_{n-1}^2 .

Замечание 5.2. Из (4.1), (5.5) и (5.7) замечаем, что гиперконус $H_{n-1}^0(h)$ и гиперквадрика $H_{n-1}(h)$, отвечающие направлению (4.4), определяются уравнениями соответственно:

$$H_{n-1}^0(h) : \quad G_{ij} x^i x^j = 0, \quad (5.15)$$

$$H_{n-1}(h) : \quad G_{ij} x^i x^j - 2G_i x^i = 0,$$

где величины G_{ij} и G_i определяются по формулам

$$G_{ij} = (g_{ija} + l_\alpha g_{ij}) h^\alpha, \quad G_i = g_{ij} A_\alpha^j h^\alpha \quad (5.16)$$

и удовлетворяют дифференциальным уравнениям:

$$dG_{ij} - G_{kj}\omega_i^k - G_{ik}\omega_j^k = G_{ij\alpha}\Theta^\alpha, \quad (5.17)$$

$$dG_i - G_k\omega_i^k = G_{i\alpha}\Theta^\alpha.$$

Здесь явный вид величин, стоящих при Θ^α , для нас несущественный. Из (5.15) и (5.16) следует, что система величин G_i , образующая в силу (5.17) ковариантный вектор в смысле [3], геометрически определяет поляру Γ_{n-1} точки A относительно $H_{n-1}(t)$, определяемую уравнением

$$H_{n-1}(t): \quad G_i x^i = 0.$$

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ивлев Е. Т., Тыртыш-оол Н. В., Бразевич М. В. // Математический сборник. Вып. 1. – Томск: Изд-во Томск. ун-та, 1974. – С.68–91.
2. Лаптев Г. Ф. // Труды геометрического семинара. – М.: ВИНТИ АН СССР, 1966. – Т. 2. – С.139–189.
3. Лаптев Г. Ф. // Труды Московского математического общества. – М.: 1953. – Т. 2. – С.275–372.
4. Фиников С. П. Метод внешних форм Картана в дифференциальной геометрии. – М.-Л.: ГИТТЛ, 1948.
5. Щербаков Р. Н. Основы метода внешних форм и линейчатой дифференциальной геометрии. – Томск: Изд-во Томск. ун-та, 1973.
6. Ивлев Е. Т. // Материалы итоговой научной конференции по математике и механике за 1970 г. Ч.1. – Томск: Изд-во Томск. ун-та, 1970. – С.121–123.
7. Евтушик П. Е., Лумисте Ю. Г., Остиану Н. Ш., Широков А. П. // Итоги науки и техники. – М.: ВИНТИ АН СССР, 1979. – С.7–246.