

ОБ УРАВНЕНИИ ХАРАКТЕРИСТИКИ $M = \varphi(s)$ ДЛЯ ТРЕХФАЗНОГО АСИНХРОННОГО ДВИГАТЕЛЯ

М. Ф. Филиппов

Характеристика $M_{\partial s} = \varphi(s)$ для трехфазного асинхронного двигателя представлена на рис. 1 (кривая *oab*). Эта характеристика может быть выражена аналитически известным уравнением Клосса

$$M_{\partial s} = M_{onp} \frac{2}{\frac{s_{onp}}{s} + \frac{s}{s_{onp}}}, \quad (1)$$

где $s = \frac{\omega_s - \omega}{\omega_s}$ — скольжение,

ω_s — синхронная угловая скорость вращения ротора,

M_{onp} — максимальное значение крутящего момента по кривой *oab*,

s_{onp} — скольжение, соответствующее M_{onp} .

Сложность уравнения Клосса затрудняет возможность решения дифференциальных уравнений движения в приводе с трехфазным асинхронным двигателем, например, уравнение вида

$$M_{\partial s} = M_{cm} - J\omega_s \frac{ds}{dt}, \quad (2)$$

где J — приведенный момент инерции привода,

M_{cm} — статический момент сопротивлений вращению привода.

В очень многих приводах асинхронный двигатель работает с повторно-кратковременной нагрузкой непрерывно без пусковых режимов. При этом нормально асинхронный двигатель никогда не нагружается до опрокидывающего момента M_{onp} , и за рабочую часть характеристики $M_{\partial s} = \varphi(s)$ следует считать участок *oa* кривой *oab* (рис. 1).

Эту рабочую часть характеристики можно заменить некоторой прямой линией и тогда решение дифференциальных уравнений движения в приводе с асинхронным трехфазным двигателем значительно упрощается.

При соответствующем подборе параметров прямой, заменяющей действительную характеристику $M_{\partial s} = \varphi(s)$, можно при решении уравнений движения получить результаты, практически не отличающиеся от действительных.

* Вместо рабочей части *oa* характеристики *oab* (рис. 1), возьмем прямую *os*, с таким расчетом, чтобы площадь треугольника *osc* равнялась площади *oad*.

Прямую *os* можно выразить уравнением

$$M = \frac{Mc}{s_a} s. \quad (3)$$

Из условия равенства площадей osc и oad имеем

$$\frac{M_c \cdot s_a}{2} = \int_0^{s_a} \frac{2M_{onp} \cdot ds}{\frac{s_{onp}}{s} + \frac{s}{s_{onp}}} = M_{onp} s_{onp} \ln \frac{s_{onp}^2 + s_a^2}{s_{onp}^2}; \quad (4)$$

принимая значение $M_a = 0,9M_{onp}$, находим из уравнения Клосса

$$s_a = 0,63 \cdot s_{onp}, \quad (5)$$

подставив полученное значение s_a в уравнение (4) и решив его относительно M_c , найдем

$$M_c = 1,07 M_{onp}; \quad (6)$$

подставив значения s_a и M_c в уравнения (3), получим для прямой ось выражение

$$M = \frac{1,07 M_{onp}}{0,63 \cdot s_{onp}} \cdot S = 1,7 \frac{\lambda M_n}{s_{onp}} s, \quad (7)$$

где

$$\lambda = \frac{M_{onp}}{M_n}.$$

В свою очередь и скольжение опрокидывания s_{onp} можно выразить через номинальное скольжение, пользуясь уравнением Клосса, т. е.

$$\frac{M_n}{M_{onp}} = \frac{2}{\frac{s_{onp}}{s_n} + \frac{s_n}{s_{onp}}} = \frac{1}{\lambda},$$

откуда

$$s_{onp} = s_n(\lambda + \sqrt{\lambda^2 - 1}). \quad (8)$$

После подстановки этого значения в уравнение (7), получим

$$M = \frac{1,7 \lambda M_n}{s_n(\lambda + \sqrt{\lambda^2 - 1})} s, \quad (9)$$

или

$$M = \frac{K M_n}{s_n} s, \quad (10)$$

где

$$K = \frac{1,7 \lambda}{\lambda + \sqrt{\lambda^2 - 1}}. \quad (11)$$

Величина λ в нормальных трехфазных асинхронных двигателях колеблется в пределах

$$\lambda = 1,8 - 3.$$

Для этих значений λ коэффициент K изменяется очень мало—

$$K = 0,925 - 0,875.$$

Следовательно, с достаточной точностью в уравнение (11) можно подставить среднее значение $K=0,9$ тогда уравнение (11) напишется в виде

$$M = 0,9 \frac{M_n}{s_n} s. \quad (12)$$

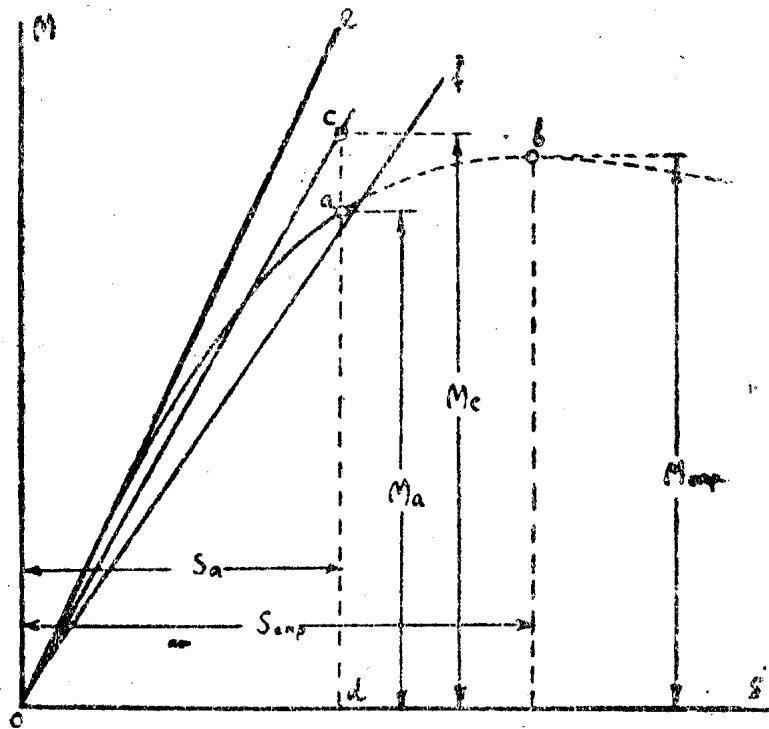


Рис. 1

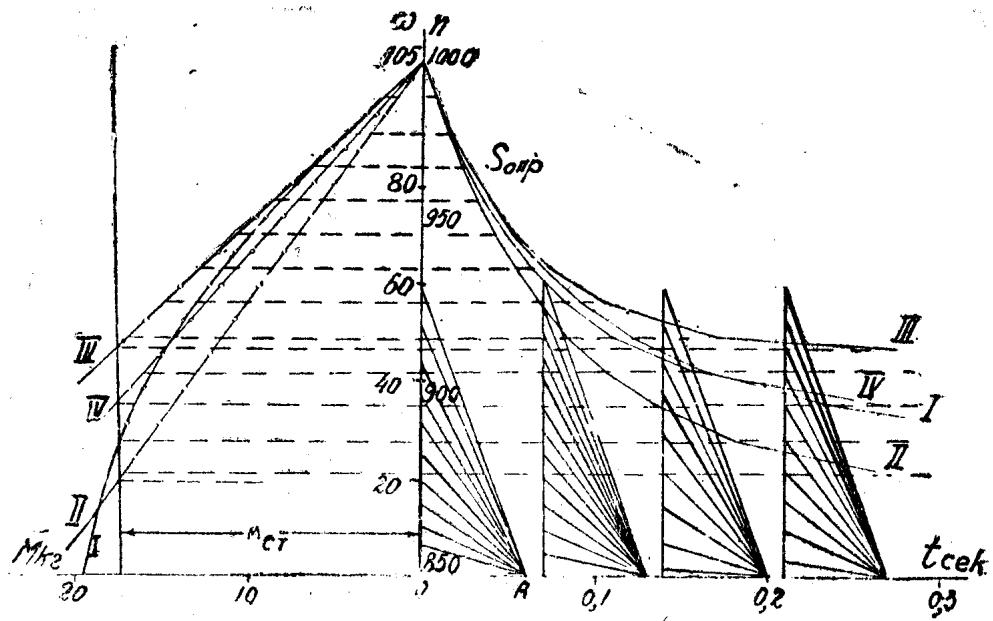


Рис. 2

Таким образом, вместо рабочей части действительной характеристики $M_{\partial\theta} = \varphi(s)$ трехфазного асинхронного двигателя, можно применить уравнение прямой

$$M_{\partial\theta} = As \quad , \quad (13)$$

где

$$A = 0,9 \frac{M_n}{s_n} = 0,9 \frac{M_n n_s}{n_s - n_n} .$$

Полученное уравнение справедливо для всех нормальных трехфазных асинхронных двигателей, т. к. оно выражается через основные параметры двигателя.

Следует указать, что при решении дифференциальных уравнений двигателя в приводах с асинхронным двигателем вместо действительной характеристики применяют иногда прямую линию *ol* (рис. 1), уравнение которой получается из формулы Клосса (уравнение 1) при малых скольжениях, т. е.

$$M_{\partial\theta} = \frac{2M_{onp}}{s_{onp}} s. \quad (15)$$

Кроме того, на рис. 1 приведена прямая *of*, которую вместо действительной характеристики применяет инженер А. Т. Голован при исследовании работы электропривода кузнечно-прессовых машин. Уравнение этой прямой имеет вид:

$$M_{\partial\theta} = \frac{M_n s}{s_n 1,37}. \quad (16)$$

Как видно из рис. 1, прямая *ol* и прямая *of* очень сильно расходятся с действительной характеристикой асинхронного двигателя и в то же время прямая *os*, предложенная автором, наиболее близка к рабочей части характеристики.

На рис. 2 показаны кривые переходного процесса $n = f(t)$ асинхронного двигателя при включении постоянной нагрузки

$$M_{cm} = \text{const.}$$

Кривые построены методом пропорций для четырех рассматриваемых характеристик:

$$M_{\partial\theta} = \frac{2M_{onp}}{\frac{s_{onp}}{s} + \frac{s}{s_{onp}}} ; \quad (1)$$

$$M_{\partial\theta} = \frac{M_n}{1,37 \cdot s_n} s; \quad (16)$$

$$M_{\partial\theta} = \frac{2M_{onp}}{s_{onp}} s; \quad (15)$$

$$M_{\partial\theta} = 0,9 \frac{M_n}{s_n} s \quad (13)$$

Как показывают результаты построения, характеристика, выраженная уравнением 13, дает наиболее точные результаты и, следовательно, вполне пригодна при аналитическом исследовании переходных режимов асинхронного двигателя, когда нагрузка последнего изменяется в пределах рабочей части характеристики $M_{\partial\theta} = \varphi(s)$.